

Tolerancias de las curvas (mm)

Cota letra A	$\varnothing \leq 15,9 = 0,25 \text{ máx.}$
Cota letra A	$\varnothing > 15,9 = 0,41 \text{ máx.}$
Cota letra B	3,2 máx.
Cota letra C	1,6 máx.
Cota letra R	$\pm 1,6$
Cota letra 2R	$\pm 1,6$

Instalación y puesta en servicio.
Revisiones de conservación.
Inspecciones periódicas.

Para las cuales la fecha de entrada en vigor será de un año, contado a partir de la fecha de publicación en el «Boletín Oficial del Estado».

Tercero.—Todos los ascensores que se instalen a partir de la entrada en vigor de esta Orden utilizarán únicamente elementos tipificables homologados de acuerdo con lo dispuesto en la misma.

Cuarto.—A partir de la entrada en vigor de esta ITC queda derogado, en lo que se refiere exclusivamente a los ascensores electromecánicos, la Orden de 30 de junio de 1966 que aprobó el Reglamento de Aparatos Elevadores y las Ordenes posteriores modificativas de algunos de sus artículos.

No obstante, los ascensores cuya instalación se hubiera efectuado con anterioridad a la vigencia del Reglamento de 1966 deberán cumplir las exigencias especificadas en el punto primero de la Orden de 31 de marzo de 1981 por la que se fijan las condiciones técnicas mínimas exigibles a los ascensores y se dan normas para efectuar las revisiones periódicas de las mismas.

DISPOSICIONES TRANSITORIAS

Primera.—Durante el tiempo que transcurra desde la publicación de esta ITC hasta su entrada en vigor, los industriales afectados podrán aplicar gradualmente las prescripciones técnicas y procedimientos derivados de la misma.

Segunda.—Se concede un plazo de cinco años a las Empresas de conservación de ascensores autorizadas por primera vez antes del 28 de noviembre de 1973 que no cumplan las condiciones exigidas en este ITC para adecuarse a lo establecido en la misma.

Tercera.—Las puertas de piso y cabina, arrastradas simultáneamente, que se fabriquen a partir de un año, contado desde la fecha de publicación de esta ITC habrán de cumplir los dos últimos párrafos del punto 7.7.3.2 «Desenclavamiento de socorro» de la presente normativa.

Cuarta.—Las puertas de piso a que se refiere el anexo F, capítulo 2: Directrices para la certificación del comportamiento ante el fuego de las puertas de piso de los ascensores serán parallamas, como mínimo durante treinta minutos (PF-30), en tanto no sean publicadas las condiciones particulares según el tipo específico de los edificios.

DISPOSICION ADICIONAL

Las inspecciones periódicas a realizar en los ascensores electromecánicos existentes antes de la entrada en vigor de esta ITC serán efectuadas de acuerdo con los plazos previstos en la misma (disposición E-D) y de acuerdo con lo que se establece en la Orden del Ministerio de Industria y Energía de 31 de marzo de 1981 («Boletín Oficial del Estado» número 94, de 20 de abril).

Lo que comunico a V. I. para su conocimiento y efectos.
Madrid, 19 de diciembre de 1985.

MAJO CRUZATE

Ilmo. Sr. Director general de Innovación Industrial y Tecnología.

INSTRUCCION TECNICA COMPLEMENTARIA ITC MIE-AEM-1

Normas de seguridad para la construcción e instalación de los ascensores electromecánicos

Las presentes normas de seguridad se corresponden con las contenidas en la Norma UNE 58-705-79 que, a su vez, está en línea con la norma europea EN-81-1, primera edición octubre 1977, adoptada por el Comité Europeo de Normalización (CEN) el 15 de octubre de 1977.

A las prescripciones técnicas de esta ITC se han incorporado las disposiciones administrativas que son necesarias para lograr su efectividad. Estas disposiciones administrativas complementarias están situadas en los capítulos a que corresponden

INDICE GENERAL

0. Introducción.
1. Objeto y campo de aplicación.
2. Referencias.
3. Definiciones.
4. Símbolos y abreviaturas.
5. Hueco.
6. Cuartos de máquinas y de poleas
7. Puertas de acceso en pisos.
8. Cabina y contrapeso.

916

ORDEN de 19 de diciembre de 1985 por la que se aprueba la instrucción técnica complementaria MIE-AEM-1 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención referente a ascensores electromecánicos.

Ilustrísimo señor:

El Real Decreto 2291/1985, de 8 de noviembre, por el que se aprueba el Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención, establece que se aprobarán por el Ministerio de Industria y Energía las correspondientes instrucciones técnicas complementarias que desarrollen sus previsiones normativas.

En consecuencia, se ha elaborado la instrucción técnica MIE-AEM-1 referente a ascensores electromecánicos.

A fin de facilitar al máximo la adaptación a esa ITC por los fabricantes e instaladores de ascensores, se ha dado un plazo bastante amplio para su puesta en vigor, pero permitiendo se pueda utilizar desde su publicación para aquellos industriales que en plazo reducido de tiempo estén en condiciones de aplicar la misma.

Los elementos tipo a utilizar a partir de la puesta en vigor de esta ITC habrán de estar homologados de acuerdo con los preceptos establecidos en la misma, lo cual exige que aquellos que hayan sido aprobados o registrados con anterioridad sean previamente revalidados.

En su virtud, este Ministerio ha dispuesto:

Primero.—Se aprueba la instrucción técnica complementaria MIE-AEM-1 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención referente a ascensores electromecánicos, que se adjunta a la presente Orden.

Segundo.—La presente ITC, así como el Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención en aquello que concierne a ascensores electromecánicos entrará en vigor a los tres años de la fecha de publicación de la misma en el «Boletín Oficial del Estado», excepto en las materias que se indican a continuación:

Fabricantes, importadores, instaladores, conservadores y propietarios.

9. Suspensión, compensación, paracaídas, limitador de velocidad.
10. Guías, amortiguadores, dispositivos de seguridad en final de recorrido.
11. Holguras entre cabina y paredes de los accesos a ella.
12. Máquinas.
13. Instalación y aparatos eléctricos.
14. Protección contra defectos eléctricos. Maniobras. Prioridades.
15. Rótulos e instrucciones de maniobra.
16. Inspecciones, pruebas, registro, entretenimiento.

ANEXOS

Anexo A.—Condiciones de empleo de dispositivos eléctricos de seguridad.

Anexo B.—Triángulo de desenclavamiento.

Anexo C.—Expediente técnico.

Anexo D.—Inspecciones y pruebas antes de la puesta en servicio.

Anexo E.—Inspecciones y pruebas periódicas. Inspecciones y pruebas después de una transformación importante o después de un accidente.

Anexo F.—Directrices de ensayo para la aprobación de tipos.

F. 1 Directrices para la aprobación de los dispositivos de enclavamiento de las puertas de piso del ascensor.

F. 2 Directrices para la certificación del comportamiento ante el fuego de las puertas de piso del ascensor.

F. 3 Directrices para la aprobación de los paracaídas.

F. 4 Directrices para la aprobación de los limitadores de velocidad.

F. 5 Directrices para la aprobación de amortiguadores con acumulación de energía y amortiguación del movimiento de retorno y de los amortiguadores con disipación de energía.

ASCENSORES ELECTRICOS

0. INTRODUCCION GENERAL

El objeto de esta ITC es definir las reglas de seguridad relativas a los ascensores para proteger a las personas y las cosas contra los diferentes riesgos de accidentes que pueden producirse como consecuencia del funcionamiento de los ascensores.

0.1 Esta ITC ha sido preparada adoptando el método siguiente:

0.1.1 Se ha realizado un análisis de los riesgos imputables a los elementos cuyo conjunto constituye una instalación de ascensor.

En cada caso se ha establecido una regla a aplicar como conclusión.

0.1.2 Esta ITC, relativa en especial a los ascensores, no repite las reglas técnicas generales aplicables a la construcción eléctrica, mecánica o de la edificación.

Se acepta, por tanto, que todos los elementos deberán:

0.1.2.1 Estar correctamente calculados, bien fabricados desde el punto de vista mecánico y eléctrico, con materiales de resistencia apropiadas y libres de defectos.

0.1.2.2 Ser mantenidos en buen estado y buena condición de funcionamiento. Se vigilará en particular que las holguras indicadas no sean excedidas a pesar del desgaste.

0.1.3 Esta ITC, especial para ascensores, no da reglas relativas a la protección contra el fuego de los elementos del edificio. Sin embargo, como estas reglas tienen una directa influencia en la elección de las puertas de acceso al elevador y en la especificación y diseño de los sistemas de control eléctrico, es necesario referirse a ellas.

0.1.3.1 La elección de las puertas de acceso que depende del necesario comportamiento en caso de fuego, es tratado en el apartado 7.2.2.

0.2 Parece, sin embargo, necesario fijar ciertas exigencias de buena construcción porque sea apropiado a la fabricación de ascensores o porque en la utilización de los ascensores es necesario ser más exigente que en otros casos.

0.3 En la medida de lo posible, la ITC determina sólo las exigencias que los materiales y equipo deben satisfacer con vista a la seguridad en los ascensores.

0.4 Cuando para la claridad del texto se hace mención de una realización, no debe ser ésta considerada como la única posible, cualquier otra solución que conduzca al mismo resultado, con garantías de funcionamiento y seguridad al menos equivalente, puede ser admitida.

0.5 Se ha hecho el estudio de los distintos accidentes que pueden producirse en el campo de los ascensores examinando:

0.5.1 La naturaleza de los accidentes posibles:

- a) Cizallamiento.
- b) Aplastamiento.
- c) Caída.
- d) Choque.
- e) Atrapamiento.
- f) Fuego.
- g) Electrocución.
- h) Daños en el material.
- i) Debido al desgaste.
- j) Debido a corrosión.

0.5.2 Las personas a proteger:

- a) Los usuarios.
- b) El personal de mantenimiento y vigilancia.
- c) Las personas que se encuentren fuera del hueco, cuarto de máquinas o del cuarto de poleas.

0.5.3 Las cosas a proteger:

- a) La carga dentro de la cabina.
- b) El material o componentes del ascensor o montacargas.
- c) El edificio en el que el elevador está instalado.

0.6 En la norma se ha tenido en consideración:

0.6.1 Que existen usuarios no advertidos que deben ser protegidos contra su negligencia e imprudencia inconsciente.

0.6.2 Que hay, por otra parte, otra clase de usuarios para los que otras reglas pueden ser menos severas. Estos usuarios son referidos en el texto que sigue como «usuarios autorizados y advertidos».

En ausencia de otra definición se admite que la utilización de un ascensor se reserva a los usuarios autorizados y advertidos si las instrucciones que se les han dado, relativas a su utilización, han surgido de la persona responsable del ascensor y una de las dos condiciones siguientes se cumple:

a) El funcionamiento del ascensor es posible sólo cuando una llave, en posesión de los usuarios autorizados y advertidos, está introducida en una cerradura situada dentro o fuera de la cabina

b) El ascensor se encuentra en locales de acceso prohibido a público que, cuando no están cerrados con llave, son vigilados permanentemente por uno o varios agentes del responsable de ascensor.

0.6.3 Que existen montacargas en que, por definición, la cabina no es accesible por personas, por lo que ciertas reglas pueden ser menos severas e incluso suprimidas.

0.7 La ITC ha sido establecida admitiendo en ciertos casos la imprudencia de un usuario, pero es necesario limitarse a la justa medida, por lo que se ha excluido la hipótesis de dos imprudencias simultáneas o de la violación de las prescripciones de utilización

0.8 Esta ITC trata en sus anexos de la manera en que deben ser efectuados los ensayos de ciertos elementos del ascensor y de ascensor mismo cuando está instalado si estos ensayos son exigidos.

0.8.1 En lo que se refiere al ascensor mismo, a continuación se indican los documentos que, como máximo, serán requeridos

0.8.1.1 Expediente técnico a presentar que se exige para la autorización previa a la instalación (anexo C).

0.8.1.2 Inspecciones y pruebas antes de la puesta en marcha (anexo D).

0.8.1.3 Inspecciones y ensayos periódicos cuya frecuencia e fijada en esta ITC (anexo E).

Estos ensayos pueden igualmente ser pedidos después de un accidente o sustitución de elementos importantes.

0.8.2 Los ensayos de tipo de ciertos elementos del ascensor permiten limitar y simplificar las pruebas, después de su instalación, y hacer posible la fabricación racional en serie de estos elementos (anexo F).

Disposiciones administrativas complementarias al capítulo 0

0-A) El Ministerio de Industria y Energía dictará las disposiciones aclaratorias que estime oportunas en relación con lo dispuesto en esta ITC.

1. OBJETO Y CAMPO DE APLICACION

Esta ITC se refiere a los aparatos electromecánicos nuevos instalados permanentemente, que sirven a niveles de parada definidos, provistos de una cabina preparada para el transporte de personas y objetos, suspendida de cables o cadenas, que se desplaza al menos parcialmente, a lo largo de guías verticales o débilmente inclinadas respecto a la vertical. (Esta ITC podrá ser tomada como

base en el caso de aparatos elevadores en los que la inclinación de las guías sea superior a 15° sobre la vertical.)

La presente ITC no concierne a los aparatos elevadores conocidos por «paternoster», elevadores de piñón y cremallera, de accionamiento por tornillo, ascensores de minas, elevadores de uso en escenarios de teatro, aplicaciones que incluyan encaje automático, montacargas de cangilones y ascensores y montamateriales en obras de ingeniería civil o de edificación, elevadores instalados en barcos, plataformas flotantes de exploración o perforación en el mar o elevadores para montaje y servicio de entretenimiento. Sin embargo, esta ITC puede ser empleada útilmente como base.

Esta ITC puede no ser aplicada en los casos siguientes:

1a) Ascensores instalados en una residencia privada o como medio de acceso a una residencia privada en un edificio, si este ascensor es inaccesible a los otros ocupantes del inmueble y al público general y si existen normas nacionales específicas relativas a esta clase de ascensores.

1b) Ascensores especializados para el transporte de minusválidos que:

- Sirvan solamente dos niveles de parada.
- Tengan un recorrido no superior a 4 metros.
- Su velocidad no rebase 0,1 metros/segundo.
- El desplazamiento de la cabina necesita la presión permanente sobre un botón.

El Órgano competente de la Administración Pública podrá dispensar de la aplicación de los artículos correspondientes de esta ITC si el espacio disponible no lo permite en los siguientes casos:

2a) Instalación del ascensor o montacargas en edificios existentes en el momento de la entrada en vigor de esta ITC.

2b) Transformaciones importantes (anexo E) del ascensor o montacargas instalados antes de la entrada en vigor de esta ITC.

Disposiciones administrativas complementarias al capítulo 1

- Los aparatos elevadores que sean usados para el transporte de objetos o mercancías deben ser considerados como ascensores si las

dimensiones y constitución de sus cabinas permiten el acceso de personas (véanse las definiciones en el capítulo 3 de esta ITC).

1-A) Excepcionalmente podrán ser instalados, aunque no cumplan totalmente las prescripciones de esta ITC, los aparatos elevadores que se indican a continuación:

- Ascensores especiales situados en fachadas, edificios artísticos y en otros lugares excepcionales.
- Ascensores inclinados más de 15° respecto a la vertical.

1-B) En estos casos será necesario que el órgano competente de la Administración Pública dé su conformidad al correspondiente proyecto, el cual podrá exigir la presentación de un dictamen de una Entidad Colaboradora, facultada para la aplicación del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención, en el que se haga constar:

a) Las prescripciones de esta ITC que no se cumplen y las medidas alternativas de seguridad adoptadas.

b) Que la instalación está correctamente diseñada para cumplir las funciones para las que ha sido concebido y reúne las condiciones de seguridad suficiente.

1-C) Los ascensores destinados a ser utilizados por disminuidos físicos, con excepción a los ascensores a que hace referencia el inciso 1b) anterior cumplirán con las prescripciones de esta ITC y además satisfarán las siguientes condiciones de seguridad, sin perjuicio de otras prescripciones que puedan exigir otros Organismos:

1.º Las puertas de cabina deberán estar equipadas con un dispositivo fotoeléctrico o equivalente que impida el cierre automático de la misma mientras su umbral esté ocupado por una persona o su silla de ruedas.

2.º El pavimento de la cabina será antideslizante y estará fijo al suelo de la misma.

3.º El desnivel máximo entre el umbral de la cabina y el correspondiente a la puerta de acceso en el piso será de ± 20 milímetros.

2. REFERENCIAS

Normas españolas UNE y sus equivalentes ISO, CEI y CENELEC

Normas españolas	Temas que tratan	Normas ISO
UNE 23-093-79 UNE 23-802-79 UNE 36-701-75 UNE 36-715-75	Ensayos de resistencia al fuego. Elementos de construcción Ensayos de resistencia al fuego de puertas y elementos de cierre Vocabulario de cables Cables de acero para ascensores	ISO 834-1975. ISO 3008. ISO 2532-1974. ISO 4344-1976.
UNE 21-304-75 UNE 20-109-81 UNE 20-109-81 UNE 20-119-74 (1)	Resistencia a la conducción eléctrica sobre materiales en ambiente húmedo Aparataje eléctrica de baja tensión Aislamiento y líneas de fuga en contactores Auxiliares de mando: Prescripciones generales	Normas CEI CEI 112-1971. CEI 158/1-1970. CEI 158/1, anexo B. CEI 337/1-1970.
UNE 21-031-83 UNE 21-027-83 UNE 21-031-83 UNE 21-027 UNE 20-460-parte 3 UNE 20-460-parte 4-41 UNE 20-460-parte 4-43 UNE 20-460-parte 4-473	Cables y cordones eléctricos aislados con PVC Cables y cordones eléctricos aislados con goma Cables flexibles planos aislados con PVC Cables aislados con caucho para ascensores Instalaciones eléctricas en edificios: Características generales Protección contra choques eléctricos Protección contra sobrecorrientes eléctricas Aplicación de las medidas de protección contra sobrecorrientes	Documentos CENELEC HD-21-1975. HD-22-1975. HD-359-1976. HD-360-1976. HD-384-3. HD-384-4-41. HD-384-4-43. HD-384-4-473.

3. DEFINICIONES.

Las definiciones que se dan a continuación tienen por finalidad dar la significación técnica precisa de los términos utilizados en la presente ITC.

Los términos han sido clasificados por orden alfabético para mayor comodidad en la búsqueda, más que de acuerdo con el tipo de equipo al cual ellos se aplican. Se ha hecho así para evitar repeticiones inútiles:

Amortiguador

Órgano destinado a servir de tope deformable de final de recorrido y constituido por un sistema de frenado por fluido o muelle (u otro dispositivo equivalente).

Ascensor

Aparato elevador instalado permanentemente, que sirve niveles definidos que utiliza una cabina, en la que las dimensiones y constitución permiten evidentemente el acceso de personas, desplazándose al menos parcialmente a lo largo de guías verticales o cuya inclinación sobre la vertical es inferior a 15°.

Ascensor de adherencia

Ascensor cuya tracción se logra por adherencia de los cables sobre las gargantas de la polea motriz de la máquina.

Ascensor de arrastre

Ascensor con suspensión por cadena o por cables cuya tracción no se realiza por adherencia.

Autonivelación

Operación que permite, después de la parada, el reajuste de engrase durante las operaciones de carga y descarga mediante correcciones sucesivas.

Cabina

Elemento del ascensor o del montacargas destinado a recibir las personas y/o la carga a transportar.

Carga de rotura mínima del cable

El producto del cuadrado del diámetro nominal del cable (en milímetros cuadrados) por la resistencia nominal a la tracción de los hilos (en newtons por milímetros cuadrados) por un coeficiente característico del tipo cable (UNE 36-701-75).

La carga de rotura efectiva obtenida en el ensayo de rotura de una muestra de cable, siguiendo un método definido, debe ser como mínimo igual a la carga de rotura mínima.

Carga nominal

Carga para la que ha sido construido el aparato y para la cual el suministrador garantiza un funcionamiento normal.

Cuarto de máquinas

Local donde se hallan los elementos motrices y/o su aparellaje.

Cuarto de poleas

Local que no contiene órgano tractor pero sí poleas y eventualmente limitador de velocidad y aparatos eléctricos.

Estribo

Estructura metálica que soporta a la cabina o al contrapeso y a la que se fijan los elementos de suspensión. Esta estructura puede constituir parte integrante de la misma cabina.

Foso

Parte del hueco situado por debajo del nivel de parada más bajo servido por la cabina.

Guardapiés

Tablero que contiene una parte vertical lisa, a plomo del borde de los umbrales de las puertas de piso o de la cabina y debajo de ellos.

Guías

Elementos destinados a guiar la cabina o contrapeso, si existe.

Hueco

Recinto por el cual se desplaza la cabina y el contrapeso, si existe. Este espacio queda materialmente delimitado por el fondo del foso, las paredes y el techo.

Limitador de velocidad

Órgano que, por encima de una velocidad ajustada previamente, ordena la parada de la máquina y, si es necesario, provoca la actuación del paracaídas.

Máquina

Conjunto tractor que produce el movimiento y la parada del ascensor.

Montacargas

Aparato elevador instalado de forma permanente que sirve a niveles definidos. Consta de una cabina inaccesible a las personas, por sus dimensiones y su constitución, que se desplaza a lo largo de las guías verticales o con inclinación inferior a 15°. Para cumplir con la condición de inaccesibilidad, las dimensiones de la cabina deben ser:

- Superficie, un metro cuadrado como máximo.
- Profundidad, un metro como máximo.
- Altura, 1,20 metros como máximo.

Sin embargo, puede admitirse una altura de más de 1,20 metros si la cabina consta de varios compartimentos fijos que cumplan las condiciones anteriores.

Montacargas de adherencia

Montacargas cuyos cables son arrastrados por adherencia en las gargantas de la polea motriz de la máquina.

Montacargas de arrastre

Montacargas con suspensión por cadenas o por cables cuya tracción no se realiza por adherencia.

Montacoches

Ascensor cuya cabina tiene las dimensiones adecuadas para el transporte de vehículos automóviles de turismo.

Nivelación

Operación que permite mejorar la precisión de parada de la cabina a nivel de los pisos.

Paracaídas

Dispositivo mecánico que se destina a parar e inmovilizar la cabina o el contrapeso sobre sus guías en caso de exceso de velocidad en el descenso o de rotura de los órganos de suspensión.

Paracaídas de acción instantánea

Paracaídas cuya detención sobre las guías se logra por bloqueo casi inmediato.

Paracaídas de acción instantánea y efecto amortiguado

Paracaídas cuya detención sobre las guías se logra por bloqueo casi inmediato, pero de forma que la reacción sobre el órgano suspendido sea limitada por la intervención de un sistema elástico.

Paracaídas progresivo

Paracaídas cuya detención sobre las guías se efectúa por frenado y en el que se toman disposiciones para limitar la reacción sobre el órgano suspendido a un valor admisible.

Pasajero

Persona transportada por un ascensor.

Superficie útil

Es la superficie de la cabina que pueden ocupar los pasajeros y la carga durante el funcionamiento del ascensor, medida a un metro por encima del pavimento y sin tener en cuenta los pasamanos, si existen.

En el caso de una cabina sin puerta no se contará en el cálculo de la superficie útil una banda de 0,1 metros de ancho en la zona de cada pisadera de cabina.

Usuario

Persona que utiliza los servicios del ascensor o montacargas.

Usuario autorizado y advertido

Persona autorizada para utilizar los servicios de un ascensor determinado, que ha recibido las instrucciones relativas a su uso de la persona responsable de la instalación.

Velocidad nominal

Velocidad de la cabina para la que ha sido construido el aparato y para la cual el suministrador garantiza su funcionamiento normal.

Zona de desenclavamiento

Espacio por encima y por debajo del nivel de parada a que debe hallarse el suelo de la cabina para poder desenclavar la puerta de dicho nivel.

4. SIMBOLOS Y ABREVIATURAS

4.1 Unidades:

Las unidades utilizadas han sido escogidas del Sistema Internacional de Unidades (SI).

4.2 Símbolos.

MAGNITUDES (en el orden que aparecen en la Norma)	SÍMBOLO	UNIDAD
Coficiente que cuenta las aceleraciones, deceleraciones y condiciones particulares de la instalación	C_1	(1)
Aceleración de la gravedad (valor normal)	g_n	m/s ²
Deceleración de frenado de la cabina.	a	m/s ²
Coficiente que cuenta las variaciones del perfil de la garganta de la polea de tracción debido a su desgaste.	C_2	(1)
Base de los logaritmos naturales.	e	(1)
Coficiente de fricción de los cables en las gargantas de la polea de tracción.	f	(1)
Coficiente de fricción de los cables de acero sobre el material de la polea.	μ	(1)
Arco de abrazamiento del cable sobre la polea de tracción.	α	rad
Angulo de las gargantas de la polea de tracción (gargantas entalladas o semi-circulares).	β	rad
Angulo de las gargantas (en V) de la polea de tracción.	γ	rad
Diámetro de los cables de tracción.	d	mm
Diámetro de la polea de tracción.	D	mm
Número de los cables.	n	(1)
Presión específica de los cables en las gargantas de la polea de tracción.	p	N/mm ²
Fuerza estática en los cables lado cabina, sobre la polea de tracción, estando la cabina detenida en la parada más baja y con su carga nominal.	T	N
Velocidad de los cables que corresponde a la velocidad nominal de la cabina.	v_c	m/s
Carga de trabajo en las guías durante la actuación del paracaídas.	σ_k	N/mm ²
Sección transversal de una guía.	A	mm ²
Coficiente de aumento para cargas a pandeo.	ω	(1)
Coficiente de esbeltez.	λ	(1)
Distancia máxima entre fijaciones de guías.	l_k	mm
Radio de giro (del perfil de guía).	i	mm
Intensidad de radiación a 1 m de distancia	W_1	W/cm ²
Intensidad de radiación medida a una distancia igual a la semi-diagonal de la embocadura de la puerta a ensayar.	W_2	W/cm ²
Coficiente de absorción del aparato medidor de la radiación.	a	%
Factor de conversión para la medida de la radiación.	F	(1)
Relación entre la más pequeña y la más grande dimensión de la embocadura de la puerta a ensayar.	L	(1)
Diagonal de la embocadura de la puerta a ensayar	Z	m
Ancho del "conjunto de puerta" a ensayar.	I	m
Ancho de paso libre de la puerta a ensayar	E	m
Número de hojas de la puerta a ensayar.	n_v	(1)
Masa total admisible.	$(P + Q)_1$	kg

MAGNITUDES (en el orden que aparecen en la Norma)	SÍMBOLO	UNIDAD
Velocidad nominal	v	m/s
Suma de la masa de la cabina vacía y las masas de la porción de cables de maniobra y de los elementos de compensación, si existen, suspendidos de la Cabina.	P	kg
Carga nominal (masa)	Q	kg
Relación entre la fuerza estática más grande y más pequeña de las ramas de cable situadas a cada lado de la polea de tracción.	T_1/T_2	(1)

MAGNITUDES (en el orden que aparecen en la Norma)	SÍMBOLO	UNIDAD
Velocidad de contacto al comienzo de actuación del paracaídas.	v_1	m/s
Energía que puede ser absorbida por un bloque de paracaídas.	K, K', K''	J
Altura de caída libre.	h	m
Masa necesaria para comprimir totalmente el muelle de un amortiguador	C_r	kg
Flecha total del resorte	F_1	m

(1) Magnitud sin dimensión.

5. HUECO

5.1 Disposiciones generales.

5.1.1 Las disposiciones del presente capítulo son aplicables a los huecos que contengan una o varias cabinas de ascensor.

5.1.2 El contrapeso de un ascensor debe hallarse en el mismo hueco que la cabina.

5.2 Cerramiento del hueco.

5.2.1 Todo hueco debe estar cerrado totalmente mediante paredes, piso y techo de superficie llena, definidas en 5.3. Sólo se autorizan las siguientes aberturas:

- a) Huecos de puertas de piso (ver capítulo 7).
- b) Aberturas de las puertas de visita o de socorro del hueco y trampillas de visita.
- c) Orificios de evacuación de gases y humo en caso de incendio.
- d) Orificios de ventilación (5.2.3).
- e) Aberturas permanentes entre el hueco y el cuarto de máquinas o de poleas.

Caso particular. Cuando el hueco del ascensor no tiene que participar en la protección del edificio contra la propagación de incendios se puede admitir:

- a) Limitar la altura de las paredes que no corresponden a los lados de los accesos a una altura de 2,5 metros por encima de los lugares donde las personas pueden llegar normalmente.
 - b) Utilizar sobre los lados de los accesos protecciones con rejillas de malla o perforadas por encima de 2,5 metros del nivel del piso de los accesos. (No se exigen estas protecciones si la puerta de la cabina está enclavada mecánicamente [5.4.3.2.2]).
- Las dimensiones de las mallas o perforaciones deben ser, como máximo, de 75 milímetros, medidos horizontal y verticalmente.

5.2.2 Puertas de visita y socorro. Trampillas de visita.

5.2.2.1 Las puertas de visita, las de socorro y las trampillas de visita del hueco sólo son autorizadas si la seguridad de los usuarios así lo requieren, o si las necesidades de entretenimiento lo imponen.

5.2.2.1.1 Las puertas de visita tendrán una altura mínima de 1,40 metros y un ancho mínimo de 0,60 metros.

- Las puertas de socorro tendrán una altura mínima de 1,80 metros y un ancho mínimo de 0,35 metros.
- Las trampillas de visita tendrán una altura mínima de 0,50 metros y un ancho mínimo de 0,35 metros.

5.2.2.1.2 Cuando exista un tramo largo de hueco, sin puerta de piso, se debe prever una posibilidad de evacuación de los ocupantes de la cabina, situada a distancia no superior a 11 metros.

Esta prescripción no se aplicará en el caso de cabinas adyacentes que permitan la evacuación, de una u otra, a través de una puerta de socorro que satisfaga las prescripciones de 8.12.4.

5.2.2.2 Las puertas de visita, de socorro y las trampillas de visita no deben abrirse hacia el interior del hueco.

5.2.2.2.1 Las puertas y trampillas deben estar provistas de una cerradura con llave que permita el cierre y enclavamiento sin llave. Las puertas de visita y socorro deben poder ser abiertas sin llave desde el interior del hueco, incluso cuando estén enclavadas.

5.2.2.2.2 El funcionamiento del ascensor debe estar automáticamente subordinado a que se mantengan en posición de cierre estas puertas y trampillas. Para este efecto deben utilizarse dispositivos eléctricos de seguridad de conformidad con 14.1.2.

El funcionamiento del ascensor, con un registro de visita abierto, puede ser admitido durante operaciones de control si este funcionamiento necesita la acción permanente sobre un dispositivo (accesible sólo cuando el registro está abierto) que permita puentear el dispositivo eléctrico de seguridad que controla el cierre del registro.

5.2.2.3 Las puertas de visita, socorro y trampillas de registro deben ser de superficie llena y responder a las mismas condiciones de resistencia mecánica que las puertas de piso.

5.2.3 Ventilación del hueco.

El hueco debe estar ventilado convenientemente y no debe ser utilizado para ventilación de locales ajenos al servicio de los ascensores.

Deben preverse orificios de ventilación, a situar en la parte superior del hueco, de una superficie total mínima del 2,5 por 100 de la sección transversal del hueco. Esta ventilación podrá lograrse a través del cuarto de máquinas o poleas o directamente al exterior.

5.3 Paredes, piso y techo del hueco.

La estructura del hueco debe soportar, al menos, las reacciones debidas a la maquinaria, a las guías como consecuencia de la actuación del paracaídas, o en caso de descentrado de la carga en la cabina, por la acción de los amortiguadores en caso de impacto y las originadas por la actuación del sistema antirrebote.

(Véanse las notas, al final del capítulo 5, para estimar los valores de los esfuerzos al actuar el paracaídas o los amortiguadores.)

Las paredes, piso y techo del hueco deben:

- a) Estar construidas con materiales incombustibles, duraderos y que no originen polvo.
- b) Tener una resistencia mecánica suficiente.

En el caso de un ascensor sin puerta de cabina, debe cumplirse el criterio siguiente para la pared frente a la entrada de la cabina:

- No debe sufrir ninguna deformación elástica superior a 10 milímetros durante la aplicación de una fuerza de 300 N, perpendicular a la pared, aplicada en cualquier punto de sus caras y distribuida uniformemente sobre una superficie redonda o cuadrada de 5 centímetros cuadrados.

5.4 Ejecución de las paredes del hueco y de las puertas de acceso frente a una entrada de cabina.

5.4.1 Las disposiciones siguientes deben ser aplicadas en toda la altura del hueco, sobre las puertas de piso y paredes o partes de pared situadas frente a una entrada de cabina.

Para las holguras entre cabina y pared de los accesos ver capítulo 11.

5.4.2 El conjunto formado por las puertas de piso y toda la pared, o la parte de ella situado en frente de una entrada de cabina, debe formar una superficie continua en toda la anchura de la abertura de cabina (deben tenerse en cuenta las holguras de funcionamiento).

5.4.3 Para los ascensores con puertas de cabina.

5.4.3.1 Debajo de cada umbral de piso, en una altura al menos igual a la mitad de la zona de desenclavamiento, aumentada en 50 milímetros, la pared del hueco debe cumplir con las condiciones expresadas en el apartado 5.4.4. a).

Y además la pared del hueco en esta zona debe ser:

- a) Bien enlazada con el dintel de la puerta siguiente.
- b) Bien prolongada hacia abajo, por medio de un chafalán duro y liso, cuyo ángulo con el plano horizontal sea superior a 60°, y si es posible a 75°, chafalán que no es necesario enlazar a la pared del hueco. Si el espacio es demasiado grande puede ser limitado este chafalán, pero su proyección sobre el plano horizontal debe alcanzar al menos 50 milímetros.

5.4.3.2 En las demás zonas, la distancia horizontal entre la pared del hueco y umbral o embocadura de cabina o puerta (o borde extremo de las puertas correderas) no debe sobrepasar 0,15 metros. La finalidad de esta prescripción es evitar:

- a) El peligro de caída al hueco.
- b) Que la persona pueda introducirse, en condiciones normales de funcionamiento, entre la puerta de la cabina y el hueco. (Con este espíritu debe ser medida la distancia de 0,15 metros principalmente en el caso de puertas telescópicas de accionamiento simultáneo.)

5.4.3.2.1 Puede admitirse una distancia horizontal de 0,2 metros.

- a) A lo largo de una distancia vertical máxima de 0,50 metros, o bien.
- b) En el caso de ascensores destinados principalmente al transporte de cargas, generalmente acompañadas por personas, y de los montacoches en los que las puertas de piso deslizan verticalmente.

5.4.3.2.2 La condición expresada en el apartado 5.4.3.2 puede no respetarse si la cabina está provista de una puerta condenada mecánicamente que no podrá ser abierta más que en la zona de desenclavamiento de una puerta de acceso.

El funcionamiento del ascensor debe estar automáticamente subordinado al enclavamiento de la puerta de cabina correspondiente y usará un dispositivo eléctrico de seguridad conforme a 14.1.2. Serán aceptados los casos particulares previstos en 7.7.2.2.

5.4.4 Para los ascensores sin puerta de cabina.

- a) El conjunto señalado en 5.4.2 debe formar una superficie vertical continua compuesta por elementos lisos y duros, tales como piezas metálicas, revestimientos duros o materiales equivalentes en lo que se refiere al roce. No se admitirán paredes acabadas en escayola, yeso o vidrio.

b) Los salientes, si existen, deben ser inferiores a 5 milímetros. Los salientes de más de 2 milímetros deben ir provistos de chaflanes a 75° como mínimo respecto de la horizontal.

c) Cuando las puertas de acceso lleven tiradores embutidos, la profundidad de embutición por el lado del hueco del ascensor no debe sobrepasar 30 milímetros, y su ancho no debe ser mayor de 40 milímetros. Las paredes de salida de la embutición, hacia arriba y hacia abajo, deben formar un ángulo de 60° como mínimo, y a ser posible 75° , respecto del plano horizontal. La disposición de los tiradores o barras debe limitar los riesgos de enganche y no permitir que los dedos sean atrapados por detrás, ni acunados.

5.5 Protección de locales situados bajo la trayectoria de la cabina o del contrapeso.

5.5.1 Es preferible que los huecos no estén situados encima de un lugar accesible a las personas.

5.5.2 Cuando existan locales accesibles que estén situados debajo de la trayectoria de la cabina o del contrapeso, el fondo del foso debe calcularse para una carga mínima de 5.000 N/m^2 y

a) Deben instalarse debajo de los amortiguadores de contrapeso uno o más pilares que desciendan hasta el suelo firme.

b) O bien el contrapeso debe ir provisto de un paracaídas.

5.6 Hueco conteniendo cabinas y contrapesos pertenecientes a varios ascensores o montacargas.

5.6.1 Debe existir una separación en la parte inferior del hueco entre los órganos móviles (cabinas o contrapesos) pertenecientes a ascensores o montacargas diferentes.

Esta separación debe entenderse, como mínimo, desde el extremo inferior de las trayectorias de los órganos móviles hasta una altura de 2,5 metros encima del fondo del foso.

5.6.2 Además, si la distancia horizontal entre el borde del techo de la cabina de un ascensor y un órgano móvil (cabina o contrapeso) perteneciente a un ascensor diferente es inferior a cero metros la separación prevista en 5.6.1 debe ser prolongada en toda la altura del hueco y en la anchura útil necesaria.

Esta anchura debe ser, como mínimo, la del órgano móvil, o parte del órgano móvil, del cual hay que protegerse, aumentada en 0,1 metros por cada lado.

5.7 Recorridos libres de seguridad arriba y en foso.

5.7.1 Recorridos libres de seguridad arriba para ascensores de adherencia.

(Véase nota 3 al final del capítulo 5).

5.7.1.1 Cuando el contrapeso descansa en sus amortiguadores, totalmente comprimidos, deben cumplirse de forma simultánea las siguientes condiciones:

a) El recorrido guiado de la cabina, aún posible en sentido ascendente, debe ser igual, como mínimo, a 0,1 metros más $0,035 V^2$, expresando el recorrido en metros y V (velocidad nominal) en metros/segundo (*).

b) La distancia libre encima del techo de la cabina debe ser, como mínimo, igual a 1 metro más $0,035 V^2$.

c) La distancia libre entre las partes más bajas del techo del hueco y

1) Los órganos de mayor altura montados en dicho techo de cabina debe ser igual o superior a 0,3 metros más $0,035 V^2$, a excepción de los casos previstos en 2).

2) La parte más alta de las deslizadoras, ruedas de guía, amarres de los cables, o los órganos de las puertas de cabina que deslizen verticalmente, debe ser igual o superior a cero metros más $0,035 V^2$.

5.7.1.2 Cuando la cabina se encuentra sobre sus amortiguadores, totalmente comprimidos, el recorrido guiado del contrapeso, aún posible en sentido ascendente, debe ser igual o superior a 0,1 metros más $0,035 V^2$, expresando dicho recorrido en metros y V (velocidad nominal) en metro/segundo.

5.7.1.3 Cuando se controla la deceleración del ascensor, como se indica en el apartado 12.8, el valor de $0,035 V^2$, indicado en 5.7.1.1 y 5.7.1.2, para el cálculo del recorrido libre de seguridad, puede ser reducido.

a) A la mitad para los ascensores cuya velocidad nominal es ≤ 4 metros/segundo.

b) A un tercio para los ascensores cuya velocidad nominal es > 4 metros/segundo.

En estos casos la carrera de estos amortiguadores no será inferior a 0,25 metros.

(*) $0,035 V^2$ representa la mitad de la distancia de parada por gravedad al 115 por 100 de la velocidad nominal $[1/2 \cdot \frac{(1,15 V)^2}{2g} = 0,0337 V^2, \text{ redondeando a } 0,035 V^2]$.

5.7.1.4 En el caso de ascensores que están provistos de cables de compensación, cuya polea tensora está provista de un dispositivo antirrebote (dispositivo de frenado o de bloqueo en caso de subida brusca) el valor de $0,035 V^2$ anterior puede ser sustituido por un valor ligado a la carrera posible de esta polea (dependiendo del número de tramos de cable que la suspendan), aumentando en $1/500$ del recorrido de la cabina, con un mínimo de 0,2 metros, para tener en cuenta la elasticidad de los cables.

5.7.2 Recorridos libres de seguridad para ascensores de arrastre.

5.7.2.1 Cuando la cabina se encuentra en su parada superior, el recorrido guiado de la cabina, aún posible en sentido ascendente, antes de que los amortiguadores entren en acción, debe ser, al menos, igual a 0,5 metros.

5.7.2.2 Cuando los amortiguadores superiores están totalmente comprimidos por la cabina deben cumplirse las condiciones siguientes simultáneamente:

a) La distancia libre por encima del techo de la cabina debe ser igual o superior a 1 metro.

b) La distancia libre entre la parte más baja del techo del hueco y

1) Los órganos más altos fijados en el techo de la cabina, a excepción de los mencionados en 2), debe ser igual o superior a 0,3 metros.

2) La parte más alta de las guías o roldanas de guía, el frontis o los órganos de las puertas deslizantes verticales debe ser, al menos, igual a 0,1 metros.

5.7.2.3 Cuando la cabina se apoya sobre sus amortiguadores totalmente comprimidos, el recorrido guiado aún posible del contrapeso, si éste existe, en sentido ascendente, debe ser igual o superior a 0,3 metros.

5.7.3 Foso.

5.7.3.1 La parte inferior del hueco debe estar constituida por un foso cuyo fondo sea liso y sensiblemente a nivel, no considerando los posibles zócalos de los amortiguadores, de las guías o dispositivos de evacuación de agua.

Después de la instalación de los diferentes anclajes de guías, amortiguadores, etc., este foso debe quedar protegido de infiltraciones de agua.

5.7.3.2 Si existe una puerta de acceso a dicho foso, que no sea la puerta de piso, debe cumplir con las disposiciones de los apartados 5.2.2.

Tal puerta debe existir si la profundidad del foso es superior a 2,5 metros y si el proyecto del edificio lo permite.

A falta de otro acceso, debe preverse un dispositivo permanente en el hueco, fácilmente accesible desde la puerta de acceso para permitir al personal competente un descenso sin riesgo al fondo del foso. Este dispositivo no debe interferir el gálibo de los elementos móviles del ascensor.

5.7.3.3 Cuando la cabina se apoya sobre sus amortiguadores, totalmente comprimidos, deben cumplirse simultáneamente las siguientes condiciones:

a) Debe quedar un espacio libre en el foso que permita alojar, como mínimo, un paralelepípedo recto rectangular de $0,5 \times 0,6 \times 0,8$ metros que se apoye sobre una de sus caras.

b) La distancia libre entre el fondo del foso y

1) Las partes más bajas de la cabina, con excepción de las previstas en 2), debe ser igual o superior a 0,5 metros.

2) La parte inferior de las deslizadoras o rodaderas, cajas de paracaídas, del guardapiés o de los órganos de puerta corredera vertical, debe ser, al menos, igual a 0,1 metros.

5.7.3.4 El personal de entretenimiento que tiene que trabajar en el foso debe disponer en el mismo:

a) De un interruptor accesible, desde que el personal ha abierto la puerta que le da acceso al foso, que le permita parar y mantener parado el ascensor y que no tenga riesgo de error sobre la posición correspondiente a la parada (véase 15.7). Este interruptor debe responder a las prescripciones 14.2.2.3.

b) Y de una toma de corriente eléctrica de acuerdo con 13.6.

5.8 Prohibición de instalar en el hueco material extraño al servicio del ascensor.

El hueco debe ser destinado exclusivamente al servicio del ascensor. No debe contener ni canalizaciones ni órganos, cualesquiera que sean, extraños al servicio del ascensor (se puede admitir que el hueco contenga material que sirva para su calefacción, excepto radiadores de agua caliente o vapor; sus órganos de mando y de reglaje deben encontrarse en el exterior del hueco).

5.9 Iluminación del hueco.

El hueco debe estar provisto de una iluminación eléctrica de instalación fija que permita asegurar su alumbrado durante las operaciones de reparación o de conservación, incluso cuando todas las puertas están cerradas.

Este alumbrado debe lograrse con lámparas situadas a 0,5 metros, como máximo, de los puntos más altos y más bajos del hueco y la distancia entre ellas no será mayor de 7 metros. Este alumbrado no será exigido si la iluminación artificial procedente de las inmediaciones del hueco (excepción prevista en 5.2.1, caso particular) es suficiente.

NOTAS

Nota 1.-Evaluación de los esfuerzos verticales al actuar el paracaídas

La fuerza (en Newtons) sobre cada guía, como consecuencia de la actuación del paracaídas, puede ser valorada aproximadamente aplicando las fórmulas siguientes:

- a) Paracaídas de acción instantánea:
 - 1) Distintos de los paracaídas con rodillos: $25 (P + Q)$.
 - 2) De rodillos: $15 (P + Q)$.
- b) Paracaídas de acción progresiva: $10 (P + Q)$.

En las que:

P = suma de la masa de la cabina vacía y las masas de los cables de maniobra y de los elementos de compensación, si existen, suspendidos de la cabina (kg).

Q = carga normal (kg).

Nota 2.-Reacciones en el fondo del foso debidas a la actuación del paracaídas o acción de los amortiguadores

Las reacciones (en Newtons) pueden valorarse así:

- Bajo cada guía:

Diez veces la masa de la guía (kg), aumentada en la reacción (N) debida a la actuación del paracaídas sobre esa guía (si las guías están suspendidas se aplican estos valores al punto de anclaje de la guía a la estructura).

- Bajo los apoyos de los amortiguadores de cabina:

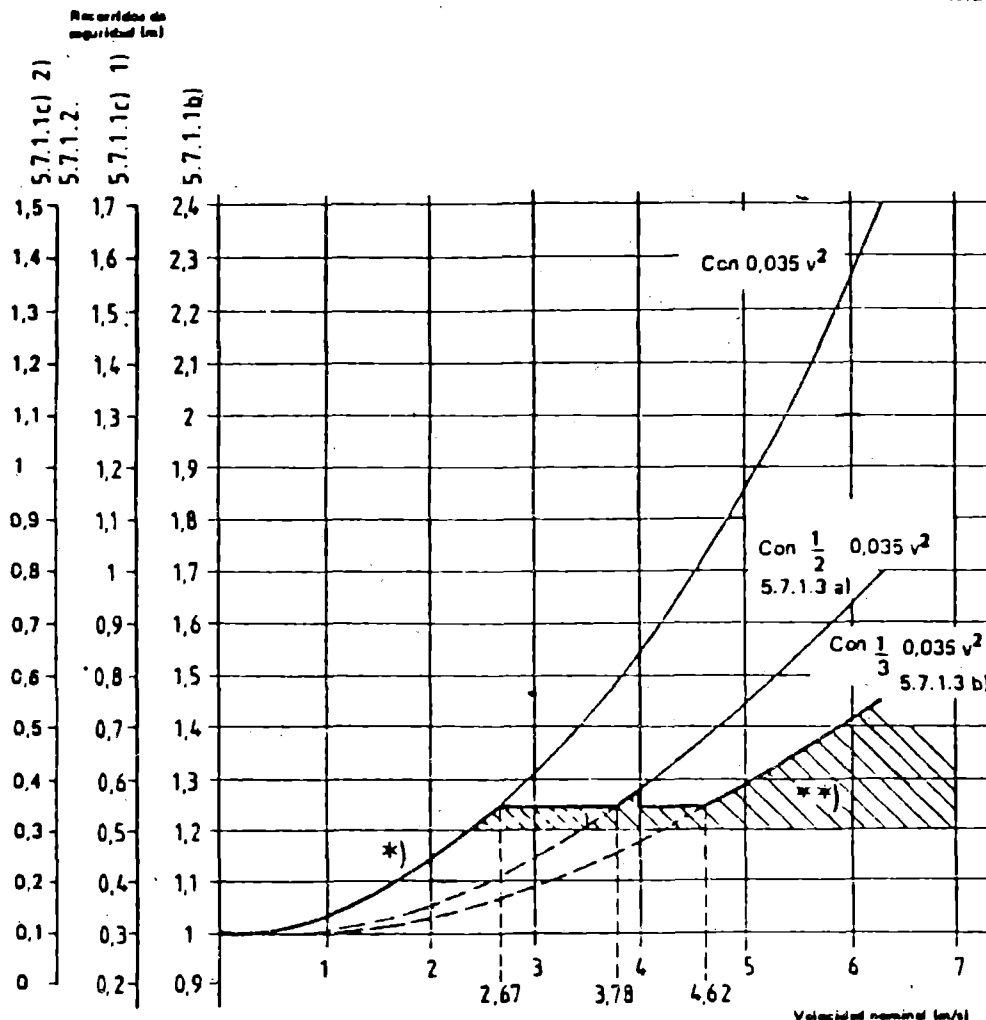
$40 (P + Q) (*)$.

- Bajo los apoyos de los amortiguadores de contrapeso:

40 veces la masa del contrapeso (kg).

(*) El valor de P es diferente en las notas 1 y 2, debido al hecho de que la masa de los cables de maniobra y los elementos de compensación, suspendidos de la cabina, varían según la posición de esta.

Nota 3 -.-Gráfico que ilustra los recorridos de seguridad superiores los ascensos de adherencia



* En trazo grueso: Recorridos de seguridad mínimos posibles si se toma el máximo de ventaja de las posibilidades ofrecidas en 5.7.1.3.

** Zona de valores que pueden resultar de cálculos hechos según 5.7.1.4 para el caso de ascensores con poleas de compensación equipadas con dispositivo anti-rebote.

Este dispositivo se exige solamente para velocidades superiores a 3,5 m/s pero no está prohibido para velocidades inferiores.

Los valores son función de la concepción del dispositivo anti-rebote y del recorrido del ascensor.

Fig. 1.- Gráfico que ilustra los recorridos de seguridad superiores en ascensores de adherencia (5.7.1)

6. CUARTOS DE MAQUINAS Y DE POLEAS

6.1 Disposiciones generales.

6.1.1 Las máquinas, su equipo asociado y las poleas no deben ser accesibles más que a las personas autorizadas (entretenimiento, verificación, rescate de pasajeros, inspección, etc.).

6.1.2 Las máquinas, otros dispositivos del ascensor y las poleas (excepto las de compensación, de cabina y contrapeso y tensora del limitador de velocidad) deberán encontrarse dentro de sus recintos propios y tener una puerta, paredes, piso y techo.

6.1.2.1 Son excepciones a los requerimientos anteriores:

6.1.2.1.1 Las poleas deflectoras, o de reenvío, pueden ser instaladas en el hueco si ellas no están en la proyección del techo de la cabina y su inspección y pruebas, así como las operaciones de entretenimiento, pueden hacerse con toda seguridad desde el techo de la cabina o desde el exterior del hueco.

Sin embargo, puede ser instalada una polea de desvío, de simple o de doble arrollamiento, por encima del techo de la cabina, para desvío de cables hacia el contrapeso, siempre que su eje pueda ser alcanzado desde el techo de la cabina con seguridad completa.

6.1.2.1.2 La polea de tracción puede ser instalada en el hueco si se cumplen estas condiciones:

a) Las inspecciones, ensayos y operaciones de entretenimiento pueden hacerse desde el cuarto de máquinas.

b) Las aberturas entre el cuarto de máquinas y el hueco son tan pequeñas como es posible.

6.1.2.1.3 El limitador de velocidad puede instalarse en el hueco si las inspecciones, ensayos y operaciones de entretenimiento pueden hacerse desde el exterior del hueco.

6.1.2.1.4 Las poleas de desvío, reenvío y las poleas de tracción colocadas en el hueco deben estar provistas de dispositivos eficaces para evitar:

a) Accidentes corporales.

b) Salida de los cables o cadenas de suspensión de sus ranuras, o piñones, si se afloja la suspensión.

c) Introducción de cuerpos extraños entre los cables y sus ranuras.

6.1.2.1.5 Los dispositivos utilizados deben ser realizados de forma que no impidan la inspección, ensayos y operaciones de entretenimiento. No será necesario el desmontaje más que en los casos siguientes:

a) Cambio de los cables.

b) Cambio de la polea.

c) Retorneado de las ranuras.

6.1.2.2 Las máquinas, su equipo y las poleas pueden situarse en locales destinados a otro uso (acceso excepcional a techos o terrazas, por ejemplo), si aquellos elementos están separados del resto del local por un cierre de 1,8 metros de altura, provisto de una puerta de acceso con cerradura de llave.

6.1.2.3 Los cuartos de máquinas o poleas, así como los locales referidos en 6.1.2.2 no deben ser afectados por uso distinto a los ascensores en ningún caso. No deben encerrar canalizaciones ni órganos ajenos al servicio de los ascensores.

Puede admitirse que estos locales contengan:

a) Máquinas de montacargas o escaleras mecánicas.

b) Elementos para calentar o climatizar estos locales, excepto radiadores de agua caliente o de vapor.

c) Detectores o instalaciones fijas de extinción de incendios, apropiadas al material eléctrico, ajustadas a temperatura elevada, estables en el tiempo y convenientemente protegidas contra choques accidentales.

6.1.2.4 Los cuartos de máquinas se deben situar, preferentemente, encima del hueco.

6.2 Accesos.

6.2.1 El acceso, desde la vía pública hasta el interior de los cuartos de máquinas y poleas, deben:

a) Poder ser iluminados apropiadamente por uno o varios dispositivos eléctricos instalados permanentemente.

b) Ser fácilmente utilizables con seguridad en cualquier circunstancia y sin necesitar el paso a un local privado.

Los caminos de acceso a los cuartos de máquinas y los puntos de acceso deben tener una altura mínima de 1,8 metros (los umbrales y rebordes de las puertas con altura no mayor de 0,4 metros no se toman en consideración).

6.2.2 El acceso del personal al cuarto de máquinas y poleas debe efectuarse, con preferencia, por medio de escaleras.

Si la instalación de escaleras es difícil, pueden utilizarse escaleras cumpliendo las condiciones siguientes:

a) No debe ser posible que resbalen o vuelquen.

b) En posición de empleo deben formar un ángulo comprendido entre 70° y 76° con la horizontal, salvo que estén fijas y su altura sea inferior a 1,5 metros.

c) Estas escalas deben ser reservadas para este uso y encontrarse siempre próximas al nivel de acceso. Deben tomarse las disposiciones necesarias a ese efecto.

d) El personal deberá disponer, a la llegada a la parte superior de la escala, de una o varias asideras al alcance de la mano.

e) Si las escalas no están fijas, se deben disponer puntos fijos para su encaje.

6.2.3 Deben ser previstos medios de acceso del material para evitar maniobras forzadas, cuando se manejan materiales pesados durante el montaje o su posterior reemplazo. Estas operaciones deben efectuarse en las mejores condiciones de seguridad, evitando tareas de manutención desde escalas especialmente.

6.3 Construcción y equipo de los cuartos de máquinas.

6.3.1 Resistencia mecánica, naturaleza del suelo, aislamiento acústico.

6.3.1.1 Estos locales deben construirse de manera que resistan las cargas y esfuerzos a los que están normalmente sometidos.

Deben estar constituidos por materiales duraderos que no favorezcan la creación de polvo.

6.3.1.2 El suelo de estos cuartos no debe ser deslizante.

6.3.1.3 Las paredes, forjados de piso y techo de los cuartos de máquinas deben absorber los ruidos inherentes al funcionamiento de los ascensores, si el destino del edificio lo exige (viviendas, hoteles, hospitales, escuelas, bibliotecas, etc.).

6.3.2 dimensiones.

6.3.2.1 Las dimensiones del local deben ser suficientes para permitir al personal de entretenimiento llegar y alcanzar con facilidad y seguridad todos los órganos, especialmente al equipo eléctrico.

En particular se debe disponer de:

a) Una superficie libre horizontal, delante y en toda la anchura de los cuadros o armarios, cuando la tensión de servicio no es mayor de 500 milímetros, cuyas dimensiones mínimas serán las siguientes:

Condiciones en la zona	Delante del cuadro
Protección total o parcial	Mínimo 600 mm.
Un lado no protegido	Mínimo 700 mm.
Dos lados sin proteger	Mínimo 900 mm.

b) Una superficie libre horizontal mínima de 0,5 metros por 0,6 metros para el entretenimiento, la verificación de las piezas en movimiento y en puntos donde sea necesario y eventualmente, para la maniobra manual de rescate de pasajeros (12.5.1).

El acceso a estos espacios libres debe tener un ancho mínimo de 0,5 metros. Este valor puede reducirse a 0,4 metros si no existe ningún órgano móvil en esa zona.

6.3.2.2 en ningún caso debe ser la altura libre de circulación inferior a 1,8 metros.

Por altura libre de circulación debe entenderse la altura medida bajo los nervios de viga:

a) Hasta el nivel de circulación.

b) Hasta el nivel donde sea necesario estar para trabajar.

6.3.2.3 Por encima de las piezas giratorias de la máquina debe existir un espacio libre con una altura mínima de 0,3 metros.

6.3.2.4 Cuando el cuarto de máquinas tenga varios niveles de piso, cuya altura difiera en más de 0,5 metros deben ser previstos peldaños o escalones y guarda-cuerpos.

6.3.2.5 Cuando el suelo del local tiene espacios hendidos, cuya profundidad sea superior a 0,5 metros y con ancho inferior a 0,5 metros, o canales, éstos deberán estar cubiertos.

6.3.3 Puertas y trampillas.

6.3.3.1 Las puertas de acceso deben tener un ancho mínimo de 0,6 metros y una altura de 1,8 metros. Las puertas no deben abrir hacia el interior del cuarto.

6.3.3.2 El paso libre de las trampillas de acceso debe ser de 0,8 x 0,8 metros como mínimo.

Las trampillas deben estar balanceadas y no abrirse hacia abajo, excepto si están asociadas a escalas escamoteables. Las bisagras no serán del tipo desenganchable.

Cuando una trampilla está en posición abierta, deben tomarse precauciones para evitar la caída de personas (guarda-cuerpos, por ejemplo) y de objetos.

6.3.3.3 Las puertas o trampillas deben estar provistas de cerraduras de llave que permitan la apertura, sin ella, desde el interior del local.

Las trampillas usadas sólo para acceso del material pueden ser condenadas solamente desde el interior del cuarto.

6.3.4 Otras aberturas.

Las dimensiones de las aberturas en las losas de hormigón y el suelo de cuarto de máquinas deben ser reducidas al mínimo.

Para evitar el riesgo de caída de objetos deben utilizarse forros que rebasen el nivel del piso en 50 milímetros como mínimo, en las aberturas situadas encima del hueco y en las de paso de cables eléctricos.

6.3.5 Ventilación y temperatura.

6.3.5.1 Los cuartos de máquinas deben estar ventilados. Estos locales deben proteger de polvo, suciedad, vapores nocivos y humedad los motores, equipos del ascensor y conductores eléctricos.

El aire viciado, que proceda de locales ajenos a los ascensores, no debe ser evacuado a los cuartos de máquinas.

6.3.5.2 La temperatura ambiente en el cuarto de máquinas debe ser mantenida entre + 5°C y + 40°C.

6.3.6 Alumbrado y tomas de corriente.

El alumbrado eléctrico de los cuartos de máquinas debe asegurar 200 lux. a nivel del suelo. Este alumbrado debe ser independiente de la alimentación de la máquina, bien que provenga de otra línea eléctrica o que sea tomada sobre la que alimenta la máquina antes del interruptor principal del ascensor.

Un interruptor, situado en el interior del local, próximo al o los accesos y a una altura apropiada, debe permitir la iluminación del local desde que se entra a él. Deben ser previstas una o varias tomas de corriente (13.6.2).

6.3.7 Manutención del material.

Deben estar previstos en el techo o vigas del local, según los casos, uno o varios soportes o ganchos metálicos, dispuestos para facilitar las maniobras con material pesado durante su montaje o reposición. Debe indicarse la carga máxima admisible sobre estos soportes o ganchos.

6.4 Construcción y equipo de los cuartos de poleas.

6.4.1 Resistencia mecánica, naturaleza del suelo.

6.4.1.1 Los locales deben estar contruidos de manera que soporten las cargas y esfuerzos a los que pueden estar normalmente sometidos. Ellos deben ser de materiales duraderos y que no favorezcan la creación de polvo.

6.4.1.2. El suelo de los cuartos de poleas no debe ser deslizante.

6.4.2 Dimensiones.

6.4.2.1 Las dimensiones del local deben ser suficientes para permitir al personal de entretenimiento llegar a todos los órganos con facilidad y seguridad.

Son aplicables las prescripciones del 6.3.2.1.

6.4.2.2 La altura bajo el techo no será inferior a 1,5 metros.

6.4.2.2.1 Debe existir un espacio libre mínimo de 0,3 metros por encima de las poleas; se exceptúan las poleas de doble enrollamiento y de desvío.

6.4.2.2.2 Si existen cuadros de maniobra en los cuartos de poleas, son aplicables las prescripciones 6.3.2.2 a este local.

6.4.3 Puertas y trampillas.

6.4.3.1 las puertas de acceso deben tener una altura mínima de 1,4 metros y un ancho mínimo de 0,6 metros. No deben abrir hacia el interior del local.

6.4.3.2 El paso libre de las trampillas debe ser de 0,8 x 0,8 como mínimo. Las trampillas deben resistir, cuando están cerradas, dos personas o 2.000 N en cualquier lugar.

Las trampillas deben estar balanceadas y no abrirse hacia abajo salvo que estén asociadas a escalas escamoteables. Si tienen bisagras, éstas no serán del tipo desenganchable.

Cuando una trampilla está en posición abierta, deben tomarse precauciones para evitar la caída de personas (guarda-cuerpos, por ejemplo) y de objetos.

6.4.3.3 Las puertas o trampillas deben estar provistas de cerraduras de llave que permita la apertura, sin ella, desde el interior del local.

6.4.4 Otras aberturas.

Las dimensiones de las aberturas en las losas de hormigón y en el suelo de los cuartos de poleas deben ser reducidas al mínimo.

Para evitar la caída de objetos deben utilizarse forros que rebasen el nivel de piso en 50 milímetros, como mínimo, en las

aberturas situadas encima del hueco y en las de paso de cables eléctricos.

6.4.5 Interruptor de parada.

Debe instalarse un interruptor de parada en el cuarto de poleas, junto al acceso, que permita parar y mantener parado el ascensor, que no ofrezca duda en cuanto a la posición de la parada (véase 15.4.4). Este interruptor debe cumplir con las prescripciones 14.2.2.3.

6.4.6 Temperatura.

Si hay riesgo de helada o condensación en los cuartos de poleas deben tomarse precauciones para proteger el material (por ejemplo: calentar el aceite de los cojinetes).

Si los cuartos de poleas encierran equipo eléctrico, la temperatura ambiente debe mantenerse entre + 5°C y + 40°C.

6.4.7 Alumbrado.

Debe asegurarse alumbrado eléctrico suficiente en los cuartos de poleas: Un interruptor, colocado en el interior del local, en la proximidad del acceso al mismo, debe permitir desde la entrada la iluminación del local. Deben estar previstas una o varias tomas de corriente (13.6.2).

7. PUERTAS DE ACCESO EN PISOS

7.1 Disposiciones generales.

7.1.1 Las aberturas en el hueco, que sirven de acceso a la cabina, deben estar provistas de puertas de acceso de superficie llena.

En la posición de cierre, las holguras entre las hojas y entre las hojas de puerta y el marco, sus largueros verticales, dintel y umbral de estas puertas deben ser lo más reducido posible.

Esta condición se considera cumplida cuando estas holguras no superan 10 milímetros (véase Introducción general 0.1.2.2).

Estas holguras se miden en el fondo de las hendiduras, si éstas existen.

Para evitar el riesgo de cizallamiento durante el funcionamiento, la cara exterior de las puertas automáticas deslizantes no tendrá hendiduras o salientes de más de 3 milímetros. Las aristas de éstas deben estar achaflanadas en el sentido de movimiento.

7.1.2 Para la ejecución de la cara lado al hueco de las puertas de acceso en piso, véase 5.4.

7.2 Resistencia de las puertas y sus bastidores.

7.2.1 Las puertas y sus bastidores deben ser contruidas de manera que su indeformabilidad sea garantizada a lo largo del tiempo. A este efecto, se aconseja emplear puertas metálicas.

El uso de lunas, vidrio incluso armado o de material plástico, como panel o elemento de panel, no debe ser autorizado más que para las mirillas referidas en 7.6.2.2.

7.2.2 Comportamiento ante el fuego (véase F.2.1. Disposiciones al capítulo 2 del anexo F).

Las puertas de acceso en piso deben ser de un modelo que haya resistido el ensayo al fuego, según el proceso descrito en el capítulo 2 del anexo F y satisfecho los criterios que allí son fijados.

7.2.3 Resistencia mecánica.

Las puertas, con sus cerraduras, deben tener una resistencia mecánica tal que, en posición de condena y como consecuencia de la aplicación de una fuerza de 300 N, perpendicular al panel, aplicada en cualquier lugar de una u otra cara, siendo esta fuerza repartida uniformemente sobre una superficie de 5 cm², de forma redonda o cuadrada, las citadas puertas deberán:

- Resistir sin deformación permanente.
- Resistir sin deformación elástica superior a 15 milímetros.
- Funcionar satisfactoriamente después de la prueba.

7.2.3.1 En el caso de ascensores que no tengan puerta en cabina, la deformación elástica de las puertas de piso hacia el interior del hueco no debe rebasar 5 milímetros bajo la aplicación de la fuerza definida antes.

7.2.3.2 Bajo la aplicación de una fuerza manual de 150 N (sin útil), en el lugar más desfavorable, en el sentido de abrir puertas de deslizamiento horizontal, las holguras definidas en 7.1.1 pueden ser superiores a 10 milímetros, pero no deben rebasar 30 milímetros.

7.3 Altura y ancho de las puertas.

7.3.1 Altura.

Las puertas de acceso en pisos deben tener una altura libre de 2 metros, como mínimo.

7.3.2 Ancho.

El paso libre de las puertas de acceso en pisos no debe superar en más de 0,05 metros a cada lado el ancho de la embocadura de cabina, salvo que se hayan tomado precauciones apropiadas.

7.4 Umbrales, guías, suspensión de puertas.

7.4.1 Umbrales.

Cada abertura de piso debe tener un umbral capaz de resistir el paso de las cargas que puedan intrudirse en la cabina.

Se recomienda preparar una ligera pendiente delante de cada umbral de piso, a fin de evitar la caída de agua de lavado, rociado, etc., en el hueco.

7.4.2 Guías.

7.4.2.1 Las puertas de acceso en pisos deben ser concebidas para evitar acunamiento, descarrilamiento o rebasamiento de los extremos de recorrido durante su funcionamiento normal.

7.4.2.2 Las puertas de piso de deslizamiento horizontal deben estar guiadas en sus partes superior e inferior.

7.4.2.3 Las puertas de piso de deslizamiento vertical deben estar guiadas en los dos lados.

7.4.3 Suspensión de las puertas de deslizamiento vertical.

7.4.3.1 Los paneles de puertas de piso de deslizamiento vertical deben estar fijados a dos órganos de suspensión independientes.

7.4.3.2 Los órganos de suspensión deben ser calculados con un coeficiente mínimo de seguridad de 8.

7.4.3.3 El diámetro de las poleas para cables de suspensión debe ser, al menos, igual a 25 veces el diámetro de los cables.

7.4.3.4 Los cables y cadenas de suspensión deben estar protegidos, para evitar la salida de sus ranuras o de sus piñones.

7.5 Protección cuando funcionan las puertas.

7.5.1 Las puertas y su entorno deben estar concebidas de manera que sean reducidas al mínimo la consecuencia de los daños por el atrapado de una parte del cuerpo, del vestido o de un objeto.

7.5.2 Las puertas de cierre mecánico deben estar concebidas para reducir al mínimo la consecuencia de los daños de golpes de una hoja contra las personas.

A este efecto, deben ser respetadas las siguientes prescripciones:

7.5.2.1 Puertas con deslizamiento horizontal.

7.5.2.1.1 Puertas con maniobra automática.

7.5.2.1.1.1 El esfuerzo necesario para impedir el cierre de la puerta no debe superar 150 N. Esta medida no será hecha en el primer tercio del recorrido de la puerta.

7.5.2.1.1.2 La energía cinética de la puerta de piso y de sus elementos rigidamente conectados, calculada o media (*), a la velocidad media de cierre (**), no debe rebasar 10 J.

7.5.2.1.1.3 Un dispositivo sensible de protección debe mandar automáticamente la reapertura de la puerta, cuando un pasajero sea golpeado (o esté a punto de serlo) por la puerta, si franquea la entrada durante el movimiento de cierre.

a) Este dispositivo puede ser el de la puerta de cabina (véase 8.7.2.1.1.3).

b) El efecto del dispositivo puede ser neutralizado durante los 50 últimos milímetros del recorrido de cada hoja de la puerta.

c) En el caso de un sistema que deje inoperante el sistema sensible de protección, después de una temporización fijada, para evitar las obstrucciones prolongadas del cierre de la puerta, la energía cinética definida antes no debe superar 4 J, cuando se mueve la puerta con el dispositivo de protección inoperante.

7.5.2.1.2 Puertas en las que el cierre se efectúa bajo el control permanente de los usuarios (por ejemplo, mediante una presión continua sobre un botón).

Cuando la energía cinética, medida o calculada según se expresa en 7.5.2.1.1.2, supera 10 J, la velocidad media de cierre de cada panel debe limitarse a 0,3 m/s.

7.5.2.2 Puertas de deslizamiento vertical.

Este tipo de puertas no se admite más que para ascensores destinados primordialmente al transporte de cargas, que son generalmente acompañadas por personas y para montacoches.

Se admite el cierre automático de este tipo de puertas si cumplen todas las condiciones siguientes:

a) El cierre se efectúa bajo el control permanente de los usuarios.

(*) Medida, por ejemplo, con la ayuda de un dispositivo compuesto por un pistón graduado que actúa sobre un resorte que tiene una característica de 25 N/mm, provisto de un anillo, con deslizamiento suave, que permite señalar el punto extremo del desplazamiento al momento del choque. Un cálculo fácil permite determinar la graduación correspondiente a los límites fijados.

(**) La velocidad media de cierre de una puerta corredera se calcula sobre su carrera total reducida en:

-25 milímetros a cada extremo del recorrido, en caso de puertas de cierre central.
-50 milímetros a cada extremo del recorrido, en caso de puertas de cierre lateral.

b) La velocidad media de cierre de los paneles está limitada a 0,3 m/s.

c) La puerta de cabina tiene rejilla, como está previsto en 8.6.1.

d) La puerta de cabina está cerrada, al menos, en 2/3, antes de que la puerta de piso comienza a cerrar.

7.5.2.3 Otros tipos de puertas.

Cuando se utilizan otros tipos de puertas de maniobra automática (por ejemplo, pivotantes), que tiene el riesgo de golpear a los usuarios, cuando abren o cierran, deben ser tomadas precauciones análogas a las prescritas para otras puertas automáticas.

7.6 Alumbrado de las inmediaciones y señalización de estacionamiento.

7.6.1 La iluminación natural o artificial a nivel del piso, en la inmediación de las puertas de piso, debe alcanzar, al menos, 50 lux, de manera que el usuario pueda ver lo que tiene delante de él cuando abre la puerta de piso para entrar en la cabina, incluso en caso de fallo del alumbrado de la misma.

7.6.2 Control de presencia de la cabina.

7.6.2.1 En el caso de puertas de piso de apertura manual, el usuario debe poder saber, antes de abrir la puerta, si la cabina se encuentra o no detrás.

7.6.2.2 A este efecto, debe instalarse:

a) Preferentemente, una o varias mirillas transparentes que satisfagan las condiciones siguientes:

- 1) Resistencia mecánica como se prescribe en 7.2.3.
- 2) Espesor mínimo de 6 milímetros.
- 3) Superficie mínima de vidrio, por puerta de piso, de 0,015 m², con un mínimo de 0,01 m² por mirilla.
- 4) Ancho de las mirillas de, al menos, 60 milímetros y, como máximo, 150 milímetros. El borde bajo de las mirillas, cuyo ancho sea superior a 80 milímetros, debe estar, al menos, a 1 metro del suelo.

b) O bien, una señal luminosa de estacionamiento que no pueda encenderse más que si la cabina está a punto de detenerse o detenida en el piso considerado. Esta señal debe quedar encendida durante toda la duración del estacionamiento.

7.7 Enclavamiento y control de cierre de puertas de acceso.

7.7.1 Protección contra los riesgos de caída.

No debe ser posible, en funcionamiento normal, abrir una puerta de acceso en piso (o cualquiera de sus hojas, si tiene varias), a menos que la cabina esté parada o a punto de detenerse en la zona de desenclavamiento de esta puerta.

La zona de desenclavamiento debe ser, como máximo, de 0,2 metros, arriba o abajo, del nivel del piso.

Sin embargo, en el caso de puertas de piso y cabina automáticas, de accionamiento simultáneo, la zona de desenclavamiento puede ser, como máximo, de 0,35 metros, arriba y abajo, del nivel de piso servido.

7.7.2 Protección contra el cizallamiento.

7.7.2.1 No debe ser posible hacer funcionar el ascensor o mantenerlo en funcionamiento si una puerta de piso (o una cualquiera de sus hojas, si tiene varias) está abierta.

7.7.2.2 Casos particulares.

Se admite el desplazamiento de la cabina con las puertas de piso abiertas en las zonas siguientes:

a) En la zona de desenclavamiento para permitir la nivelación o la autoelevación al nivel de piso correspondiente, a condición de respetar las prescripciones del artículo 14.2.1.2.

b) En una zona máxima de 1,65 metros por encima del nivel de piso de servicio, para permitir la carga o descarga por usuarios autorizados y advertidos (Introducción general 0.6.2), a condición de cumplir con las prescripciones de los artículos 8.4.3.8.14.14.2.1.5, y además:

1) La altura de paso libre entre el dintel de la puerta de piso y el piso de la cabina no debe ser inferior a 2 metros.

2) Cualquiera que sea la posición de la cabina, en el interior de la zona considerada, debe ser posible asegurar el cierre completo de la puerta de piso sin maniobra especial.

7.7.3 Enclavamiento y desenclavamiento de socorro.

Toda puerta de piso debe estar provista de un dispositivo de enclavamiento que permita satisfacer las condiciones impuestas por el artículo 7.7.1. Este dispositivo debe estar protegido contra manipulación abusiva.

7.7.3.1 El enclavamiento efectivo de la puerta de piso, en su posición de cierre, debe preceder al desplazamiento de la cabina. Sin embargo, pueden efectuarse operaciones preliminares que

preparen el desplazamiento de la misma. Este enclavamiento debe estar controlado por un dispositivo eléctrico de seguridad que cumpla con 14.1.2.

7.7.3.1.1 La partida de la cabina no será posible más que cuando los elementos de enclavamiento estén encajados, al menos, 7 milímetros (véase capítulo 1 del anexo F).

7.7.3.1.2 La unión entre los elementos del contacto, que aseguran la ruptura del circuito, y el órgano que garantiza el enclavamiento, debe ser directa e indesreglable, pero puede ser ajustable.

7.7.3.1.3 El enclavamiento de las puertas batientes debe hacerse lo más cerca posible de sus bordes de cierre y ser mantenido de una manera segura, incluso en el caso de desplomado de la hoja.

7.7.3.1.4 Los elementos de enclavamiento y su fijación deben ser resistentes a los choques y ser metálicos o reforzados con metal.

7.7.3.1.5 El enganche de los órganos de enclavamiento debe ser realizado de manera que un esfuerzo, en el sentido de apertura de la puerta, no disminuya la eficacia del enclavamiento.

7.7.3.1.6 El enclavamiento debe resistir, sin deformación permanente, durante el ensayo previsto en el capítulo 1 del anexo F, a una fuerza mínima, aplicada a nivel del enclavamiento y en el sentido de apertura de la puerta, de:

- a) 1.000 N, en el caso de puertas deslizantes.
- b) 3.000 N, sobre el cerrojo, en el caso de puertas batientes.

7.7.3.1.7 El enclavamiento debe ser encajado y mantenido por acción de la gravedad, imanes permanentes o muelles que deben actuar a compresión, estar guiados y de dimensiones tales que, en el momento de desenclavar, no tengan las espiras juntas.

En los casos donde el imán permanente (o el muelle) no puedan cumplir su función, no debe haber desenclavamiento por acción de la gravedad.

Si el elemento de enclavamiento se mantiene en posición por la acción de un imán permanente, no debe ser posible reducir su eficacia por medios simples (por ejemplo: choques, calentamiento, ...).

7.7.3.1.8 El enclavamiento debe estar protegido de la suciedad o polvo que pueda perjudicar su buen funcionamiento.

7.7.3.1.9 La inspección de las piezas activas debe ser fácil, por ejemplo por medio de una mirilla transparente.

7.7.3.1.10 En caso de que los contactos de enclavamiento se encuentren dentro de cajas, los tornillos de las tapas deben ser del tipo imperdible de manera que quede en los agujeros de la caja o de la tapa cuando ésta se abre.

7.7.3.2 Desenclavamiento de socorro.

Cada puerta de piso debe poder ser desenclavada desde el exterior por medio de una llave que se adapte al triángulo definido en el anexo B.

Un ejemplar de esta llave debe ser entregado al responsable, acompañado siempre de instrucciones escritas precisando las indispensables precauciones a tomar para evitar los accidentes derivados de un desenclavamiento que no sea seguido de un enclavamiento efectivo.

El dispositivo de enclavamiento no debe quedar en la posición de desenclavado cuando la puerta sea cerrada después de un desenclavamiento de socorro, salvo que se esté actuando para conseguirlo.

En el caso de puertas de piso y cabina arrastradas simultáneamente, un dispositivo (muelle o peso) debe asegurar el cierre automático de la puerta del piso si esta puerta está abierta y la cabina no se encuentra en la zona de enclavamiento.

7.7.4 Dispositivo eléctrico de control de cierre en puertas de piso.

Toda puerta de piso debe estar provista de un dispositivo eléctrico de control de cierre, de acuerdo con 14.1.2, que permita satisfacer los requerimientos impuestos en el apartado 7.7.2.

7.7.4.1 En el caso de puertas de piso de arrastre simultáneo con la puerta de cabina, este dispositivo puede ser común con el dispositivo de control de enclavamiento bajo la condición de que éste garantice el cierre efectivo de la hoja.

7.7.4.2 En el caso de puertas batientes, este dispositivo debe estar situado al lado de cierre o en el dispositivo mecánico que controla el cierre de la puerta.

7.7.5 Requerimientos comunes a los dispositivos de control de enclavamiento y de cierre de la puerta.

7.7.5.1 No debe ser posible hacer funcionar el ascensor con la puerta abierta o no enclavada, desde los lugares normalmente accesibles a los usuarios, a continuación de una sola maniobra que no forme parte del funcionamiento normal.

7.7.5.2 Los medios usados para verificar la posición del elemento de enclavamiento deben tener un funcionamiento positivo.

7.7.6 Puertas correderas, de deslizamiento horizontal o vertical, de varias hojas unidas mecánicamente entre ellas.

7.7.6.1 Cuando una puerta corredera, de deslizamiento horizontal o vertical, tenga varias hojas ligadas entre ellas por una unión mecánica directa, se admite:

- a) No enclavar más que una sola hoja, siempre que este enclavamiento único impida la apertura de las otras hojas.
- b) Colocar el dispositivo de control de cierre, prescrito en 7.7.4 o en 7.7.4.1, sobre una sola hoja.

7.7.6.2 Cuando las hojas están unidas entre ellas por una ligazón mecánica indirecta (por ejemplo, cable, correa o cadena) debe ésta estar concebida para resistir los esfuerzos normalmente previsibles, realizada con especial cuidado y ser verificada periódicamente.

Se admite no enclavar más que una sola hoja siempre que este enclavamiento único impida la apertura de las otras hojas y que éstas no estén provistas de tiradores. El cierre de la o de las hojas no enclavadas debe ser controlado por un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

7.8 Cierre de las puertas con maniobra automática.

Las puertas de piso con maniobra automática deben, en servicio normal, estar cerradas en caso de ausencia de orden de viaje de la cabina, después de la temporización necesaria definida en función del tráfico del ascensor.

8. CABINA Y CONTRAPESO

8.1 Altura interior de la cabina.

8.1.1 La altura libre interior de la cabina deben ser 2 metros como mínimo.

8.1.2 La altura de la entrada (o entradas) de cabina, que permiten el acceso normal de los usuarios, debe ser 2 metros como mínimo.

8.2 Superficie de la cabina.

8.2.1 Caso general.

Para evitar que el número de pasajeros sea superior al correspondiente a la carga nominal, debe estar limitada la superficie útil de la cabina. A este efecto, la correspondencia entre la carga nominal y la superficie útil máxima está determinada por la tabla 1.

Carga nominal (masa) (Kg)	Superficie útil máxima de la cabina (m ²) Véase nota	Número máximo de pasajeros
100	0,40	1
180	0,50	2
225	0,70	3
300	0,90	4
375	1,10	5
400	1,17	5
450	1,30	6
525	1,45	7
600	1,60	8
630	1,66	8
675	1,75	9
750	1,90	10
800	2,00	10
825	2,05	11
900	2,20	12
975	2,35	13
1.000	2,40	13
1.050	2,50	14
1.125	2,65	15
1.200	2,80	16
1.250	2,90	16
1.275	2,95	17
1.350	3,10	18
1.425	3,25	19
1.500	3,40	20
1.600	3,56	21
1.800	3,88	24
2.100	4,36	28
2.500	5,00	33

- Por encima de 2.500 kilogramos añadir 0,16 metros cuadrados por cada 100 kilogramos más.

- Para cargas intermedias se determina la superficie por interpolación lineal.

- El número máximo de personas se obtiene por la fórmula Carga nominal/75 y el resultado se redondea al número entero inferior.

- Cuando la carga nominal exceda el 15 por 100 de la indicada en la tabla para la superficie útil máxima de la cabina, el número máximo de pasajeros admisible debe corresponder a esta superficie de cabina.

Nota: Los nichos o extensiones de la cabina, incluso de altura inferior a 1 metro, estén aislados o no por puertas de separación, no son autorizados más que cuando su superficie ha sido tomada en cuenta en el cálculo de la superficie útil máxima.

8.2.2 Ascensores destinados principalmente al transporte de cargas que son generalmente acompañadas de personas (comprendidos los montacoches distintos de los tratados en 8.2.3).

Las disposiciones del artículo 8.2.1 deberán ser respetadas y se deberá, además, tomar en consideración para el cálculo de los elementos afectados, no sólo la carga transportada, sino también el peso de los medios de manutención que puedan eventualmente penetrar en la cabina.

8.2.3 Montacoches cuya utilización esté reservada a usuarios autorizados y advertidos Introducción general (0.6.2).

La carga nominal debe ser calculada a razón de 200 kilogramos por metro cuadrado de superficie útil de cabina como mínimo.

8.3 Paredes, piso y techo de la cabina.

8.3.1 La cabina debe estar completamente cerrada por paredes, piso y techo de superficie llena, las únicas aberturas autorizadas son las siguientes:

- a) Entradas para el acceso normal de los usuarios.
- b) Trampillas y puertas de socorro.
- c) Orificios de ventilación.

8.3.2 Las paredes, el piso y el techo deben tener resistencia mecánica suficiente. El conjunto constituido por el estribo, guías, paredes, techo y piso de la cabina, deben ser suficientemente fuertes para resistir los esfuerzos que le son aplicados durante el funcionamiento normal del ascensor, del accionamiento del para-caídas o el impacto de la cabina contra sus amortiguadores.

8.3.2.1 Cada pared de la cabina debe tener una resistencia mecánica tal que, bajo la aplicación de una fuerza de 300 N perpendicular a la pared, aplicada hacia el exterior, en cualquier lugar del interior de la cabina, siendo esta fuerza repartida sobre una superficie de 5 centímetros cuadrados, de forma redonda o cuadrada, la pared resista sin deformación elástica superior a 15 milímetros.

8.3.2.2 El techo de la cabina debe satisfacer las prescripciones de 8.13.

8.3.3 Las paredes, el piso y el techo no deben estar constituidos por materiales que puedan resultar peligrosos por su gran inflamabilidad o por la naturaleza y la importancia de los gases y humos que ellos puedan desprender.

8.4 Guardapiés.

8.4.1 Todo umbral de cabina debe estar provisto de un guardapiés cuya parte vertical debe proteger todo el ancho de las puertas de embarque con las que se enfrenta. La parte vertical del guardapiés debe estar prolongada hacia abajo por medio de un chaflán cuyo ángulo con el plano horizontal debe ser superior a 60° y alcanzar si es posible a 75°. La proyección de este chaflán, sobre el plano horizontal, no debe ser inferior a 50 milímetros.

8.4.2 La altura de la parte vertical debe ser de 0,75 metros como mínimo.

8.4.3 En el caso de ascensor con maniobra de puesta a nivel de carga (14.2.1.5) la altura de la parte vertical del guardapiés debe ser tal que, desde la posición más alta de carga o descarga, el plano vertical descienda 0,10 metros al menos, bajo el umbral del piso de embarque.

8.5 Cierre de las embocaduras de cabina.

8.5.1 Las embocaduras de cabina deben estar provistas de puertas.

8.5.2 Aunque la existencia de puertas sea preferible en todos los casos, puede admitirse sin embargo que una entrada a la cabina, o dos entradas opuestas, no estén provistas de puertas, en el caso de ascensores destinados principalmente al transporte de cargas, que son generalmente acompañadas por personas, siempre que, además de las prescripciones 8.2.1, sean cumplidas simultáneamente las condiciones siguientes:

- a) El ascensor está reservado a usuarios autorizados y advertidos (Introducción general 0.6.2).
- b) La velocidad nominal no supere 0,63 metros/segundo.
- c) La profundidad de la cabina, medida perpendicularmente al umbral sin puerta, es superior a 1,5 metros.
- d) El número de pasajeros admisible en la cabina está calculado como se expresa en 8.2.1, no considerando una zona de 0,1 metros de profundidad a lo largo del o de los umbrales de cabina sin puerta.
- e) El borde de la caja de pulsadores de la cabina está situado a 0,4 metros de la embocadura de cabina, como mínimo.

8.6 Puertas de cabina.

8.6.1 Las puertas de cabina deben ser de superficie llena.

Caso particular:

Para ascensores destinados principalmente al transporte de cargas, que son generalmente acompañados por personas, pueden emplearse puertas de cabina de deslizamiento vertical, provistas de malla metálica cuyas dimensiones serán como máximo, de 10 milímetros horizontalmente por 60 milímetros verticalmente.

8.6.2 Cuando las puertas de cabina están cerradas deben obturar completamente las embocaduras de cabina, salvo las necesarias holguras de funcionamiento.

Caso particular:

En ascensores cuya utilización está reservada a usuarios autorizados y advertidos (0.6.2), en los que la altura de la embocadura de cabina es superior a 2,5 metros, la altura de la puerta de cabina puede estar limitada a 2 metros si se cumplen simultáneamente las condiciones siguientes:

- a) Las puertas deslizan verticalmente.
- b) La velocidad nominal del ascensor no supera 0,63 metros/segundo.

8.6.3 En la posición de cierre de las puertas, las holguras entre los paneles y montantes verticales, dintel o umbral de estas puertas deben ser tan pequeñas como sea posible para que no haya riesgo de cizallamiento. Esta condición se considera cumplida si estas holguras no rebasan 10 milímetros. Si existen hendiduras, estas holguras se miden al fondo de las mismas.

8.6.4 En el caso de puertas batientes deberán éstas llegar a topes que eviten que abran hacia fuera de la cabina.

8.6.5 Toda mirilla con vidrio, existente en una puerta de cabina, debe satisfacer a las prescripciones del apartado 7.6.2.2, a). Esta mirilla es obligatoria si existe otra, sobre las puertas del piso, para comprobar la presencia de la cabina. Sus posiciones deben coincidir cuando la cabina se encuentra a nivel del piso. Sin embargo, no es necesaria esta mirilla sobre la puerta de cabina cuando la puerta es automática y queda en posición de abierta cuando la cabina está detenida a nivel de piso.

8.6.6 Pisaderas, guías, suspensión de puertas.

Deben ser cumplidas las prescripciones de 7.4 aplicables a las puertas de cabina.

8.6.7 Resistencia mecánica.

Las puertas de cabina, en posición de cierre, deben tener una resistencia mecánica tal que, bajo la aplicación de una fuerza de 300 N perpendicular a la puerta, aplicada en cualquier lugar desde el interior de la cabina hacia el exterior, estando esta fuerza repartida uniformemente sobre una superficie de 5 centímetros cuadrados, de forma redonda o cuadrada, puedan las puertas:

- a) Resistir sin deformación permanente.
- b) Resistir sin deformación elástica superior a 15 milímetros.
- c) Cumplir su función después de la prueba.

8.7 Protección durante el funcionamiento de las puertas.

8.7.1 Las puertas y sus indicaciones deben estar concebidas de manera que sean reducidas al mínimo las consecuencias lamentables del atrapamiento de una parte del cuerpo, de un vestido o de un objeto. Para evitar el riesgo de cizallamiento durante el funcionamiento de las puertas deslizantes automáticas, la cara de las puertas de lado cabina no deben tener entrantes ni salientes superiores a 3 milímetros. Las aristas deben estar achaflanadas.

8.7.2 Las puertas de cierre automático deben estar concebidas para reducir al mínimo los daños que pueda sufrir una persona al ser golpeada por una hoja.

A este fin, deberán cumplirse las siguientes prescripciones:

8.7.2.1 Puertas deslizantes horizontales.

8.7.2.1.1 Puertas con maniobra automática.

8.7.2.1.1.1 El esfuerzo necesario para impedir el cierre de la puerta no debe ser superior a 150 N. Esta medida debe hacerse en el primer tercio del recorrido de la puerta.

8.7.2.1.1.2 La energía cinética de la puerta, y de los elementos mecánicos que están rigidamente conectados a ella, calculada o medida la velocidad media de cierre, como se expresa en 7.5.2.1.1.2, no debe ser superior a 10 J.

8.7.2.1.1.3 Un dispositivo sensible de protección debe mandar la reapertura de la puerta en el caso de que un pasajero sea golpeado por la puerta (o esté a punto de serlo), cuando franquea el umbral, durante el movimiento de cierre.

- a) La acción del dispositivo puede ser neutralizada durante los últimos 50 milímetros del recorrido de cada hoja de la puerta.

b) La energía cinética, definida anteriormente, no debe ser superior a 4 J, durante el movimiento de cierre, si se utiliza un sistema que hace inoperante la protección sensible de la puerta, después de una temporización fijada, para evitar las obstrucciones prolongadas durante el movimiento de cierre.

8.7.2.1.2 Puertas cuyo cierre se efectúa bajo control permanente de los usuarios (por ejemplo, presión continua sobre un botón):

La velocidad media de cierre de los paneles debe estar limitada a 0,3 metros por segundo si la energía cinética calculada o medida, como se expresa en 7.5.2.1.1.2, es superior a 10 J.

8.7.2.2 Puertas deslizantes verticales.

Se permite el cierre mecánico de este tipo de puertas si se cumplen simultáneamente las condiciones siguientes:

a) El ascensor está principalmente destinado al transporte de cargas que son generalmente acompañadas por personas.

b) El cierre se efectúa bajo control permanente de los usuarios.

c) La velocidad media del cierre de los paneles está limitada a 0,3 metros por segundo.

8.8 Disposiciones concernientes a las entradas de cabina sin puertas.

Cuando una entrada a la cabina no tiene puerta debe utilizarse un dispositivo fotoeléctrico, o similar, entre el umbral de la cabina y la pared del hueco, para reducir al mínimo el riesgo de atrapamiento o aplastamiento entre ambos.

8.9 Dispositivo eléctrico de control de cierre de cabina.

8.9.1 No debe ser posible hacer funcionar el ascensor o mantenerlo en funcionamiento si una puerta de cabina (o una hoja, si la puerta tiene varias) está bierta. Sin embargo, pueden efectuarse maniobras preparatorias para el desplazamiento de la cabina.

Se admite el desplazamiento de la cabina en las condiciones previstas en 7.7.2.2.

8.9.2 El dispositivo de control de cierre de las puertas de cabina debe cumplir las prescripciones del artículo 14.1.2.

8.10 Caso de puertas deslizantes, horizontales o verticales, con varias hojas conectadas entre ellas mecánicamente.

8.10.1 Cuando una puerta deslizante, horizontal o verticalmente, tiene varias hojas ligadas entre ellas por enlace mecánico directo, se admite:

a) Colocar el dispositivo de control de cierre (8.9) sobre una sola hoja (la hoja rápida en el caso de puertas telescópicas).

b) Situar el dispositivo de control de cierre (8.9) sobre un órgano de accionamiento de puertas, si el enlace mecánico entre este órgano y las hojas es directo.

c) No enclavar más que una sola hoja, para asegurar el enclavamiento en el caso y condiciones definidas en 5.4.3.2.2, a condición de que este enclavamiento único impida la apertura de las otras hojas (por enganche de las hojas en la posición de cierre en el caso de puertas telescópicas).

8.10.2 Cuando las hojas están ligadas entre ellas por un enlace mecánico indirecto (por ejemplo: por cable, correa o cadena), este enlace debe estar concebido para resistir los esfuerzos, normalmente previsibles, realizado con un cuidado especial y verificado periódicamente. Se admite situar el dispositivo de control de cierre (8.9), sobre una sola hoja, a condición de que:

a) Sea sobre una hoja arrastrada, y

b) Que la hoja mandada lo sea por un enlace mecánico directo.

8.11 Apertura de la puerta de cabina.

8.11.1 Para permitir la salida de los pasajeros, en el caso de parada imprevista cerca del nivel de un piso, estando la cabina detenida y desconectada la alimentación del operador de puerta (si existe), debe ser posible:

a) Abrir o entreabrir manualmente la puerta de cabina desde el acceso en el piso.

b) Abrir o entreabrir manualmente, desde el interior de la cabina, la puerta de cabina y la del piso que está acoplada, en el caso de puertas de accionamiento simultáneo.

8.11.2 La apertura de la puerta de cabina, prevista en 8.11.1, debe poderse hacer al menos en la zona de enclavamiento.

El esfuerzo necesario para esta apertura no debe ser superior a 300 N.

8.11.3 El esfuerzo necesario para abrir, durante la marcha, la puerta de cabina de un ascensor cuya velocidad nominal rebase 1 metro por segundo, debe ser superior a 50 N. Esta prescripción no es obligatoria en la zona de nivelación.

8.12 Trampillas y puertas de socorro.

8.12.1 La ayuda a aportar a los pasajeros que se encuentren en la cabina debe siempre venir desde el exterior. Este resultado puede, principalmente, ser obtenido como consecuencia de la maniobra de socorro mencionada en 12.5.

8.12.2 Si existe una trampilla de socorro en el techo de la cabina, para permitir ayuda y la evacuación de los pasajeros, ésta debe medir como mínimo 0,35 por 0,50 metros.

8.12.3 Es obligatoria una trampilla de socorro, para permitir la ayuda y evacuación de los pasajeros, en el caso de ascensores en los que una o dos entradas de la cabina no tengan puerta.

8.12.4 Las puertas de socorro pueden ser utilizadas, en el caso de cabinas adyacentes, a condición de que la distancia horizontal entre cabinas no exceda nunca de 0,75 metros (ver especialmente 5.2.2.1.2).

Las puertas de socorro, si existen, deben medir como mínimo 1,80 de alto por 0,35 metros de ancho.

8.12.5 Cuando hay instaladas trampillas o puertas de socorro éstas deben cumplir las condiciones de seguridad siguientes:

8.12.5.1 Las trampillas y puertas de socorro deben tener un dispositivo de enclavamiento que requiera acción voluntaria para quedar enclavado.

8.12.5.1.1 Las trampillas de socorro deben abrirse sin llave desde el exterior de la cabina y desde el interior de la cabina con la ayuda de una llave que se adapte al triángulo definido en el anexo B.

- Las trampillas de socorro no deben abrirse hacia el interior de la cabina.

- Las trampillas de socorro no deben, en posición abierta, desbordar el galibo de la cabina.

8.12.5.1.2 Las puertas de socorro deben abrirse sin llave desde el exterior de la cabina y desde el interior de la cabina con la ayuda de una llave que se adapte al triángulo definido en el anexo B.

- Las puertas de socorro no deben abrirse hacia el exterior de la cabina.

- Las puertas de socorro no deben encontrarse frente al paso de un contrapeso o delante de un obstáculo fijo (se exceptúan las vigas de separación entre cabina) que impida el paso de una cabina a otra.

8.12.5.2 El enclavamiento requerido en 8.12.5.1 debe ser controlado por un dispositivo eléctrico de seguridad que cumpla con 14.1.2.

- Este dispositivo debe mandar la parada del ascensor desde que el enclavamiento haya cesado de ser efectivo.

- Debe ser posible la puesta en marcha del ascensor después de un reenclavamiento voluntario realizado por una persona competente.

8.13 Techo de cabina.

8.13.1 Además de las condiciones mencionadas en 8.3 se deben cumplir las siguientes:

a) El techo de cabina debe ser capaz de soportar en cualquier punto dos hombres, es decir, resistir 2.000 N, sin deformación permanente.

b) El techo de cabina debe tener un espacio libre sobre el que se pueda estar, con una superficie mínima de 0,12 metros cuadrados, en la que la dimensión más pequeña sea 0,25 metros, al menos.

8.13.2 Si existen poleas fijadas al bastidor de la cabina, éstas deben tener dispositivos eficaces para evitar:

a) Accidentes corporales.

b) Salida de los cables de las gargantas de la polea, en caso de aflojamiento de los cables.

c) Introducción de cuerpos extraños entre los cables y sus ranuras. Estos dispositivos deben estar realizados de forma que no impidan la inspección ni el mantenimiento de las poleas.

- Deben tomarse disposiciones semejantes en el caso de usar cadenas de suspensión.

8.14 Frente de la cabina.

Cuando pueda existir un espacio vacío, entre el techo de la cabina y el dintel de la puerta de un piso cuando se abre esta puerta, debe prolongarse hacia arriba la parte superior de la entrada de cabina, sobre todo el ancho de la puerta de piso, por una pared vertical rígida que obstruya el espacio vacío considerado. Esta hipótesis será estudiada especialmente en el caso de ascensores con maniobra para puesta a nivel de carga (14.2.1.5).

8.15 Equipo sobre el techo de la cabina.

- Un dispositivo de mando, de acuerdo con 14.2.1.3 (manobra de inspección).
- Un dispositivo de parada, de acuerdo con 14.2.2.3 y 15.3.
- Una base de toma de corriente, de acuerdo con 13.6.2.

8.16 Ventilación.

8.16.1 Las cabinas provistas de puertas con superficie llena deben estar adecuadamente ventiladas para tener en cuenta el tiempo necesario para evacuar los pasajeros.

8.16.2 La superficie efectiva de los orificios de ventilación, situados en la parte alta, debe ser, al menos, igual al 1 por 100 de la superficie útil de la cabina. Esto mismo se aplica para los orificios situados en la parte baja.

Los intersticios alrededor de las puertas de cabina pueden ser tomados en cuenta, en el cálculo de la superficie de los orificios de ventilación, hasta un 50 por 100 de la superficie efectiva exigida.

8.16.3 Los orificios de ventilación deben estar concebidos o dispuestos de tal forma que no sea posible atravesar las paredes de la cabina, desde el interior, con una varilla rígida recta de 10 milímetros de diámetro.

8.17 Alumbrado.

8.17.1 La cabina debe estar provista de un alumbrado eléctrico permanente que asegure, en el suelo y en la proximidad de los órganos de mando, una iluminación de 50 lux como mínimo.

8.17.2 Si el alumbrado es del tipo incandescente, debe lograrse al menos con dos lámparas conectadas en paralelo.

8.17.3 Debe existir una fuente de socorro, de recarga automática, que sea capaz de alimentar al menos una lámpara de un vatio durante una hora, en el caso de interrupción del alumbrado normal. El alumbrado de emergencia debe conectarse automáticamente desde que falle el suministro del alumbrado normal.

8.17.4 Si la fuente de socorro prevista anteriormente se utiliza también para alimentar el dispositivo de alarma de emergencia, previsto en 14.2.3, debe preverse la fuente con capacidad suficiente.

8.18 Contrapeso.

8.18.1 Si el contrapeso tiene pesas, deben tomarse las disposiciones necesarias para evitar su desplazamiento. A este fin debe utilizarse:

- Un bastidor en el cual sean mantenidas las pesas.
- O bien, si las pesas son metálicas y si la velocidad nominal del ascensor no supera 1 metro/segundo, dos varillas, como mínimo, sobre las cuales sean mantenidas las pesas.

8.18.2 Si existen poleas sobre el contrapeso, deben ellas tener los dispositivos para evitar:

- La salida de los cables de sus gargantas, en caso de alojamiento de los cables.
 - La introducción de cuerpos extraños entre los cables y sus gargantas.
- Estos dispositivos deben estar realizados de forma que no impidan la inspección ni el mantenimiento de las poleas.
- Deben tomarse disposiciones semejantes en el caso de usar cadenas de suspensión.

8.18.3 En el caso de máquinas de tambor de arrollamiento no debe existir contrapeso.

9. SUSPENSION, COMPENSACION, PARACAIDAS, LIMITADOR DE VELOCIDAD

9.1 Tipos de suspensión, número de cables y de cadenas.

9.1.1 Las cabinas y contrapesos deben estar suspendidos por cables de acero o cadenas de acero de mallas paralelas, tipo Galle o de rodillos.

9.1.2 Los cables deben satisfacer las condiciones siguientes:

- El diámetro nominal de los cables debe ser de 8 milímetros como mínimo.
- La resistencia de sus alambres debe ser:

1) 1.570 N/milímetros cuadrados o 1.770 N/milímetros cuadrados para cables de una sola resistencia.

2) 1.370 N/milímetros cuadrados para los alambres exteriores y 1.770 N/milímetros cuadrados para los alambres interiores, en los cables de dos resistencias.

c) Las otras características deben ser al menos las definidas en la Norma UNE 36-715.

9.1.3 El número mínimo de cables (o cadenas) debe ser dos. Los cables (o cadenas) deben ser independientes.

9.1.4 En el caso de suspensión en diferencial, el número a tomar en consideración es el de cables o cadenas y no el de sus ramales o tramos.

9.2 Relación entre el diámetro de poleas (o tambores) y el diámetro de los cables. Coeficiente de seguridad de los cables y cadenas.

9.2.1 La relación entre el diámetro primitivo de las poleas (o tambores) y el diámetro nominal de los cables de suspensión debe ser al menos de 40, cualquiera que sea el número de cordones.

9.2.2 El coeficiente de seguridad de los cables de suspensión debe ser al menos:

- 12 en el caso de tracción por adherencia con tres cables o más.
- 16 en el caso de tracción por adherencia con dos cables.
- 12 en el caso de tracción por tambor de arrollamiento.

El coeficiente de seguridad es la relación entre la carga de rotura mínima (n) de un cable (o de una cadena) y la fuerza más grande (N) en este cable (o cadena) cuando la cabina cargada con su carga nominal se encuentra en el nivel de parada más bajo. Para el cálculo de esta fuerza máxima, se tomará en consideración el número de cables (cadenas), el coeficiente de suspensión diferencial (si existe), la carga nominal, la masa de la cabina, la masa de los cables (o cadenas) y la masa de las ramas de los cables de maniobra y de los órganos de compensación suspendidos de la cabina.

9.2.3 La resistencia de los amarres de cables debe ser al menos el 80 por 100 de la resistencia de los cables.

9.2.3.1 Los extremos de los cables deben ser fijados a la cabina, al contrapeso y a los puntos de suspensión por material fundido, amarres de cuña de apretado automático, al menos tres abrazaderas o grapas apropiadas para cables, manguitos fuertemente prensados o cualquier otro sistema que ofrezca seguridad equivalente.

9.2.3.2 La fijación de los cables sobre los tambores debe ser hecha por medio de un sistema de bloqueo por cuñas, o bien por dos bridas de cable al menos, o por cualquier otro sistema que ofrezca seguridad equivalente.

9.2.4 El coeficiente de seguridad de las cadenas de suspensión debe ser como mínimo 10.

El coeficiente de seguridad se define de manera análoga a como se indica en 9.2.2 para los cables.

9.2.5 Los extremos de cada cadena deben estar fijados a la cabina, al contrapeso o a los puntos de suspensión para amarre. La resistencia de cada uno de los amarres debe ser al menos el 80 por 100 de la resistencia de cada una de las cadenas.

9.3 Tracción por adherencia de los cables. Presión específica.

9.3.1 La adherencia de los cables debe ser tal que se cumplan las dos condiciones siguientes:

- La cabina no debe poder desplazarse hacia arriba cuando el contrapeso está apoyado en sus topes y se impone un movimiento de rotación, en el sentido «subida», sobre el mecanismo tractor.
- Se cumplen las condiciones de la fórmula de la nota 1, situada al final del capítulo 9.

9.3.2 La presión específica de los cables de suspensión, en las gargantas de la polea de tracción, debe satisfacer las prescripciones de la nota 2, al final del capítulo 9.

9.4 Arrollamiento de los cables (para ascensores con tambor).

9.4.1 El tambor, que puede ser usado en las condiciones previstas en 12.2.1 b), debe ser torneado en hélice y sus gargantas deben ser apropiadas a los cables utilizados.

9.4.2 Cuando la cabina reposa sobre sus amortiguadores totalmente comprimidos, debe quedar al menos una vuelta y media de cable en las gargantas del tambor.

9.4.3 No debe existir más que una sola capa de cables arrollados sobre el tambor.

9.4.4 La inclinación de los cables con relación a sus gargantas no debe rebasar 4°.

9.5 Reparto de la carga entre los cables o las cadenas.

9.5.1 Debe ser previsto un dispositivo automático de igualación de la tensión de los cables o cadenas de suspensión, al menos en uno de sus extremos.

9.5.1.1 En el caso de cadenas arrastradas por piñones, los extremos fijados a la cabina y los fijados al contrapeso deben estar provistos de dispositivos de igualación automática.

9.5.1.2 En el caso de varios piñones de reenvío de cadenas sobre un mismo eje, deberán éstos poder girar de manera independiente.

9.5.2 Si se utilizan resortes para igualar la tensión, deberán ellos trabajar a compresión.

9.5.3 De acuerdo con 14.1.2, en el caso de suspensión de la cabina por dos cables o cadenas, un dispositivo eléctrico de seguridad debe provocar la parada del ascensor en caso de alargamiento anormal relativo de uno de los cables o cadenas.

9.5.4 Los dispositivos de reglaje de la longitud de los cables o cadenas deben ser realizados de tal manera que ellos no puedan aflojarse solos después de ajustados.

9.6 Cables de compensación.

9.6.1 En ascensores cuya velocidad nominal supere 2,5 metros/segundo, deben ser utilizados cables de compensación con una polea tensora y deben ser respetadas las condiciones siguientes:

- La tensión debe ser obtenida por la acción de la gravedad.
- La tensión debe ser controlada por un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.
- La relación entre el diámetro primitivo de las poleas y el diámetro nominal de los cables de compensación, debe ser al menos de 30.

9.6.2 Cuando la velocidad nominal supera 3,5 metros/segundo, debe ser utilizado además un dispositivo anti-rebote.

El funcionamiento del dispositivo anti-rebote debe ordenar la detención de la máquina con un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

9.7 Protección de los piñones y poleas de reenvío, de suspensión, de desvío y de compensación.

Deben ser tomadas disposiciones eficaces para evitar:

- Los accidentes corporales.
- La salida de los cables de sus ranuras, o cadenas de sus piñones, en el caso de aflojamiento de la suspensión.
- La entrada de cuerpos extraños entre los cables y sus gargantas y entre las cadenas y sus piñones.

Los dispositivos utilizados deben realizarse de tal forma que no impidan el control ni el entretenimiento de las poleas o piñones.

9.8 Paracaídas.

9.8.1 Disposiciones generales.

9.8.1.1 La cabina debe estar provista de un paracaídas que no pueda actuar más que en el sentido de descenso, capaz de detenerla con plena carga a la velocidad de disparo del limitador de velocidad, incluso en el caso de rotura de los órganos de suspensión, apoyándose sobre sus guías y de mantenerla detenida en ellas.

9.8.1.2 En el caso previsto en 5.5.2 b) debe el contrapeso estar provisto de un paracaídas que no pueda actuar más que en el sentido de descenso del contrapeso, capaz de detenerlo a la velocidad de disparo del limitador de velocidad (o en el caso de rotura de los órganos de suspensión en el caso particular de 9.8.3.1), apoyándose sobre sus guías y de mantenerlo detenido en ellas.

9.8.1.3 Se prohíbe que un paracaídas actúe en el sentido de subida.

9.8.2 Condiciones de empleo de los diferentes tipos de paracaídas.

9.8.2.1 Los paracaídas de cabina deben de ser de tipo progresivo si la velocidad nominal es superior a 1 metro/segundo. Pueden ser de:

- Tipo instantáneo con efecto amortiguado si la velocidad nominal no supera 1 metro/segundo.
- Tipo instantáneo si la velocidad nominal no rebasa 0,63 metros/segundo.

9.8.2.2 Si la cabina lleva varios paracaídas, todos ellos deben ser de tipo progresivo.

9.8.2.3 Los paracaídas de contrapeso deben ser de tipo progresivo si la velocidad nominal supera 1 metro/segundo. En caso contrario pueden ser de tipo instantáneo.

9.8.3 Procedimientos de mando.

9.8.3.1 Los paracaídas de cabina y contrapeso deben ser accionados por un limitador de velocidad.

Caso particular: Los paracaídas de contrapeso pueden actuar por rotura de los órganos de suspensión o por un cable de seguridad, si la velocidad nominal no supera 1 metro/segundo.

9.8.3.2 Se prohíbe el disparo de los paracaídas por dispositivos eléctricos, hidráulicos o neumáticos.

Deceleración.

Para los paracaídas progresivos, la deceleración media debe estar comprendida entre $0,2 g_n$ y g_n , en caso de caída libre con la carga nominal en la cabina.

9.8.5 Desbloqueo.

9.8.5.1 El desbloqueo del paracaídas de cabina (o del contrapeso) no debe producirse más que desplazando la cabina (o el contrapeso) hacia arriba.

9.8.5.2 Después del desbloqueo del paracaídas, la puesta en marcha del ascensor debe requerir la intervención de una persona cualificada.

9.8.5.3 Después de su desbloqueo, debe el paracaídas quedar en condiciones de funcionar normalmente.

9.8.6 Condiciones de realización.

9.8.6.1 Se prohíbe utilizar las tenazas o bloques de paracaídas como rozaderas de guiado.

9.8.6.2 El sistema elástico utilizado para los paracaídas instantáneos con efecto amortiguado, debe ser de acumulación de energía con amortiguación del movimiento de retorno o a disipación de energía, y satisfacer las prescripciones de los artículos 10.4.2 y 10.4.3.

9.8.6.3 Los órganos de frenado del paracaídas deben, preferentemente, estar situados en la parte baja de la cabina.

9.8.7 Inclinação del piso en caso de actuación del paracaídas.

En caso de actuación del paracaídas, la inclinación del piso de la cabina no debe ser mayor del 5 por 100 de su posición normal, admitiendo que la carga (si existe) esté uniformemente repartida.

9.8.8 Control eléctrico.

En caso de actuación del paracaídas de la cabina, un dispositivo montado sobre ella debe mandar la parada de la máquina en el momento de frenado del paracaídas cuando más tarde. Este dispositivo debe ser un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

9.9 Limitador de velocidad.

9.9.1 El disparo del limitador de velocidad no debe tener efecto antes de que la velocidad de la cabina alcance el 115 por 100 de la velocidad nominal y si antes de que llegue a:

- 0,80 metros/segundo en paracaídas instantáneos no equipados con rodillos.
- 1 metro/segundo en paracaídas instantáneos con rodillos.
- 1,5 metros/segundo en paracaídas instantáneos con efecto amortiguado (o paracaídas progresivos usados con velocidad nominal igual o inferior a 1 metro/segundo).

d) $1,25 v + \frac{0,25}{v}$ metros/segundo para otros paracaídas en los que v es la velocidad nominal (metros/segundo).

9.9.2 Elección de la velocidad de disparo.

9.9.2.1 Para los ascensores cuya velocidad nominal supere 1 metro/segundo se recomienda elegir la velocidad nominal más próxima al límite superior indicado en 9.9.1.

9.9.2.2 Para los ascensores con gran carga y velocidad baja deben concebirse especialmente los limitadores de velocidad para este fin. Se recomienda elegir la velocidad de disparo lo más próximo posible al límite inferior indicado en 9.9.1.

9.9.3 La velocidad de disparo de un limitador de velocidad, que actúe un paracaídas de contrapeso, debe ser superior a la del limitador que acciona el paracaídas de la cabina, sin rebasar esta velocidad de disparo en más de un 10 por 100.

9.9.4 El esfuerzo provocado por el limitador de velocidad, como consecuencia de su disparo, debe ser como mínimo el mayor de los valores siguientes:

- 300 N.
- O el doble del esfuerzo necesario para actuar el paracaídas.

9.9.5 Debe estar marcado el sentido de giro correspondiente a la actuación del paracaídas sobre el limitador de velocidad.

9.9.6 Cables del limitador de velocidad.

9.9.6.1 El limitador de velocidad debe ser accionado por un cable metálico muy flexible.

9.9.6.2 La carga de rotura de este cable debe estar en función del esfuerzo a transmitir para actuar el paracaídas y tener un coeficiente de seguridad mínimo de 8.

9.9.6.3 El diámetro nominal del cable debe ser 6 milímetros, como mínimo.

9.9.6.4 La relación entre el diámetro primitivo de la polea del limitador y el diámetro nominal del cable debe ser 30, como mínimo.

9.9.6.5 El cable debe ser tensado por medio de una polea tensora. Esta polea (o su pesa de tensión) debe estar guiada.

9.9.6.6 Durante la actuación del paracaídas, no debe ser posible que el cable del limitador y la zona donde es frenado sufran

daños, incluso en el caso de una distancia de frenado sobre las guías superior a la normal.

9.9.6.7 El cable debe ser fácilmente desconectado del paracaídas.

9.9.7 Tiempo de respuesta.

El tiempo de respuesta del limitador de velocidad debe ser suficientemente corto para evitar que una velocidad peligrosa pueda ser alcanzada en el momento de la actuación del paracaídas.

9.9.8 Accesibilidad.

El limitador de velocidad debe ser fácilmente accesible en cualquier circunstancia. Si está situado en el hueco debe ser accesible desde el exterior del mismo.

9.9.9 Posibilidad de disparo del limitador de velocidad.

Para control o pruebas debe ser posible provocar la actuación del paracaídas a una velocidad inferior a la indicada en el apartado 9.9.1, provocando el disparo del limitador de velocidad de algún modo.

9.9.10 El limitador de velocidad debe ser precintado después de su ajuste a la velocidad de disparo.

9.9.11 Control eléctrico.

9.9.11.1 El limitador de velocidad, u otro dispositivo, debe mandar la parada de la máquina, por un dispositivo eléctrico de seguridad (14.1.2), antes de que la velocidad de la cabina alcance, en subida o bajada, la velocidad de disparo del limitador.

Sin embargo, para velocidades que no superen 1 metro/segundo este dispositivo,

a) Puede intervenir solamente en el momento del disparo del limitador, si la velocidad de la cabina está ligada a la frecuencia de la red de suministro hasta la aplicación del freno mecánico.

b) Debe intervenir antes de que la velocidad de la cabina alcance el 115 por 100 de la velocidad nominal, si se trata de un ascensor de tensión variable o a variación continua de velocidad.

9.9.11.2 Si, después del desbloqueo del paracaídas, no queda el limitador de velocidad en posición de funcionamiento, un dispositivo eléctrico de seguridad (14.1.2) debe impedir la puesta en marcha del ascensor cuando el limitador de velocidad es disparado. Este dispositivo puede quedar inoperante en el caso previsto en 14.2.1.4.3.

La puesta en marcha del ascensor debe necesitar la intervención de una persona competente.

9.9.11.3 La rotura o aflojamiento del cable limitador de velocidad debe mandar la parada de la máquina por un dispositivo eléctrico de seguridad (14.1.2).

NOTAS

Nota 1.-Adherencia de los cables

Debe ser cumplida la siguiente fórmula:

$$\frac{T_1}{T_2} \quad C_1 \quad C_2 \leq e f \alpha$$

en la que:

T_1/T_2 es la relación entre la fuerza estática más grande y la fuerza estática más pequeña situadas a cada lado de la polea de tracción, en los casos siguientes:

- Cabina situada en la parada más baja con una carga del 125 por 100 de la carga nominal.
- Cabina situada en la parada más alta sin carga.

C_1 Coeficiente que tiene en cuenta la aceleración, deceleración y condiciones particulares de la instalación.

$$C_1 = \frac{g_n + a}{g_n - a}$$

g_n es el valor normal de la gravedad (m/s^2).

a es la deceleración de frenado de la cabina (m/s^2).

Se puede admitir para C_1 los valores mínimos siguientes:

- 1,10 para velocidades nominales:
 $v_n \leq 0,63 \text{ m/s}$.
- 1,15 para velocidades nominales:
 $0,63 \text{ m/s} < v_n \leq 1,0 \text{ m/s}$.
- 1,20 para velocidades nominales:
 $1,0 \text{ m/s} < v_n \leq 1,6 \text{ m/s}$.
- 1,25 para velocidades nominales:
 $1,6 \text{ m/s} < v_n \leq 2,5 \text{ m/s}$.

Para velocidades superiores a 2,5 metros/segundo debe ser calculado C_1 en cada caso particular pero no debe ser inferior a 1,25.

C_2 Coeficiente que tiene en cuenta la variación del perfil de las gargantas de la polea de tracción debido al desgaste:

$$C_2 = 1 \quad \text{para gargantas semicirculares o entalladas.}$$

$$C_2 = 1,2 \quad \text{para gargantas en V.}$$

e es la base de los logaritmos naturales.

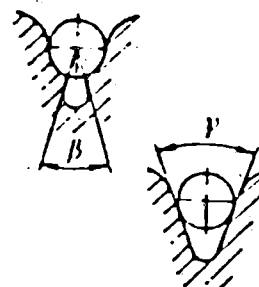
f es el coeficiente de fricción de los cables en las gargantas de la polea de tracción.

$$f = \frac{\mu}{\sin(\gamma/2)} \quad \text{para gargantas en V.}$$

$$f = \frac{4\mu(1 - \sin(\beta/2))}{\pi - \beta - \sin \beta} \quad \text{para gargantas entalladas o semicirculares.}$$

α es el ángulo de arrollamiento de los cables sobre polea de tracción, en radianes.

β es el ángulo de la garganta entallada o semicircular de la polea de tracción (rad.) ($\beta = 0$ para gargantas semicirculares).



γ es el ángulo de la garganta en V de la polea de tracción (rad.).

μ es el coeficiente de fricción entre cables de acero y las poleas de hierro fundido = 0,09.

Nota 2. Presión específica de los cables en las gargantas

La presión específica se calcula con las fórmulas siguientes:

$$p = \frac{T}{n \cdot d \cdot D} \cdot \frac{4,5}{\sin(\gamma/2)} \quad \text{para gargantas en V.}$$

$$p = \frac{T}{n \cdot d \cdot D} \cdot \frac{8 \cos(\beta/2)}{\pi - \beta - \sin \beta} \quad \text{para gargantas entalladas o semicirculares.}$$

En las que:

d es el diámetro de los cables (mm).

D es el diámetro de la polea de tracción (mm).

n es el número de cables.

p es la presión específica (N/mm^2).

T es la fuerza estática en los cables lado cabina, a nivel de la polea de tracción, estando la cabina detenida a nivel de la parada más baja con su carga nominal.

V_c es la velocidad de los cables correspondientes a la velocidad nominal de la cabina (m/s).

La presión específica debe ser tal que se cumplan las condiciones de adherencia indicadas en 9.3.1.

En todo caso, la presión específica de los cables no debe superar el valor dado por la fórmula siguiente, estando la cabina cargada con su carga nominal:

$$p \leq \frac{12,5 + 4 V_c}{1 + V_c}$$

Corresponde al fabricante del ascensor tener en cuenta las características propias y las condiciones de utilización para la elección de la presión.

10. GUÍAS, AMORTIGUADORES, DISPOSITIVOS DE SEGURIDAD EN FINAL DE RECORRIDO

10.1 Disposiciones generales relativas a las guías.

10.1.1 La resistencia de las guías (véanse notas al final del capítulo), de sus fijaciones y de los medios que unen sus elementos deben ser suficiente para permitirles soportar los esfuerzos resultantes de la actuación del paracaídas y la flexión debida a un

descentrado de la carga. La flecha que se produzca en este último caso debe estar limitada a un valor que no pueda dificultar el funcionamiento normal del ascensor.

10.1.2 La fijación de las guías a sus soportes y al edificio debe permitir compensar automáticamente o por simple ajuste los efectos debidos al asentamiento normal del edificio y a la contracción del hormigón.

El diseño de las fijaciones debe ser tal que su posible rotación no suelte la guía.

10.2 Guiado de la cabina y del contrapeso.

10.2.1 La cabina y el contrapeso deben ser guiados, cada uno, por al menos dos guías de acero.

10.2.2 Si la velocidad nominal supera 0,4 metros/segundo las guías deben ser de acero estirado o las superficies de deslizamiento deben estar mecanizadas.

10.2.3 La prescripción 10.2.2 debe ser cumplida, cualquiera que sea la velocidad, si se utiliza paracaídas progresivo.

10.3 Amortiguadores de cabina y de contrapeso.

10.3.1 Deben ser colocados amortiguadores en el extremo inferior del recorrido de la cabina y del contrapeso.

Si los amortiguadores se desplazan con la cabina o con el contrapeso, deben golpear contra un pedestal de 0,5 metros de altura, al menos, en el extremo del recorrido.

Caso particular: No se impone este pedestal para los amortiguadores de contrapeso, en el foso, si el acceso involuntario bajo el contrapeso es imposible (por ejemplo, disponiendo paneles enrejados cuya malla cumple con el artículo 5.2.1, caso particular b).

10.3.2 Los ascensores de tracción por arrastre, deben además estar provistos de amortiguadores colocados sobre la cabina, capaces de entrar en acción en la parte superior del recorrido.

Si los ascensores están provistos de contrapeso, los amortiguadores colocados encima de la cabina no deben entrar en acción más que cuando los amortiguadores de contrapeso estén totalmente comprimidos.

10.3.3 Los amortiguadores de acumulación de energía no pueden ser empleados si la velocidad nominal del ascensor supera 1 metro/segundo.

10.3.4 Los amortiguadores de acumulación de energía, con acumulación del movimiento de retorno, no pueden ser empleados si la velocidad nominal del ascensor supera 1,6 metros/segundo.

10.3.5 Los amortiguadores a disipación de energía pueden ser empleados para cualquier velocidad nominal del ascensor.

10.4 Carrera de los amortiguadores de cabina y de contrapeso.

10.4.1 Amortiguadores de acumulación de energía.

10.4.1.1 La carrera total posible de los amortiguadores debe ser al menos igual a dos veces la distancia de parada por gravedad correspondiente al 115 por 100 de la velocidad nominal (o sea, $2 \times 0,0674 \cdot v^2 \cong 0,135 v^2$). Se expresa la carrera en metros y la velocidad nominal v en metros por segundo.

Sin embargo, esta carrera total no será inferior a 65 milímetros.

10.4.1.2 Los amortiguadores deben ser calculados de manera que recorran la carrera antes definida bajo una carga estática comprendida entre 2,5 y 4 veces la masa de la cabina con su carga nominal (o la masa del contrapeso).

10.4.2 Amortiguadores de acumulación de energía con amortiguamiento del movimiento de retorno.

10.4.2.1 La carrera total posible de los amortiguadores debe ser al menos igual a dos veces la distancia de parada por gravedad correspondiente al 115 por 100 de la velocidad nominal (o sea, $2 \times 0,0674 \cdot v^2 \cong 0,135 v^2$). Se expresa la carrera en metros y la velocidad nominal v en metros por segundo.

Sin embargo, esta carrera no será inferior a 65 milímetros.

10.4.2.2 Los amortiguadores deben ser calculados de manera que recorran la carrera definida anteriormente bajo una carga estática comprendida entre 2,5 y 4 veces la masa de la cabina con su carga nominal (o la masa del contrapeso).

10.4.3 Amortiguadores a disipación de energía.

10.4.3.1 La carrera total posible de los amortiguadores debe ser al menos igual a la distancia de parada por gravedad correspondiente al 115 por 100 de la velocidad nominal ($0,067 v^2$), siendo expresada la carrera en metros y v (velocidad nominal) en metros por segundo.

10.4.3.2 Cuando la reducción de velocidad del ascensor, en los extremos del recorrido, se verifica por un dispositivo que responda a las prescripciones del apartado 12.8, la velocidad a la cual la cabina (o el contrapeso) tomará contacto con los amortiguadores puede ser utilizada, en lugar de la velocidad nominal, para calcular la carrera del amortiguador, según 10.4.3.1. En cualquier caso, la carrera no podrá ser inferior a:

a) 50 por 100 de la carrera calculada según 10.4.3.1 si la velocidad nominal no excede de 4 metros/segundo.

b) 33 1/3 por 100 de la carrera calculada según 10.4.3.1 si la velocidad nominal es superior a 4 metros/segundo.

En ningún caso esta carrera podrá ser inferior a 0,42 metros.

10.4.3.3 Con la carga nominal en cabina, y en caída libre, la deceleración media, por la acción de los amortiguadores, no debe rebasar g_n . No deben producirse deceleraciones superiores a $25 g_n$ durante más de 1/25 de segundo. La velocidad al impacto sobre los amortiguadores, a tomar en consideración, será igual a aquella para la cual ha sido calculada la carrera de los amortiguadores (véase 10.4.3.1 y 10.4.3.2).

10.4.3.4 El funcionamiento del ascensor debe estar subordinado al retorno de los amortiguadores a su posición normal. El dispositivo usado para este propósito debe ser un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

10.4.3.5 Cuando los amortiguadores son hidráulicos, deben ser contruidos de forma que sea fácil comprobar el nivel de líquido.

10.5 Dispositivos de seguridad de final de recorrido.

10.5.1 Deben ser instalados dispositivos de seguridad de final de recorrido.

Los dispositivos de seguridad de final de recorrido deben actuar tan cerca como sea posible de los niveles de paradas extremas sin que por ello exista el riesgo de provocar cortes de servicio intempestivos.

Estos dispositivos deben actuar antes de que la cabina (o el contrapeso, si existe) tomen contacto con los amortiguadores. La acción de los dispositivos de final de recorrido debe persistir mientras que los amortiguadores estén comprimidos.

10.5.2 Mando de los dispositivos de seguridad de final de recorrido.

10.5.2.1 Se prohíbe utilizar órganos de mando comunes para la parada normal en los niveles extremos y para los dispositivos de seguridad de final de recorrido.

10.5.2.2 En el caso de ascensor con tracción por arrastre, el mando de los dispositivos de seguridad de final de recorrido debe estar asegurado por:

- a) Un órgano ligado al movimiento de la máquina.
- b) O por la cabina y el contrapeso, si existe éste, en la parte superior del hueco.
- c) O por la cabina, en la parte alta y en la parte baja del hueco, si no existe contrapeso.

10.5.2.3 En el caso de ascensor de tracción por adherencia, el mando de los dispositivos de seguridad de final de recorrido debe estar asegurado.

a) Directamente por la cabina en la parte alta y en la parte baja del hueco.

b) O por un órgano ligado directamente a la cabina. En este caso, la rotura o alojamiento de esta ligazón debe mandar la parada de la máquina por la acción de un dispositivo de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

10.5.3 Modo de acción de los dispositivos de seguridad de final de recorrido.

10.5.3.1 Los dispositivos de final de recorrido deben:

a) En el caso de ascensores con tracción por arrastre, cortar directamente los circuitos que alimentan el motor y el freno por medio de contactos con separación mecánica.

Deben tomarse disposiciones para que el motor no pueda alimentarse a través de las bobinas del freno.

b) En el caso de ascensor con tracción por adherencia, de una o dos velocidades:

1) Cortar los circuitos en las mismas condiciones que en a), mencionadas antes, o bien

2) Abrir por un dispositivo eléctrico de seguridad (14.1.2) los circuitos que alimentan las bobinas de dos contactores cuyos contactos están en serie con los circuitos que alimentan el motor y el freno.

Cada uno de estos contactores debe ser capaz de cortar en carga los circuitos de alimentación.

c) En el caso de ascensores de tensión variable o a variación continua de velocidad deben asegurar rápidamente la parada de la máquina.

10.5.3.2 Después del funcionamiento de un dispositivo de seguridad de final de recorrido no debe poder ser puesto en marcha el ascensor más que por la intervención de una persona competente.

Si existen varios dispositivos de final de recorrido en cada extremo del recorrido, el funcionamiento de uno de ellos debe impedir el desplazamiento en ambos sentidos de marcha y necesitar la intervención de una persona competente.

10.6 Dispositivos de seguridad en caso de que la cabina o el contrapeso encuentren un obstáculo durante el descenso.

10.6.1 Ascensores con tracción por arrastre.

Los ascensores con tracción por arrastre deben disponer de un dispositivo de alojamiento de cable o de cadena que corte la corriente de maniobra y mande la parada de la máquina si la cabina (o el contrapeso) encuentran un obstáculo durante su movimiento de descenso.

El dispositivo usado debe cumplir con 14.1.2.

10.6.2 Ascensores con tracción por adherencia.

10.6.2.1 Los ascensores con tracción por adherencia deben disponer de un dispositivo que mande y mantenga la parada de la máquina:

- Cuando al establecerse un mandato la máquina no arranca, o
- La cabina (o el contrapeso) es detenida en su descenso por un obstáculo que provoca el deslizamiento de los cables sobre la polea motriz.

10.6.2.2 Este dispositivo debe intervenir en un tiempo que no puede exceder del más bajo de los dos valores siguientes:

- Cuarenta y cinco segundos.
- Duración del viaje en el recorrido total aumentado en diez segundos, con un mínimo de veinte segundos si la duración del viaje es inferior a diez segundos.

10.6.2.3 Este dispositivo no debe afectar ni a la maniobra de inspección ni a la maniobra eléctrica de socorro desde el cuarto de máquinas.

NOTAS

Nota 1.-Determinación del coeficiente de trabajo de las guías como consecuencia de la actuación del paracaídas

El coeficiente de trabajo de las guías puede ser valorado aproximadamente por las fórmulas que siguen:

Paracaídas instantáneos que no usan rodillos:

$$\sigma_k = \frac{25 (P + Q) \omega}{A} \quad (\text{N/mm}^2)$$

Paracaídas con rodillos:

$$\sigma_k = \frac{15 (P + Q) \omega}{A} \quad (\text{N/mm}^2)$$

Paracaídas progresivos:

$$\sigma_k = \frac{10 (P + Q) \omega}{A} \quad (\text{N/mm}^2)$$

σ_k no debe rebasar: 140 N/mm² para acero de 370 N/mm²
210 N/mm² para acero de 520 N/mm²
(Interpolación para aceros de valor intermedio)

P es la suma de la masa de la cabina vacía y las masas de las ramas de cable de maniobra y elementos de compensación suspendidos de la cabina (kg).

Q es la carga nominal (kg).

A es la sección de la guía (mm²).

ω es el coeficiente de aumento para cargas a pandeo encontrado en las tablas números 2 y 3, en función de

λ es el coeficiente de esbeltez = l_k/i .

l_k es la máxima distancia entre fijaciones.

i es el radio de giro (mm).

Nota 2.-Gráfico con las carreras requeridas en los amortiguadores

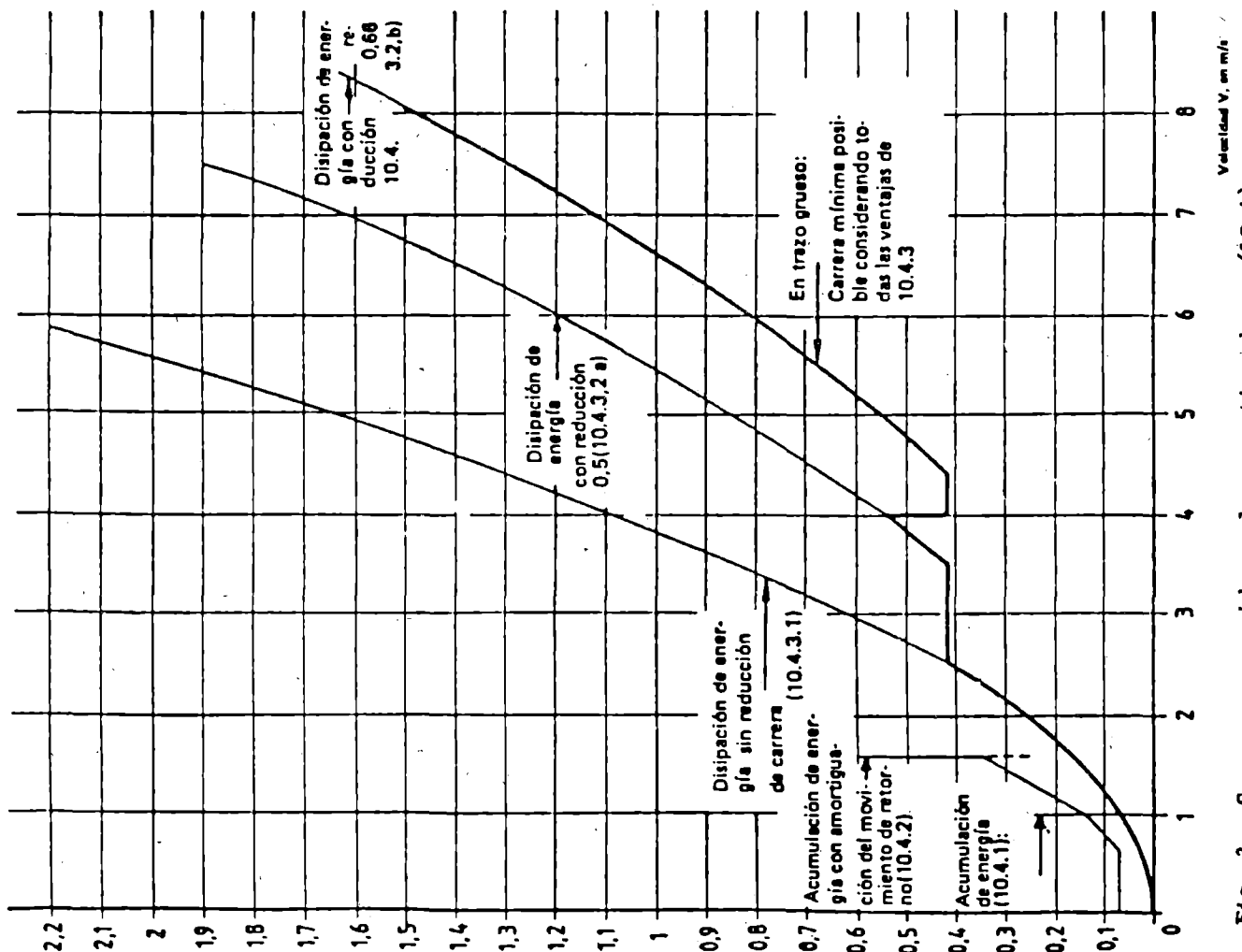


Fig. 3 - Carrera requerida en los amortiguadores (10.4)

Tabla 2 - Coeficiente " ω " de aumento de las cargas a pandeo, en función de λ , para el acero 370 N/mm²

λ	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	λ
20	1,04	1,04	1,04	1,05	1,05	1,06	1,06	1,07	1,07	1,08	20
30	1,08	1,09	1,09	1,10	1,10	1,11	1,11	1,12	1,13	1,13	30
40	1,14	1,14	1,15	1,16	1,16	1,17	1,18	1,19	1,19	1,20	40
50	1,21	1,22	1,23	1,23	1,24	1,25	1,26	1,27	1,28	1,29	50
60	1,30	1,31	1,32	1,33	1,34	1,35	1,36	1,37	1,39	1,40	60
70	1,41	1,42	1,44	1,45	1,46	1,48	1,49	1,50	1,52	1,53	70
80	1,55	1,56	1,58	1,59	1,61	1,62	1,64	1,66	1,68	1,69	80
90	1,71	1,73	1,74	1,76	1,78	1,80	1,82	1,84	1,86	1,88	90
100	1,80	1,82	1,84	1,86	1,88	2,00	2,02	2,05	2,07	2,09	100
110	2,11	2,14	2,16	2,18	2,21	2,23	2,27	2,31	2,35	2,39	110
120	2,43	2,47	2,51	2,55	2,60	2,64	2,68	2,72	2,77	2,81	120
130	2,85	2,90	2,94	2,99	3,03	3,08	3,12	3,17	3,22	3,26	130
140	3,31	3,38	3,41	3,45	3,50	3,55	3,60	3,65	3,70	3,75	140
150	3,80	3,85	3,90	3,95	4,00	4,06	4,11	4,16	4,22	4,27	150
160	4,32	4,38	4,43	4,49	4,54	4,60	4,65	4,71	4,77	4,82	160
170	4,88	4,94	5,00	5,05	5,11	5,17	5,23	5,29	5,35	5,41	170
180	5,47	5,53	5,59	5,66	5,72	5,78	5,84	5,91	5,97	6,03	180
190	6,10	6,16	6,23	6,29	6,36	6,42	6,49	6,55	6,62	6,69	190
200	6,75	6,82	6,89	6,96	7,03	7,10	7,17	7,24	7,31	7,38	200
210	7,45	7,52	7,59	7,66	7,73	7,81	7,88	7,95	8,03	8,10	210
220	8,17	8,25	8,32	8,40	8,47	8,55	8,63	8,70	8,78	8,86	220
230	8,93	9,01	9,09	9,17	9,25	9,33	9,41	9,49	9,57	9,65	230
240	9,73	9,81	9,89	9,97	10,05	10,14	10,22	10,30	10,39	10,47	240
250	10,55										

Para calidades de acero de resistencia intermedia determinar el valor de ω por interpolación lineal.

Tabla 3 - Coeficiente " ω " de aumento de las cargas a pandeo, en función de λ , para el acero 520 N/mm²

λ	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	λ
20	1,05	1,06	1,07	1,07	1,08	1,08	1,09	1,09	1,10	1,11	20
30	1,11	1,12	1,12	1,13	1,14	1,15	1,15	1,16	1,17	1,18	30
40	1,19	1,19	1,20	1,21	1,22	1,23	1,24	1,25	1,26	1,27	40
50	1,28	1,30	1,31	1,32	1,33	1,35	1,36	1,37	1,39	1,40	50
60	1,41	1,43	1,44	1,46	1,48	1,49	1,51	1,53	1,54	1,56	60
70	1,58	1,60	1,62	1,64	1,66	1,68	1,70	1,72	1,74	1,77	70
80	1,79	1,81	1,83	1,85	1,88	1,91	1,93	1,95	1,98	2,01	80
90	2,05	2,10	2,14	2,19	2,24	2,29	2,33	2,38	2,43	2,48	90
100	2,53	2,58	2,64	2,69	2,74	2,79	2,85	2,90	2,95	3,01	100
110	3,06	3,12	3,18	3,23	3,29	3,35	3,41	3,47	3,53	3,59	110
120	3,65	3,71	3,77	3,83	3,89	3,96	4,02	4,09	4,15	4,22	120
130	4,28	4,35	4,41	4,48	4,55	4,62	4,69	4,75	4,82	4,89	130
140	4,96	5,04	5,11	5,18	5,25	5,33	5,40	5,47	5,55	5,62	140
150	5,70	5,78	5,85	5,93	6,01	6,09	6,16	6,24	6,32	6,40	150
160	6,48	6,57	6,65	6,73	6,81	6,90	6,98	7,06	7,15	7,23	160
170	7,32	7,41	7,49	7,58	7,67	7,76	7,85	7,94	8,03	8,12	170
180	8,21	8,30	8,39	8,48	8,58	8,67	8,76	8,86	8,95	9,05	180
190	9,14	9,24	9,34	9,44	9,53	9,63	9,73	9,83	9,93	10,03	190
200	10,13	10,23	10,34	10,44	10,54	10,65	10,75	10,85	10,96	11,06	200
210	11,17	11,28	11,38	11,49	11,60	11,71	11,82	11,93	12,04	12,15	210
220	12,26	12,37	12,48	12,60	12,71	12,82	12,94	13,05	13,17	13,28	220
230	13,40	13,52	13,63	13,75	13,87	13,99	14,11	14,23	14,35	14,47	230
240	14,59	14,71	14,83	14,95	15,08	15,20	15,33	15,45	15,58	15,71	240
250	15,83										

Para calidades de acero de resistencia intermedia determinar el valor de " ω " por interpolación lineal.

Nota: Los valores de λ se leen, las decenas en vertical y las unidades en horizontal.

Ejemplo: $\lambda = 73$, $\omega = 1,45$ (Tabla 2)

11. HOLGURAS ENTRE CABINA Y PAREDES DE LOS ACCESOS A ELLA

11.1 Disposición general.

Las holguras exigidas en la ITC deben ser respetadas no sólo durante la inspección y pruebas antes de la puesta en servicio, sino durante toda la vida del ascensor.

11.2 Ascensores provistos de puertas de cabina.

11.2.1 La distancia horizontal entre la pared de los accesos y la pisadera o embocadura de la entrada de cabina o puerta (o borde exterior de las hojas de puerta en el caso de puertas deslizantes) no debe exceder de 0,15 metros.

Casos particulares: La distancia prevista anteriormente.

a) Puede ser elevada a 0,2 metros, sobre una altura no superior a 0,5 metros.

b) Puede ser elevada a 0,2 metros, sobre todo el recorrido, en el caso de ascensores principalmente destinados al transporte de cargas que son generalmente acompañadas por personas (se incluyen los montacoches) en los que las puertas deslizan verticalmente.

c) No está limitada en los casos previstos en el artículo 5.4.3.2.2.

11.2.2 La distancia horizontal entre la pisadera de cabina y la pisadera de las puertas de los accesos no debe exceder de 35 milímetros.

11.2.3 La distancia horizontal entre la puerta de cabina y las puertas de los accesos cerrados, o el intervalo que permita acceder entre las puertas durante toda la maniobra normal, no debe exceder de 0,12 metros.

11.3 Ascensores sin puertas de cabina.

11.3.1 La distancia horizontal entre la pared de los accesos y la pisadera o los montantes verticales de la embocadura de entrada a la cabina no debe exceder de 20 milímetros.

11.3.2 Si la altura libre de la entrada es inferior a 2,5 metros, la distancia horizontal entre el travesaño superior de la embocadura de entrada de cabina y la pared del hueco debe estar comprendida entre 0,07 metros y 0,12 metros.

Se prohíbe el empleo de dispositivo móvil para obtener esta holgura.

12. MÁQUINAS

12.1 Disposición general.

Cada ascensor debe tener al menos una máquina propia.

12.2 Accionamiento de la cabina y del contrapeso.

12.2.1 Están autorizados los dos modos de accionamiento siguientes:

a) Por adherencia (empleando poleas y cables).

b) Por arrastre, si la velocidad nominal no rebasa 0,63 metros/segundo, es decir:

1. Empleando un tambor de arrollamiento y cables, sin contrapeso, o bien

2. Empleando piñones y cadenas. Los cálculos de los elementos del accionamiento deben tener en cuenta el caso de que el contrapeso, si existe (o la cabina), repose sobre sus amortiguadores.

12.2.2 Pueden emplearse correas para acoplar al motor, o los motores, al órgano sobre el cual actúa el freno electromecánico (12.4.1.2). Debe preverse un mínimo de dos correas.

12.3 Empleo de poleas o piñones en voladizo.

En el caso de utilización de poleas de adherencia o piñones en voladizo deben tomarse disposiciones eficaces para evitar:

a) Que los cables se salgan de sus gargantas o que las cadenas se salgan de sus piñones.

b) La introducción de cuerpos extraños entre los cables y sus gargantas (o entre cadenas y sus piñones) en el caso de que la máquina no esté encima del hueco.

12.4 Sistema de frenado.

12.4.1 Disposiciones generales.

12.4.1.1 El ascensor debe estar provisto de un sistema de frenado que actúe automáticamente.

a) En el caso de ausencia de energía en la red eléctrica.

b) En caso de ausencia de tensión para los circuitos de maniobra.

12.4.1.2 El sistema de frenado debe tener obligatoriamente un freno electromecánico (actuando por fricción), pero puede utilizar, en su caso, otros medios (eléctricos, por ejemplo).

12.4.2 Freno electromecánico.

12.4.2.1 Este freno debe ser capaz por sí solo de detener la máquina cuando la cabina marcha a su velocidad nominal con su carga nominal aumentada en un 25 por 100. En estas condiciones la deceleración de la cabina no debe superar la resultante de la actuación del paracaídas o del impacto contra los amortiguadores.

12.4.2.2 El órgano sobre el que actúa el freno debe estar acoplado a la polea (tambor o piñón) de accionamiento por un enlace mecánico directo.

12.2.3 La apertura del freno debe estar asegurado, en funcionamiento normal, por la acción permanente de una corriente eléctrica.

12.4.2.3.1 El corte de esta corriente debe ser efectuado al menos por medio de dos dispositivos eléctricos independientes, comunes o no con los que realizan el corte de corriente que alimenta la máquina.

Si cuando se produce la parada del ascensor, uno de los contactores no ha abierto los contactos principales, debe impedirse un nuevo arranque, lo más tarde al próximo cambio del sentido del viaje.

12.4.2.3.2 Cuando el motor del ascensor puede funcionar como generador, debe ser imposible que el dispositivo eléctrico que acciona el freno se encuentre alimentado por el motor de accionamiento.

12.4.2.3.3 El frenado debe efectuarse sin retardo auxiliar, desde la apertura del circuito eléctrico que afloja el freno (la utilización de un diodo o de un condensador conectados directamente a las bornas de la bobina del freno no se considera una temporización auxiliar).

12.4.2.4 El freno de las máquinas provistas de un dispositivo de maniobra de socorro manual (12.5.1) debe poder ser aflojado a mano y para mantenerlo en posición de apertura debe necesitar un esfuerzo permanente.

12.4.2.5 La presión de frenado debe ser ejercida por resortes guiados de compresión o por pesos.

12.4.2.6 El frenado debe efectuarse por la aplicación de al menos dos zapatas o mordazas, sobre la polea o disco de freno.

12.4.2.7 Se prohíbe el uso de frenos de cinta.

12.4.2.8 Las guarniciones de freno deben ser incombustibles.

12.5 Maniobra de socorro.

12.5.1 Si el esfuerzo manual necesario para desplazar la cabina, en subida con su carga nominal, no supera 400 N, la máquina debe estar provista de un dispositivo de maniobra manual de socorro que permita llevar la cabina a un nivel de acceso por medio de un volante liso.

12.5.1.1 Si este volante es desmontable, debe encontrarse en un lugar accesible del cuarto de máquinas. Será conveniente marcarlo si hay riesgo de confusión sobre la máquina a que está destinado.

12.5.1.2 Debe ser posible controlar fácilmente, desde el cuarto de máquinas, si la cabina se encuentra en una zona de desenclavamiento. Este control puede realizarse, por ejemplo, por medio de marcas sobre los cables de suspensión o sobre el cable del limitador de velocidad.

12.5.2 Si el esfuerzo definido en 12.5.1 es superior a 400 N debe ser previsto, en el cuarto de máquinas, una maniobra eléctrica de socorro de acuerdo con 14.2.1.4.

12.6 Velocidad.

La velocidad de la cabina, medida en bajada a media carga nominal, en la zona media del recorrido y excluidos todos los periodos de aceleración y no debe superar en más del 5 por 100 la velocidad nominal (*), estando la frecuencia de la red en su valor nominal y siendo la tensión aplicada al motor igual a la nominal del equipo.

12.7 Parada y control de parada de la máquina.

La parada de la máquina por la acción de un dispositivo eléctrico de seguridad, de acuerdo con 14.1.2, debe ser mandada como se expresa a continuación.

12.7.1 Motores alimentados directamente por una red de corriente alterna o continua.

La llegada de energía debe ser cortada por dos contactores independientes cuyos contactos estén en serie sobre el circuito de alimentación. Si durante la parada del ascensor uno de los contactores no ha abierto los contactos principales, debe ser impedido un nuevo arranque lo más tarde al próximo cambio de sentido de viaje.

(*) Se considera buena práctica que, en las condiciones anteriores, no sea la velocidad inferior en 8 por 100 de la velocidad nominal.

12.7.2 Accionamiento por sistema Ward-Leonard.

1 2.7.2.1 Excitación del generador alimentada por elementos clásicos.

Dos contactores independientes deben cortar:

- a) El bucle motor-generador, o
- b) La excitación del generador, o
- c) Un contactor el bucle y el otro la excitación del generador.

Si durante la parada del ascensor uno de los contactores no ha abierto los contactos principales, debe ser impedido un nuevo arranque lo más tarde al próximo cambio de sentido de viaje.

En los casos b) y c) deben ser tomadas precauciones especiales para evitar el giro del motor en el caso en que exista un campo remanente del generador (por ejemplo, circuito suicida).

12.7.2.2 Excitación del generador alimentada y controlada por elementos estáticos.

Debe ser utilizado uno de los medios siguiente:

- a) Los mismos métodos previstos en 12.7.2.1 o
- b) Un sistema que comprenda:

1) Un contactor que corte la excitación del generador o el bucle motor-generador. La bobina del contactor debe ser desconectada al menos antes de cada cambio de sentido de viaje. Si el contactor no cae, debe ser impedido un nuevo arranque del ascensor.

2) Un dispositivo de control que bloquee el flujo de energía en los elementos estáticos.

3) Un dispositivo de vigilancia para verificar el bloqueo del flujo de energía durante cada parada del ascensor.

Si durante una parada normal el bloqueo por elementos estáticos no es efectivo, el dispositivo de vigilancia debe hacer caer el contactor y debe ser impedido un nuevo arranque del ascensor.

Deben ser tomadas precauciones eficaces para evitar la rotación del motor en el caso de que exista un campo remanente del generador (por ejemplo: circuito suicida).

12.7.3 Motor de corriente alterna o continua, alimentados y controlados por elementos estáticos.

Debe ser empleado uno de los dos procedimientos siguientes:

a) Dos contactores independientes que corten la llegada de energía al motor. Si, durante la parada del ascensor, uno de los dos contactores no ha abierto los contactos principales, debe ser impedido un nuevo arranque, lo más tarde en el próximo cambio de sentido de viaje.

- b) Un sistema que comprenda:

1) Un contactor que corte la llegada de energía a todos los polos. La bobina del contactor debe ser desconectada al menos antes de cada cambio de sentido de viaje. Si el contactor no cae, debe ser impedido un nuevo arranque del ascensor.

2) Un dispositivo de control que bloquee el flujo de energía en los elementos estáticos.

3) Un dispositivo de vigilancia para la comprobación del bloqueo de flujo de energía durante cada parada del ascensor.

Si, durante una parada normal, el bloqueo por los elementos estáticos no es efectivo, el dispositivo de vigilancia debe hacer caer el contactor y debe ser impedido un nuevo arranque del ascensor.

12.8 Control de reducción de velocidad de la máquina cuando se usa carrera reducida de los amortiguadores según 10.4.3.2.

12.8.1 Deben existir dispositivos que comprueben que la reducción de velocidad es efectiva antes de llegar al nivel de las paradas extremas.

12.8.2 Si la reducción de velocidad no es efectiva, estos dispositivos deben provocar la reducción de la velocidad de la cabina de manera que, si ella entra en contacto con los amortiguadores, sea como máximo a la velocidad para la cual ellos han sido calculados.

12.8.3 Si el control de reducción de velocidad no es independiente del sentido de viaje, un dispositivo debe controlar que el movimiento de la cabina corresponde con el sentido de viaje mandado.

12.8.4 Si estos dispositivos, o una parte de ellos, están colocados en el cuarto de máquinas:

a) Deben ellos ser accionados por un dispositivo conectado mecánicamente a la cabina.

b) El conocimiento de la posición de la cabina no debe depender de dispositivos accionados por adherencias, fricción o sincronismos.

c) Si se utiliza un enlace por cinta, cadena o cable, para la transmisión de la posición de la cabina al cuarto de máquinas, la rotura o aflojamiento del órgano de enlace debe mandar la parada

de la máquina por la acción de un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

12.8.5 El mando y funcionamiento de estos dispositivos deben estar concebidos de tal manera que, del conjunto que ellos constituyen con los elementos de funcionamiento normal del ascensor, resulte un sistema de control de reducción de velocidad que responda a las prescripciones formuladas en 14.1.2.

12.9 Protección de las máquinas.

Deben preverse protecciones eficaces para las piezas giratorias accesibles que puedan ser peligrosas, en particular:

- a) Chavetas y tornillos en los ejes.
- b) Cintas, cadenas, correas.
- c) Engranajes, piñones.
- d) Ejes de motor salientes.
- e) Limitadores de velocidad de bolas (tipo Watt).

Se exceptúan las poleas de tracción, volantes de maniobra, poleas de freno y piezas análogas redondas y lisas. Estas piezas deben ser pintadas en amarillo al menos parcialmente.

13. INSTALACION Y APARATOS ELECTRICOS

13.1 Disposiciones generales.

13.1.1 Límites de aplicación.

13.1.1.1 Las disposiciones de la presente ITC, relativas a la instalación y a los elementos constitutivos de los aparatos eléctricos se aplican:

- a) Al interruptor principal del circuito de potencia y a los circuitos derivados de él.
- b) Al interruptor del alumbrado de la cabina y a los circuitos de este alumbrado.

El ascensor es considerado como un conjunto, de la misma forma que una máquina y los aparatos incorporados a ella.

13.1.1.2 Otras disposiciones reglamentarias relativas a los circuitos eléctricos de distribución cesan, por tanto, de ser aplicadas desde las bornas de entrada de los interruptores citados de 13.1.1.1. Por el contrario, ellas se aplican a la totalidad del circuito de alumbrado del cuarto de máquinas, del hueco y del foso.

13.1.1.3 Las disposiciones de la presente ITC, para lo que está situado después de los interruptores citados en 13.1.1.1 están basadas, en la medida de lo posible, teniendo en cuenta imperativos propios de los ascensores, en las normas existentes:

- De nivel internacional: CEI.
- De nivel europeo: CENELEC.
- En esta ITC se hace referencia a las Normas UNE correspondientes.

Cada vez que se haga referencia a una de estas normas se dan referencias precisas de los límites de su aplicación.

Los materiales o equipo eléctrico empleado deben estar de acuerdo con las reglas del oficio en materia de seguridad si no se han precisado sus especificaciones.

13.1.2 En los cuartos de máquinas y de poleas es necesaria una protección parcial contra los contactos directos, por medio de obstáculos: Véase párrafo 412.3 de la Norma UNE 20-460 par 4-41.

13.1.3 La resistencia de aislamiento entre conductores, y entre conductores y tierra, debe ser superior a $1.000 \Omega / V$ con un mínimo de:

- a) 500.000Ω para los circuitos de potencia y los circuitos de los dispositivos eléctricos de seguridad (*).
- b) 250.000Ω para los demás circuitos (maniobra, alumbrado, señalización, etc.) (*).

13.1.4 El valor medio en corriente continua y el valor eficaz de la tensión en corriente alterna, entre conductores o entre conductor y tierra, no debe ser superior a 250 V para circuitos de maniobra y seguridad.

13.1.5 El conductor de neutro y el de seguridad de tierra deben ser siempre distintos.

13.2 Contactores, contactores auxiliares, componentes de los circuitos de seguridad.

13.2.1 Contactores y contactores auxiliares.

13.2.1.1 Los contactores principales (es decir los necesarios para la parada de la máquina según 12.7), deben ser de las

(*) Estos valores son provisionales, y serán alineados posteriormente con los que sean adoptados por el Comité de Estudios 64 de CENELEC.

categorías siguientes, tal como son definidos por la Norma UNE 20-109-81:

- a) AC-3 si se trata de contactores para motores alimentados por corriente alterna.
- b) DC-2 si se trata de contactores de potencia para corriente continua.

Estos contactores deben, por otra parte, permitir un 10 por 100 de arranques por impulsos.

13.2.1.2 Si, por necesidad de la potencia a transmitir, se deben usar contactores auxiliares para el mando de los contactores principales, aquellos contactores auxiliares deben ser de las categorías siguientes, según se define por la Norma UNE 20-119-74 (1):

- a) AC-11 si se trata de mandar electroimanes de corriente alterna.
- b) DC-11 si se trata de mandar electroimanes de corriente continua.

13.2.1.3 Tanto en los contactores principales vistos en 13.2.1.1 como en los contactores auxiliares referidos en 13.2.1.2 se admite que:

- a) Si uno de los contactos de apertura (normalmente cerrado) está cerrado, todos los contactos de cierre estarán abiertos.
- b) Si uno de los contactos de cierre (normalmente abierto) está cerrado, todos los contactos de apertura estarán abiertos.

13.2.2 Componentes de los circuitos de seguridad:

13.2.2.1 Cuando se utilizan aparatos de acuerdo con 13.2.1.2 como relés en un circuito de seguridad, son de aplicación las hipótesis de 13.2.1.3.

13.2.2.2 Si los relés utilizados son tales que los contactos de apertura y de cierre no están cerrados simultáneamente para ninguna posición de la armadura, se permite no considerar la posibilidad de atracción incompleta de la armadura móvil [14.1.1.1 f)].

13.2.2.3 Si existen aparatos conectados después de circuitos eléctricos de seguridad, deberán ellos responder a las prescripciones de 14.1.2.2 en lo que concierne a las líneas y distancias en el aire (pero no a las distancias de corte).

Esta imposición no se aplica a los aparatos mencionados en 13.2.1.1-13.2.1.2 y 13.2.2.1 que responden a las prescripciones de las Normas UNE 20-109-81 y 20-119-74 (1).

13.3 Protección de los motores.

13.3.1 Los motores conectados directamente a la red deben estar protegidos contra corrientes excesivas, sobrecargas o cortocircuitos, mediante dispositivos apropiados.

13.3.2 Cuando los motores de tracción son alimentados por generadores de corriente continua accionados por motores, los motores de tracción deben estar protegidos contra sobrecargas.

13.3.3 La protección de los motores alimentados directamente por la red, debe estar asegurada por dispositivos de corte automático que deben cortar todos los conductores activos de alimentación al motor, en las condiciones indicadas en la Norma UNE 20-460-parte 4-41.

Después de la intervención de un dispositivo de protección, su puesta en servicio no debe poder ser efectuada más que por una persona competente.

13.3.4 Cuando la detección de una sobreintensidad se efectúa en función del aumento de temperatura de los arrollamientos del motor, el dispositivo de corte podrá ser cerrado automáticamente después de un enfriamiento suficiente.

13.3.5 Las prescripciones de 13.3.3 y 13.3.4 se aplican a cada arrollamiento si el motor tiene varios arrollamientos alimentados por circuitos diferentes.

13.4 Interruptores principales.

13.4.1 Los cuartos de máquinas deben tener, para cada ascensor, un interruptor capaz de cortar la alimentación del ascensor en todos los conductores activos. Este interruptor debe estar previsto para la intensidad más elevada admisible en las condiciones de empleo normal del ascensor.

Este interruptor no debe cortar los circuitos que alimentan:

- a) El alumbrado de la cabina y su ventilación, si existe.
- b) La toma de corriente sobre el techo de la cabina.
- c) El alumbrado de los cuartos de máquinas y de poleas.
- d) La toma de corriente en el cuarto de máquinas.
- e) El alumbrado del interior del hueco.
- f) El dispositivo de petición de socorro.

13.4.2 Los interruptores principales definidos en 13.4.1 deben tener posiciones estables de conectado y desconectado.

El órgano de mando del interruptor principal debe ser rápida y fácilmente accesible desde el acceso o de los accesos al cuarto de

máquinas. Debe permitirse la fácil identificación del ascensor que le corresponde si el cuarto de máquinas es común a varios ascensores.

Nota: Si el cuarto de máquinas tiene varios accesos o si existe para un mismo ascensor varios cuartos de máquinas, cada uno con su acceso, puede ser utilizado un contactor-disyuntor cuya desconexión debe ser mandada por un dispositivo de seguridad, de acuerdo con 14.1.2, puesto en serie con el circuito de alimentación de la bobina del contactor-disyuntor. La reconexión del contactor-disyuntor no podrá ser efectuada más que por una mediación del dispositivo que ha provocado su desconexión. Además de este contactor-disyuntor debe existir en serie un interruptor manual.

13.4.3 En el caso de una batería de ascensores, cuando, después del corte del interruptor principal, una parte de los circuitos de maniobra queda bajo tensión, estos circuitos deben poder ser aislados separadamente, desde el cuarto de máquinas, si es necesario cortando la alimentación de todos los ascensores de la batería.

13.4.4 Los condensadores para corregir el factor de potencia, si existen, deben estar conectados antes del interruptor principal en el circuito de potencia.

Nota: Si son de temer sobretensiones, por ejemplo, cuando los motores son alimentados por cables de gran longitud, el interruptor del circuito de potencia debe cortar también la conexión de los condensadores.

13.5 Conductores eléctricos.

13.5.1 En los cuartos de máquinas, de poleas y en los huecos de los ascensores, los conductores y cables (exceptuando los cables de maniobra) deben ser escogidos entre los normalizados por las normas UNE 21-027 y 21-031, teniendo en cuenta las indicaciones de 13.1.1.3.

13.5.1.1 Los conductores que cumplen con 2.5 y 2.6 de la UNE 21-031 pueden ser utilizados en todos los circuitos, excepto los circuitos de potencia de las máquinas, a condición de ser instalados en conductos metálicos o plásticos o de ser protegidos de manera equivalente.

13.5.1.2 Los cables rígidos, de acuerdo con 2.5 y 2.6 de la norma UNE 21-031, no pueden ser utilizados más que en montaje fijo visible, fijados a las paredes del hueco (o del cuarto de máquinas) o instalados dentro de conductos o dispositivos análogos.

13.5.1.3 Los cables flexibles ordinarios, de acuerdo con 2.3 de la UNE 21-027 y 2.4 de la UNE 21-031, no pueden ser utilizados más que dentro de conductos o dispositivos que aseguren una protección equivalente.

Los cables flexibles que tengan una camisa gruesa, como los que cumplen con 2.4 de la norma UNE 21-027, pueden ser utilizados como cables rígidos en las condiciones definidas en 13.5.1.2, y para la unión a un aparato móvil (a excepción de la cabina), o si los cables están sometidos a vibraciones.

Los cables flexibles, de acuerdo con las normas UNE 21-031 y 21-027, son aceptados como cables de unión a la cabina, dentro de los límites fijados en estos documentos. En todos los casos, los cables flexibles escogidos deben tener una calidad al menos equivalente.

13.5.1.4 Las disposiciones de los artículos 13.5.1.1, 13.5.1.2 y 13.5.1.3 pueden no ser aplicadas.

a) A los conductores y cables no conectados a los circuitos de seguridad de las puertas de piso, con la condición de que,

- 1) No sea desarrollada una potencia nominal superior a 100 VA.
- 2) La tensión entre polos (o fases) o entre un polo (o fase) y tierra, a la que ellos están normalmente sometidos, sea inferior o igual a 50 V.

b) Al cableado de los dispositivos de maniobra o de distribución dentro de los armarios o sobre los cuadros,

- 1) Entre los distintos aparatos eléctricos o
- 2) Entre los aparatos y las bornas de conexión.

13.5.2 Sección de conductores.

La sección de los conductores de los circuitos eléctricos de seguridad de las puertas no debe ser inferior a 0,75 milímetros cuadrados.

13.5.3 Modo de instalación.

13.5.3.1 La instalación eléctrica debe estar provista de las indicaciones necesarias para facilitar su comprensión.

13.5.3.2 Las conexiones, bornas para las mismas, conectores, exceptuando las piezas consideradas en 13.1.2, debe encontrarse en armarios, cajas o bastidores previstos a este efecto.

13.5.3.3 Cuando, después del corte o de los interruptores principales del ascensor, quedan bornas de conexión bajo tensión deben éstas estar claramente separadas de las que no están bajo tensión, y si esta tensión es superior a 50 V, deberá ésto estar convenientemente señalado.

13.5.3.4 Las bornas de conexión, cuya interconexión fortuita pueda ser causa de un funcionamiento peligroso del ascensor, deben estar claramente separadas, a menos que su constitución no permita este riesgo.

13.5.3.5 Para asegurar la continuidad de la protección mecánica, los revestimientos protectores de los conductores y cables deben penetrar en las cajas de los interruptores y aparatos.

Nota: Los bastidores cerrados de las puertas de piso y de las cabinas son considerados como cajas de aparatos. Sin embargo, si existe riesgo de deterioro mecánico, ocasionado por los elementos en movimiento o por la aspereza del bastidor mismo, los conductores conectados a los dispositivos eléctricos de seguridad deben estar protegidos mecánicamente.

13.5.3.6 Si un mismo conductor o cable conductores cuyos circuitos están bajo tensiones diferentes, todos los conductores o hilos del cable deben tener previsto el aislamiento para la tensión más elevada.

13.5.4 Conectores.

Los aparatos enchufables y los conectores colocados en circuitos de seguridad deben estar concebidos y realizados de manera que, si para un montaje y desmontaje no es necesario un útil, sea imposible invertir sus conexiones.

13.6 Alumbrado y tomas de corriente.

13.6.1 La alimentación del alumbrado eléctrico de la cabina, del hueco y de los cuartos de máquinas debe ser independiente de la alimentación de la máquina, bien provenga de otra línea o sea tomada de la que alimenta la máquina antes del interruptor general o de los interruptores principales previstos en 13.4.

13.6.2 La alimentación de las tomas de corriente previstas sobre el techo de la cabina, en los cuartos de máquinas y de poleas y en el foso, debe tomarse de los circuitos previstos en 13.6.1.

Estos enchufes de toma de corriente son:

- Enchufes de tipo dos polos más tierra, 250 V, alimentados directamente, o
- Enchufes alimentados a muy baja tensión de seguridad, de acuerdo con 411.1.3.5 de la norma UNE 20-460, parte 4-41.

Nota: La utilización de los enchufes de toma de corriente anteriores no implica que el cable de alimentación tenga una sección correspondiente a corriente nominal del enchufe de toma de corriente; la sección de los conductores puede ser netamente inferior si está prevista la correcta protección de los conductores contra sobrecorrientes.

13.6.3 Corte de los circuitos de alumbrado y tomas de corriente.

13.6.3.1 Un interruptor debe permitir cortar la alimentación del circuito de la cabina (si el cuarto tiene varias máquinas hace falta un interruptor para cada cabina). Este interruptor debe estar colocado en la proximidad del interruptor principal de potencia correspondiente.

13.6.3.2 Un interruptor debe permitir cortar la alimentación del circuito del cuarto de máquinas, del hueco y del foso. Este interruptor debe estar situado en el cuarto de máquinas y próximo a su acceso.

13.6.3.3 Cada circuito cortado por los interruptores previstos en 13.6.3.1 y 13.6.3.2 debe tener su protección particular.

14. PROTECCION CONTRA DEFECTOS ELECTRICOS. MANIOBRAS. PRIORIDADES.

14.1 Protección contra los defectos eléctricos.

14.1.1 Disposiciones generales.

Uno de los defectos que se señalan en 14.1.1.1, en el equipo eléctrico de un ascensor, no debe por sí solo ser la causa de un funcionamiento peligroso del ascensor.

14.1.1.1 Defectos considerados.

- a) Ausencia de tensión.
- b) Caída de tensión.
- c) Pérdida de continuidad de un conductor.
- d) Defectos de aislamiento con relación a masa o tierra.
- e) Cortocircuito o interrupción en un componente eléctrico como resistencia, condensador, transistor o lámpara.
- f) No atracción incompleta de la armadura móvil de un contactor o de un relé.

- g) No caída de la armadura de un contactor o de un relé.
- h) No apertura de un contacto.
- i) No cierre de un contacto.

14.1.1.2 La hipótesis de la no apertura de un contacto puede no ser considerado si se trata de contactos de seguridad que cumplen las prescripciones de 14.1.2.2.

14.1.1.3 La aparición de una derivación a masa, o a tierra, en un circuito que contiene un dispositivo de seguridad eléctrico debe:

- a) Causar la parada inmediata de la máquina.
- b) Impedir un arranque de la máquina después de la primera parada normal.

La nueva puesta en servicio no debe ser posible más que por una persona competente.

14.1.2 Dispositivos eléctricos de seguridad.

14.1.2.1 Disposiciones generales.

14.1.2.1.1 Cuando el funcionamiento de uno de los dispositivos de seguridad, cuya lista figura en el anexo A, debe impedir el arranque de la máquina, o mandar su parada inmediata como se dice en 14.1.2.4, los dispositivos eléctricos de seguridad deben estar constituidos por:

- a) Uno o varios contactos de seguridad de acuerdo con 14.1.2.2 que corten directamente la alimentación de los contactores previstos en 12.7 o de sus contactores auxiliares.
- b) O bien por medio de circuitos de seguridad de acuerdo con 14.1.2.3, que comprenden:

1) Uno o varios contactos de seguridad de acuerdo con 14.1.2 que no corten directamente la alimentación de los contactores previstos en 12.7 o sus contactores auxiliares.

2) Contactos que no cumplan con las prescripciones de 14.1.2.2.

14.1.2.1.2 Un dispositivo eléctrico de seguridad no debe ser insertado ni en un conductor activo puesto a tierra ni en un conductor de protección.

14.1.2.1.3 Ningún aparato eléctrico debe ser conectado en paralelo sobre un dispositivo eléctrico de seguridad, salvo excepción prevista en la presente ITC.

14.1.2.1.4 Las perturbaciones por inducción o capacidad, propias o exteriores, no deben causar fallos de los dispositivos eléctricos de seguridad.

14.1.2.1.5 Una señal de salida procedente de un dispositivo eléctrico de seguridad no debe ser modificada por una señal parásita procedente de otro dispositivo eléctrico conectado en el circuito, hasta el punto que pueda resultar una situación peligrosa.

14.1.2.1.6 En los circuitos de seguridad que contienen varios canales paralelos, las informaciones para el tratamiento del mando o de las informaciones no deben ser conducidas más que por un solo y mismo canal.

14.1.2.1.7 Los circuitos que contienen un registro o una temporización no deben, incluso en caso de fallo, impedir o retardar sensiblemente la parada de la máquina cuando funciona un dispositivo eléctrico de seguridad.

14.1.2.1.8 Se debe impedir la aparición de falsas señales en las salidas de los circuitos de seguridad, originadas por la constitución y conexiones de las unidades de alimentación y debidas a la reacción de los circuitos.

En particular, los picos de tensión producidos durante el funcionamiento normal del ascensor o de otros aparatos conectados a la red, no deben crear perturbaciones inadmisibles en los componentes electrónicos (inmunidad a los ruidos).

14.1.2.1.9 El anexo A determina el tipo de dispositivo eléctrico de seguridad que puede ser utilizado en cada caso.

14.1.2.2 Contactos de seguridad.

14.1.2.2.1 El funcionamiento de un contacto de seguridad debe ocurrir por separación mecánica de los órganos de corte y si es preciso por arrancamiento.

14.1.2.2.2 Los contactos de seguridad deben estar previstos para una tensión de aislamiento de 250 V si las cubiertas aseguran un grado mínimo de protección IP 4X, o de 500 V si el grado de protección es inferior al IP 4X.

14.1.2.2.3 Si las cubiertas protectoras no son del tipo IP 4X al menos, las distancias en el aire y las líneas de fuga deben ser de seis milímetros como mínimo y la distancia de corte de los contactos será de cuatro milímetros, al menos, después de la separación.

Las partes de los contactos de seguridad bajo tensión deben ser rodeadas por envolturas protectoras. Sin embargo, no es obligatoria esta prescripción en las condiciones de influencia externas consideradas como normales en la norma UNE 20-460-parte 3 (por ejemplo: Instalación de aparatos en el interior de edificios habitables).

14.1.2.2.4 En el caso de ruptura múltiple, la distancia de corte entre contactos debe ser, después de la separación, de dos milímetros como mínimo.

14.1.2.2.5 Si los elementos de contacto rozan sobre partes aislantes, la abrasión del material conductor no debe dar lugar a cortocircuito de los contactos.

14.1.2.3 Circuitos de seguridad.

14.1.2.3.1 Los circuitos de seguridad incluyen tanto:

- a) Organos con separación galvánica (contactos de relés clásicos, contactos clásicos con mando magnético, contactos Reed, ...).
- b) Organos sin separación galvánica (contactos estáticos generadores Hall, ...).

14.1.2.3.2 Los circuitos de seguridad deben cumplir con las prescripciones de 14.1.1 relativas a la aparición de un defecto.

14.1.2.3.3 Además:

a) Si un defecto, combinado con un segundo defecto, puede conducir a una situación peligrosa, debe ser parado el ascensor cuando más tarde a la próxima oportunidad en la que el primer elemento defectuoso deba participar. Cualquier nuevo arranque debe ser imposible mientras este defecto persista.

No ha sido considerada la posibilidad de la aparición del segundo defecto, después del primero, antes de que el ascensor haya sido parado por la secuencia mencionada.

b) Si una situación peligrosa puede sólo producirse por la combinación de varios defectos, la parada del ascensor y mantenerlo detenido debe hacerse cuando más tarde antes de la aparición del defecto que, añadido a los defectos ya existentes, conduciría a la situación peligrosa.

c) Después de una interrupción de la energía de la red, no se exige que el ascensor se mantenga parado a condición de que el bloqueo del mismo ocurra, como está previsto en los casos 14.1.2.3.3, a) y b), en el curso de la próxima secuencia.

14.1.2.4 Funcionamiento de los dispositivos eléctricos de seguridad.

Cuando los dispositivos eléctricos de seguridad deban impedir el arranque de la máquina o mandar inmediatamente su parada, para garantizar la seguridad, debe ser cortada también la alimentación eléctrica del freno.

Los dispositivos eléctricos de seguridad deben actuar directamente sobre los aparatos que controlan la llegada de energía a la máquina, de acuerdo con las prescripciones de 12.7.

Si por la potencia a transmitir se utilizan contactores auxiliares para la maniobra de la máquina, deben ser éstos considerados como aparatos que controlan directamente la llegada de energía a la máquina para el arranque y la parada.

14.1.2.5 Mando de los dispositivos eléctricos de seguridad.

Los órganos que mandan los dispositivos eléctricos de seguridad deben ser realizados de manera que puedan continuar funcionando si están sometidos a esfuerzos mecánicos resultantes de un funcionamiento normal continuo.

Si los órganos que mandan los dispositivos eléctricos de seguridad son, por su disposición, accesibles a personas no cualificadas deben estar realizados de tal forma que los dispositivos eléctricos de seguridad no puedan quedar inoperantes por medios simples.

Nota: Un imán o un puente eléctrico no se consideran medios simples.

Si los circuitos de seguridad son redundantes debe asegurarse, por la disposición mecánica o geométrica de los elementos transmisores a los órganos de entrada, que en caso de defecto mecánico, no se produzca ninguna pérdida de redundancia que pueda pasar inadvertida.

14.2 Maniobras.

14.2.1 Maniobra de desplazamiento.

La maniobra de desplazamiento debe efectuarse eléctricamente.

14.2.1.1 Maniobra normal.

La maniobra debe realizarse por medio de pulsadores. Estos deberán estar colocados en cajas de manera que ninguna pieza bajo tensión sea accesible.

No se autoriza el empleo de cables, cuerdas o varillas, como dispositivos de mando entre la cabina y el cuarto de máquinas más que en casos muy particulares (atmósferas muy húmedas, corrosivas o explosivas).

14.2.1.2 Maniobra de nivelación o autonivelación con puertas abiertas.

En el caso previsto en 7.7.2.2 se admite el desplazamiento de la cabina, con las puertas de piso y de cabina abiertas, para las operaciones de nivelación o autonivelación, siempre que:

a) Este desplazamiento esté limitado a la zona de desenclavamiento [7.7.2.2, a)];

1) Todo movimiento fuera de la zona de desenclavamiento debe ser impedido al menos por un dispositivo de corte en el puente o el «shunt» de los dispositivos de seguridad de las puertas y de los enclavamientos.

2) Este dispositivo de corte debe ser:

- Un contacto de seguridad acorde con 14.1.2.2.
- O bien conectado para cumplir con las prescripciones 14.1.2.3 de los circuitos de seguridad.

3) Si el funcionamiento del dispositivo de corte depende de un órgano ligado directamente a la cabina, la rotura o aflojamiento del órgano de enlace debe ordenar la parada de la máquina por la acción de un dispositivo eléctrico de seguridad de acuerdo con 14.1.2.

4) El dispositivo que deja inoperante los dispositivos eléctricos de seguridad de las puertas durante las operaciones de nivelación no debe intervenir más que cuando ha sido ordenada la parada al nivel de un piso.

b) La velocidad de nivelación no supera 0,8 metros por segundo.

Sobre los ascensores cuyas puertas de piso son de accionamiento manual debe ser controlado:

1) Que está conectado el mando de la pequeña velocidad, en máquinas cuya velocidad máxima de rotación está definida por la frecuencia de la red.

2) Que la velocidad, en el momento que se llega a la zona de desenclavamiento, no excede de 0,8 metros por segundo en las demás máquinas.

c) La velocidad de autonivelación no supera 0,3 metros por segundo.

1) Debe ser controlado que la pequeña velocidad está conectada en las máquinas cuya velocidad máxima de rotación está definida por la frecuencia fija de la red.

2) Debe ser controlado que la velocidad de autonivelación no supera 0,3 metros por segundo en las máquinas cuyos circuitos de potencia están alimentados por convertidores estáticos.

14.2.1.3 Maniobra de inspección.

Debe ser instalado un dispositivo de maniobra sobre el techo de la cabina, fácilmente accesible, con el fin de facilitar las operaciones de inspección y entretenimiento. La puesta en servicio de este dispositivo debe hacerse por un conmutador que satisfaga las prescripciones de los dispositivos eléctricos de seguridad (14.1.2).

Este conmutador debe ser biestable y protegido contra toda acción involuntaria.

Deben ser cumplidas simultáneamente las siguientes condiciones:

a) La conexión de la maniobra de inspección debe eliminar:

1) El efecto de los mandos normales, incluido el funcionamiento de las puertas automáticas, si existen.

2) La maniobra eléctrica de socorro (14.2.1.4).

3) La maniobra de puesta a nivel de carga (14.2.1.5).

La puesta del ascensor en marcha normal no debe poderse efectuar más que por una nueva acción sobre el conmutador de inspección.

Si los dispositivos de conmutación, utilizados para eliminar estas maniobras, no son contactos de seguridad solidarios de la conexión del conmutador en inspección, deben tomarse medidas para impedir cualquier desplazamiento involuntario de la cabina cuando aparezca en el circuito uno de los defectos vistos en 14.1.1.1.

b) El movimiento de la cabina debe estar subordinado a una presión permanente sobre un botón protegido contra toda acción involuntaria, estando el sentido de la marcha claramente indicado.

c) El dispositivo de mando debe tener un dispositivo de parada de acuerdo con 14.2.2.

d) El desplazamiento de la cabina no se puede efectuar a una velocidad superior a 0,63 m/s.

e) Las posiciones extremas de la cabina, en funcionamiento normal, no deben ser rebasadas.

f) El funcionamiento del ascensor debe quedar bajo el control de los dispositivos de seguridad.

El dispositivo de maniobra de inspección puede tener también interruptores especiales, protegidos contra toda acción involuntaria.

ria, que permitan el mando del mecanismo accionador de puertas desde el techo de la cabina.

14.2.1.4 Maniobra eléctrica de socorro.

Para las máquinas cuyo esfuerzo manual, para desplazar la cabina en subida con su carga nominal, rebase 400 N, debe ser instalado en el cuarto de máquinas un conmutador de maniobra eléctrica de socorro, de acuerdo con 14.1.2.

La eliminación de la máquina debe hacerse de una red normal de fuerza motriz o desde una fuente de energía de reserva, si existe.

14.2.1.4.1 La conexión del conmutador de maniobra de socorro debe permitir, desde el cuarto de máquinas, la maniobra de movimiento de cabina, mediante una presión permanente sobre botones protegidos contra toda acción involuntaria. El sentido de marcha debe estar claramente indicado.

14.2.1.4.2 Después de la conexión del conmutador de maniobra de socorro deben ser impedidos todos los movimientos de la cabina, excepto los mandados por este conmutador.

14.2.1.4.3 El conmutador de maniobra de socorro puede dejar inoperante, por sí mismo o por otro dispositivo eléctrico de seguridad, el dispositivo eléctrico de seguridad sobre el limitador de velocidad previsto en 9.9.11.1 y 9.9.11.2.

14.2.1.4.4 El conmutador de maniobra de socorro puede dejar inoperantes, por sí mismo o por otros dispositivos eléctricos de seguridad, los siguientes de la misma clase:

- a) Los montados sobre el paracaídas, según 9.8.8.
- b) Los montados sobre los amortiguadores, según 10.4.3.4.
- c) Los de seguridad del final de recorrido, según 10.5.

14.2.1.4.5 El conmutador de maniobra de socorro y sus botones deben estar situados de manera que se pueda observar bien la máquina cuando se actúan.

14.2.1.4.6 No se podrá efectuar el desplazamiento de la cabina a una velocidad superior a 0,63 m/s.

14.2.1.5 Maniobra de puesta a nivel de carga.

En el caso particular previsto en 7.7.2.2, b), se permite el desplazamiento de la cabina con las puertas de piso y cabina abiertas, para permitir la carga y descarga de los ascensores por los usuarios autorizados y advertidos (Introducción general 0.6.2), en las siguientes condiciones:

- a) No debe ser posible el desplazamiento de la cabina más que en una zona máxima de 1,65 metros por encima del nivel de piso correspondiente.
- b) El desplazamiento de la cabina debe estar limitado por un dispositivo eléctrico de seguridad direccional, de acuerdo con 14.1.2.
- c) La velocidad de desplazamiento no debe superar 0,3 m/s.
- d) La puerta de piso y la puerta de cabina (si existe) no deben estar abiertas más que del lado de carga o descarga.
- e) La zona de desplazamiento deberá poder ser bien observada desde el lugar de mando de la maniobra de puesta a nivel de carga.
- f) La maniobra de la puesta a nivel de carga o descarga no debe ser posible más que accionando un contacto de seguridad con llave, cuya llave no podrá ser retirada más que en la posición que corte la maniobra de puesta a nivel de carga.
- g) El accionamiento del contacto de seguridad con llave.

1) Debe eliminar los efectos de los mandos normales. Si los órganos de corte utilizados a este efecto no son contactos de seguridad solidarios del accionamiento del contacto con llave, deben ser tomadas medidas para impedir cualquier desplazamiento involuntario de la cabina cuando aparezca en el circuito uno de los defectos vistos en 14.1.1.1.

2) No debe permitirse el desplazamiento de la cabina más que cuando un botón que necesita una presión permanente. El sentido de marcha debe estar claramente indicado.

3) Puede dejar inoperante, por sí mismo o por otro dispositivo eléctrico de seguridad, de acuerdo con 14.1.2, los siguientes dispositivos eléctricos de seguridad:

- El correspondiente al enclavamiento de la puerta de piso considerada.
- El del control de cierre de la misma puerta de piso.
- El que controla el cierre de la puerta de cabina del lado de carga o descarga.
- h) Los efectos de la maniobra de puesta a nivel de carga deben ser eliminados cuando se conecta la maniobra de inspección.
- j) Debe existir un dispositivo de parada en la cabina.

14.2.2 Dispositivos de parada.

Los dispositivos de parada deben ser dispositivos eléctricos de seguridad, de acuerdo con 14.1.2.

Deben ser biestables y tales que su nueva puesta en servicio no pueda resultar consecuencia de una acción involuntaria.

14.2.2.1 Cabinas en las que todas sus entradas están provistas de puertas de superficie llena.

Se prohíben los dispositivos de parada en la cabina. Si las puertas son de cierre electromecánico, debe preverse un dispositivo que permita invertir el movimiento de cierre.

Excepción: 14.2.1.5, j).

14.2.2.2 Cabinas en las que todas las entradas no están provistas de puertas de superficie llena.

Los pasajeros deben tener a su disposición un interruptor que mande la parada del ascensor y lo mantenga parado, situado a un metro, cuando más, de dichas entradas. Este interruptor debe ser:

- a) Del tipo pulsador a retención o de palanca, quedando ésta en la posición baja para la parada.
- b) Debe ser claramente identificable (15.2.3.1).

14.2.2.3 Otros dispositivos de parada.

Debe existir un dispositivo que produzca la parada y mantenga fuera de servicio el ascensor, incluyendo las puertas automáticas, que estarán situados:

- a) Sobre el techo de la cabina, a un metro, cuando más, del acceso del personal de inspección o de entretenimiento (este dispositivo puede estar cerca del mando de la maniobra de inspección, si éste no está colocado a más de un metro del acceso) (8.15).
- b) En el cuarto de poleas (6.4.5).
- c) En el foso (5.7.3.4).

14.2.3 Dispositivo de petición de socorro.

14.2.3.1 Para poder obtener socorro desde el exterior, en caso necesario, los pasajeros deben tener a su disposición, en la cabina, un dispositivo fácilmente reconocible y accesible que les permita pedir socorro.

14.2.3.2 Este dispositivo debe estar alimentado por la fuente de emergencia prevista para el alumbrado en 8.17.3, o bien, por otra de características equivalentes.

14.2.3.3 Este dispositivo debe ser una alarma acústica, intercomunicador, teléfono o dispositivos análogos.

Nota: En el caso de conexión a una red pública de teléfono, no se aplica el 14.2.3.2.

14.2.3.4 La organización del edificio deberá permitir que se responda eficazmente a las llamadas de socorro en un plazo razonable.

14.2.3.5 Un intercomunicador, o dispositivo análogo, alimentado por la fuente de emergencia prevista en 8.17.3, debe ser instalado entre la cabina y el cuarto de máquinas, si el recorrido del ascensor rebasa 30 metros.

14.2.4 Prioridades y señalización.

14.2.4.1 Un dispositivo debe impedir toda partida de la cabina, en ascensores provistos de puertas de apertura manual, al menos, durante un periodo de dos segundos después de una parada.

14.2.4.2 El usuario que ha entrado en la cabina debe disponer, para pulsar el botón elegido, después del cierre de las puertas, de, al menos, dos segundos antes que una llamada desde el exterior pueda ser ejecutada. Se exceptúa la aplicación de esta regla en el caso de maniobras colectivas registradas en ascensores provistos de puertas de cabina.

14.2.4.3 En el caso de maniobras colectivas registradas, una señal luminosa, perfectamente visible desde el piso, debe indicar claramente, a los usuarios que esperan en el acceso, el sentido del próximo desplazamiento impuesto a la cabina.

14.2.4.4 En el caso de batería de ascensores, se recomienda no usar indicadores de posición en los pisos. Por el contrario, se recomienda que la llegada de una cabina sea precedida de una señal acústica.

15. ROTULOS E INSTRUCCIONES DE MANIOBRA

15.1 Disposiciones generales.

Todas las placas, rótulos e instrucciones de maniobra deben ser claramente legibles y de fácil comprensión (mediante la ayuda de signos y símbolos). Estos deben ser no desgarrables, de materiales duraderos, situados bien a la vista y redactados en la lengua del país donde se encuentra el ascensor (o, si es necesario, en varias lenguas).

15.2 En la cabina.

15.2.1 Debe ser mostrada la indicación de la carga nominal del ascensor, expresada en kilogramos, así como el número máximo de personas.

El número máximo de personas debe ser calculado en función de la superficie útil de la cabina, según las indicaciones de la tabla 1 (8.2.1) (con excepción de los montacoches, vistos en 8.2.3).

- El rótulo debe ser redactado así: ... Kg - ... PERS.
- La altura mínima de los caracteres usados en el rótulo debe ser:

- a) 10 milímetros para las mayúsculas y cifras.
- b) 7 milímetros para las minúsculas.


- Sin embargo, para los montacoches, la altura mínima de los caracteres debe ser:

- a) 100 milímetros para las mayúsculas y cifras.
- b) 70 milímetros para las minúsculas.

15.2.2 Debe ser indicado el nombre del suministrador y el número de identificación del ascensor.

15.2.3 Otras indicaciones.


15.2.3.1 El órgano de mando del interruptor de parada -si existe- debe ser de color rojo e identificado por la palabra «STOP», colocado de la manera que no haya error sobre la posición correspondiente a la parada.

El botón del dispositivo de alarma -si existe- debe ser de color amarillo e identificado por el símbolo 

Se prohíbe usar los colores rojo y amarillo para otros botones. Sin embargo, pueden ser usados estos colores para señales luminosas que indican registros.

15.2.3.2 Los dispositivos de mando deben ser claramente identificados; a este efecto, se recomienda utilizar:

- a) Para los pulsadores de mando en la cabina -2, -1, 0, 1, 2, 3, etc.
- b) Para los pulsadores de reapertura de la puerta -si existe- la

indicación 

Si existen otros dispositivos de mando, deben éstos ser identificados en función de su aplicación.

15.2.4 Deben ser indicadas instrucciones de maniobra y de seguridad en cada caso que se juzgue su utilidad.

En particular es obligatorio indicar:

- a) En el caso de ascensores sin puerta de cabina:
 1. Que los usuarios no deberán aproximarse a la pared rasante de los accesos.
 2. Que los usuarios no deberán situarse delante o detrás de la carga.
 3. Que es necesario alejar las cargas de la pared del hueco.
 4. Que se deben fijar las cargas móviles para que queden alejadas de la pared del hueco.
- b) En caso de ascensores con maniobra de puesta a nivel de carga, las instrucciones particulares de esta maniobra.
- c) En el caso de ascensor provisto de teléfono o intercomunicador, el modo de empleo si éste no es evidente.
- d) Que después de utilizar el ascensor es necesario cerrar las puertas de maniobra manual y puertas de maniobra mecánica cuyo cierre se efectúa bajo control permanente de los usuarios.

15.3 Sobre el techo de la cabina.

Deben figurar las indicaciones siguientes:

- a) «STOP» sobre o cerca del dispositivo de parada, situada de manera que no haya riesgo de error sobre la posición correspondiente a la parada.
- b) «NORMAL» «INSPECCION» sobre o cerca del conmutador que conecta la maniobra de inspección.
- c) La indicación del sentido de marcha sobre o cerca de los pulsadores de inspección.

15.4 Cuartos de máquinas y poleas.

15.4.1 Un cartel que tenga al menos la inscripción: «Máquina de ascensor - Peligro - acceso prohibido a toda persona ajena al servicio» debe ser colocado sobre la cara exterior de las puertas o trampilla de acceso a las máquinas y a las poleas.

En el caso de trampillas, un cartel visible para los que utilizan la trampilla debe indicar permanentemente: «Peligro de caída -Cerrar la trampilla».

15.4.2 Deben existir carteles que permitan identificar fácilmente el o los interruptores principales y los interruptores de alumbrado.

Si existen máquinas de varios ascensores en el mismo cuarto, los carteles deben permitir identificar los interruptores correspondientes a cada ascensor.

Cuando después de la apertura de un interruptor principal, quedan piezas bajo tensión (interconexión entre ascensores, alumbrado...) debe una inscripción señalarlo.

15.4.3 Se deben colocar, en el cuarto de máquinas o en el interior de su cerramiento, las instrucciones detalladas a ser cumplidas en caso de parada intemperativa y especialmente las correspondientes al uso de las maniobras de socorro manual o de la maniobra eléctrica de socorro y de la llave de desenclavamiento de las puertas de piso.

15.4.3.1 Se debe poner la indicación del sentido del desplazamiento de la cabina sobre la máquina, próxima al volante manual de socorro.

Si el volante no es desmontable, esta indicación puede ser puesta sobre el volante mismo.

15.4.3.2 Debe indicarse el sentido de marcha de la cabina sobre o cerca de los pulsadores de la maniobra eléctrica de socorro.

15.4.4 En los cuartos de poleas debe figurar, cerca del interruptor de parada, la indicación «STOP» de manera que no haya riesgo de error sobre la posición correspondiente a la parada.

15.4.5 Sobre las vigas, soportes o ganchos deberá indicarse la carga máxima admisible.

15.5 En la parte exterior del hueco.

15.5.1 En la proximidad de las puertas de inspección del hueco debe ponerse un cartel con la inscripción:

«Hueco del ascensor - Peligro - Acceso prohibido a toda persona ajena al servicio - No olvidar cerrar con llave».

15.5.2 Si las puertas de acceso de apertura manual pueden ser confundidas con puertas vecinas, deberán tener la inscripción «ASCENSOR».

15.5.3 Las puertas de piso de los ascensores cuya utilización está reservada a los usuarios autorizados y advertidos (Introducción general 0.6.2) deben tener un cartel, en el lado del piso, con la mención: «Ascensor prohibido a las personas no autorizadas».

15.5.4 Las puertas de piso de los ascensores destinados principalmente al transporte de cargas que son generalmente acompañadas de personas (lo que incluye los montacoches) deben tener la indicación de la carga nominal.

15.6 Sobre el limitador de velocidad.

Debe colocarse una placa que mencione:

- a) Nombre del constructor.
- b) Velocidad máxima de disparo mecánico para la cual ha sido ajustado.
- c) Signo de aprobación del tipo y sus referencias.

15.7 En el foso.

Debe figurar, encima o cerca del interruptor de parada la indicación «STOP», colocada de manera que no haya riesgo de error sobre la posición correspondiente a la parada.

15.8 Sobre los amortiguadores.

Sobre los amortiguadores, que no sean de resorte, debe colocarse una placa que mencione:

- a) Nombre del constructor.
- b) Signo de aprobación del tipo y sus referencias.

15.9 Identificación de los niveles de parada.

Inscripciones o señalización suficientemente visibles deben permitir a las personas que se encuentran en la cabina conocer en qué nivel de parada se encuentra la cabina detenida.

15.10 Identificación eléctrica.

Los contactores, los relés, los fusibles, las bornas de conexión de los circuitos que llegan a los cuadros de maniobra deben estar marcados de acuerdo con el esquema.

En el caso de utilización de conectores de varios hilos es obligado marcar el conector solamente (y no los conductores).

15.11 Llave de desenclavamiento de las puerta de piso.

Debe unirse a la llave una placa que llame la atención sobre el peligro que puede resultar de la utilización de esta llave y la necesidad de asegurarse del enclavamiento de la puerta después de su cierre.

15.12 Dispositivo de petición de socorro.

La alarma acústica o el dispositivo accionado durante una petición de socorro desde la cabina debe ser claramente identificado como «Alarma ascensor».

En el caso de un sistema de varios ascensores, debe poder ser identificado de qué ascensor proviene la llamada.

15.13 Dispositivos de enclavamiento.

Estos deben tener el signo de aprobación y sus referencias.

15.14 Paracaídas.

Estos deben tener el signo de aprobación y sus referencias.

16. INSPECCIONES, PRUEBAS, REGISTRO, ENTRETENIMIENTO

16.1 Inspecciones y pruebas.

16.1.1 El expediente técnico a presentar ante el Órgano competente de la Administración Pública cuando se vaya a instalar un ascensor incluido en esta ITC debe contener la información necesaria para asegurar que los elementos constitutivos han sido correctamente calculados y el proyecto está de acuerdo con la presente normativa.

El anexo C puede servir de base a los que desean llevar al cabo o decidir que se haga, el estudio de una instalación antes de que ésta se realice.

16.1.2 Los ascensores deben ser objeto, antes de su puesta en servicio, de una inspección y ensayos para comprobar su conformidad con la presente ITC. Estos deben ser efectuados de acuerdo con lo establecido en el anexo D de la misma.

16.1.2.1 Para los ascensores se podrá pedir por los Órganos competentes de la Administración Pública toda o parte de la información técnica y cálculos que figuran en el anexo C.

16.1.2.2 Será facilitada la ficha de identificación de los tipos homologados por el Centro directivo del Ministerio de Industria y Energía competente concerniente a:

- a) Disposiciones de enclavamiento.
- b) Puertas.
- c) Limitadores de velocidad.
- d) Paracaídas.
- e) Amortiguadores de disipación de energía o de acumulación de energía con amortiguación del movimiento de retorno.
- f) Grupo tractor del ascensor.

16.1.3 Deben ser efectuadas inspecciones y pruebas periódicas de los ascensores, después de su puesta en servicio, para comprobar que éstos se encuentran en buen estado. Estas disposiciones y pruebas deben ser efectuadas siguiendo el anexo E.1.

Deben ser efectuadas inspecciones y pruebas después de transformaciones importantes o después de un accidente, para asegurarse que los ascensores se encuentran siempre conforme a la presente ITC.

Estas inspecciones y pruebas deben ser efectuadas siguiendo el anexo E.2.

16.2 Registro.

16.2.1 Las características del ascensor deben estar consignadas en un registro o expediente, establecido cuando más tarde en el momento de la puesta en servicio de la instalación.

Este registro o expediente debe estar mantenido al día y estar constituido por:

- a) Una parte técnica donde figuran:
 - Fecha de la puesta en servicio.
 - Las características del ascensor.
 - Las de los cables y las de los cinco elementos para los que se ha pedido manifestación de conformidad (16.1.2.2).
 - Modificaciones importantes del ascensor.
 - Cambios de los cables o piezas importantes.
 - Los accidentes.

Se deben adjuntar los planos de la instalación en el edificio y los esquemas eléctricos (usando símbolos CEI), que pueden ser limitados a los circuitos para la visión de conjunto de los problemas de seguridad. Los símbolos deben ser explicados por medio de una nomenclatura.

b) Una parte donde figuren los duplicados fechados de los informes de inspecciones, visitas y sus observaciones.

16.2.2 Este registro o expediente debe, en cualquier caso, estar a la disposición de los que tienen a su cargo el entretenimiento y de la persona u organismo que efectúa las inspecciones y pruebas periódicas.

16.3 Entretenimiento.

El ascensor y sus accesorios deben ser mantenidos en buen estado de funcionamiento. A este fin debe ser realizado un mantenimiento regular del ascensor por un personal competente.

Disposiciones administrativas complementarias al capítulo 16

16-A) El servicio de entretenimiento de cada uno de los ascensores a que se refiere esta ITC, en su apartado 16.3, deberá estar contratado por el propietario o arrendatario, en su caso, durante todo el tiempo que pueda ser utilizado, con una Empresa conservadora autorizada.

16-B) Para el ejercicio de la actividad de conservación de los ascensores incluidos en esta ITC será necesario estar en posesión de un certificado de conservador, al cual se otorgará si se cumplen los siguientes requisitos:

a) Contar en su plantilla y a nivel de Empresa, como mínimo, con un Técnico Titulado, Ingeniero Superior o Técnico, que será el responsable técnico y además con dos operarios cualificados, los cuales estarán en jornada laboral completa.

b) A nivel provincial, las Empresas conservadores contarán, al menos, con un operario cualificado con categoría de Oficial por cada 75 aparatos o fracción a conservar y dispondrán además de un local con teléfono, repuestos y demás medios necesarios para atender eficazmente su trabajo.

El personal de plantilla se acreditará durante el plazo de validez de la autorización oficial, con los boletines TC-1 y TC-2 de cotización a la Seguridad Social.

c) Tener cubierta su responsabilidad civil con una póliza de seguros de una cuantía mínima de 10.000.000 de pesetas por accidente. Esta cobertura mínima será revisada anualmente de acuerdo con las variaciones del índice de precios al consumo, publicado por el Instituto Nacional de Estadística.

16-C) Todos los ascensores incluidos en la presente ITC deberán ser revisados por la Empresa conservadora que haya contratado su mantenimiento, una vez al mes, como mínimo, de acuerdo con lo prescrito en el artículo 11 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención.

16-D) En los ascensores objeto de esta ITC existirá una persona o varias, encargadas del servicio ordinario, que cumplirán las funciones indicadas en el artículo 16 del mencionado Reglamento.

La persona o personas encargadas del servicio ordinario serán designadas por el propietario o arrendatario, en su caso, del ascensor y serán debidamente instruidas en el manejo de aparato o aparatos de los cuales estén encargados por la Empresa conservadora de los mismos.

ANEXO .A

Tabla 4: Condiciones de empleo de los dispositivos eléctricos de seguridad

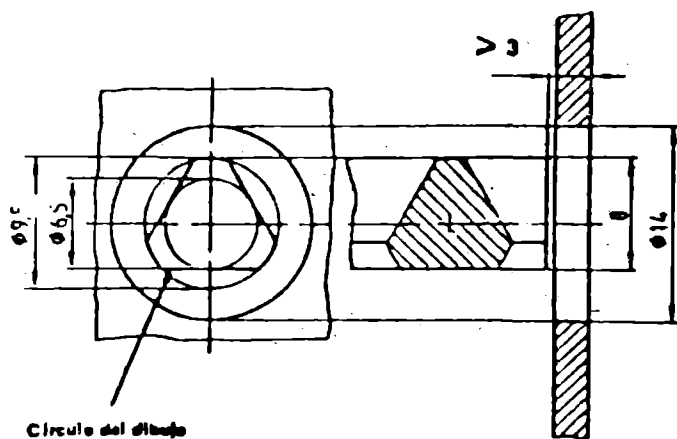
Tipo de los dispositivos de seguridad:

- a) Contactos de seguridad (14.1.2.2).
- b) Circuitos de seguridad (14.1.2.3) para cualquier tipo de instalación.
- c) Circuitos de seguridad (14.1.2.3) autorizados en el caso de instalaciones que necesitan ser especialmente protegidas contra riesgos de humedad o de explosión.

La «X» indica el tipo de dispositivo autorizado. Si hay varias «X» se elige entre los dispositivos.

Artículo	Dispositivos controlados	Dispositivo eléctrico de seguridad		
		a	b	c
5.2.2.2.2	Control de cierre de las puertas y registros de inspección.	X		
5.4.3.2.2	Control de enclavamiento de la puerta de cabina.	X		X
7.7.3.1	Control de enclavamiento de las puertas de piso.	X		X
7.7.4	Control de cierre de las puertas de piso.	X		X
7.7.6.2	Control de cierre de la o de las hojas no enclavadas.	X		X
8.9.2	Control de cierre de la puerta de la cabina.	X		X
8.12.5.2	Control de enclavamiento de la trampilla y puerta de socorro de la cabina.	X		
9.5.3	Control de alargamiento relativo anormal de un cable o una cadena.	X		
9.6.1 b)	Control de la tensión de los cables de compensación.	X		
9.6.2	Control del dispositivo anti-rebote.	X		
9.8.8	Control de actuación del paracaídas.	X		
9.9.11.1	Control de disparo del limitador de velocidad.	X	X	X
9.9.11.2	Control de retorno del limitador de velocidad a su posición normal.	X		
9.9.11.3	Control de la tensión del cable del limitador de velocidad.	X		
10.4.3.4	Control del retorno de los amortiguadores a la posición normal.	X		
10.5.2.3 b)	Control de la tensión del órgano de transmisión de la posición de la cabina (dispositivo de final de recorrido).	X		
10.5.3.1 b) 2)	Dispositivo de seguridad de final de recorrido para ascensores de adherencia.	X		
10.6.1	Control de aflojamiento del cable o cadena.	X		
12.8.4 c)	Control de la tensión del órgano de transmisión de la posición de la cabina (control de reducción de velocidad).	X		
12.8.5	Control de reducción de velocidad en el caso de amortiguadores de carrera reducida.	X	X	X
13.4.2 nota	Mando del interruptor principal.	X		
14.2.1.2 a) 2)	Control de nivelación y autonivelación.	X	X	X
14.2.1.2 a) 3)	Control de la tensión del órgano de transmisión de la posición de la cabina (nivelación y autonivelación).	X		
14.2.1.3	Conmutador de maniobra de inspección.	X		
14.2.1.4	Conmutador de maniobra de socorro.	X		
14.2.1.5-	Maniobra de puesta a nivel de carga:			
b)	-dispositivo de limitación de recorrido.	X	X	X
g) 3)	-posición del contacto de llave.	X		
14.2.2	Dispositivo de parada.	X		

ANEXO B



Círculo del dibujo

Fig. 4.- Triángulo de desclavamiento (cotas en milímetros)

ANEXO C

EXPEDIENTE TÉCNICO

El expediente técnico a presentar ante el Órgano competente de la Administración Pública para la instalación de un ascensor incluida en la presente ITC, comprenderá las informaciones y documentos que siguen:

C.1. Generalidades.

- Nombre y dirección del instalador peticionario.
- Destino del inmueble: Viviendas, establecimientos hoteleros, hospitales, oficinas, estaciones de viajeros, aeropuertos, etc.
- Dirección del lugar de la instalación.
- Tipo del aparato. Carga nominal. Velocidad nominal. Número de pasajeros. Clase de los usuarios: Usuarios normales,

minusválidos o usuarios autorizados y advertidos. (Introducción general 0.6.2).

- Recorrido del ascensor y número de paradas servidas.
- Masa de la cabina y del contrapeso.
- Medios de acceso al cuarto de máquinas y al cuarto de poleas, si existe: (6.2).

C.2. Informaciones técnicas y planos.

Planos y secciones necesarias para poder conocer la instalación del ascensor, comprendiendo los cuartos que encierran las máquinas, poleas de reenvío y otros aparatos.

Estos planos no precisan representar los detalles de la construcción, pero deben incluir los datos necesarios para verificar la conformidad con la presente Norma y particularmente:

- Las reservas en la parte superior del hueco y en el foso (5.7.1 - 5.7.2 - 5.7.3.3).
- Locales utilizables que pueden estar bajo el hueco (5.5).
- Acceso al foso (5.7.3.2).
- Protección entre los ascensores, si existen varios en el mismo hueco (5.6).
- Previsión de agujeros para los anclajes.
- Situación y principales dimensiones del cuarto de máquinas, indicando la representación y situación de la máquina y de los principales dispositivos. Dimensiones de la polea de tracción o del tambor. Orificios de ventilación. Reacciones en los apoyos sobre el edificio y en el fondo del foso.
- Acceso al cuarto de máquinas (6.3.3).
- Situación y principales dimensiones del cuarto de poleas, si existe.
- Situación y dimensiones de las poleas. Posición de los otros dispositivos contenidos en el cuarto.
- Acceso al cuarto de poleas (6.4.3).
- Disposición y principales dimensiones de las puertas de piso (7.3). No es necesario representar todas las puertas si son idénticas, pero las distancias entre los pisos serán indicadas.
- Disposición y principales dimensiones de las puertas de inspección y de socorro (5.2.2).
- Dimensiones de la cabina y sus entradas (8.1 - 8.2).
- Distancias de la pisadera y de la puerta de cabina a la pared de los accesos (11.2.2).
- Distancia horizontal entre la puerta de cabina y la puerta de piso cerradas, medida como se indica en 11.2.3.

-Principales características de la suspensión: Coeficiente de seguridad, cables (número, diámetro, composición, carga de rotura), cadenas (tipo, composición, paso, carga de rotura) y cables de compensación, si existen.

- Cálculos de la adherencia y presión específica.
- Principales características del cable del limitador: Diámetro, composición, carga de rotura, coeficiente de seguridad.
- Dimensiones y cálculo de las guías, estado y dimensiones de las superficies de deslizamiento (estirado, fresado o rectificado).
- Dimensiones y cálculo de los amortiguadores de acumulación de energía, incluyendo su curva características.

C.3 Esquemas eléctricos.

Esquemas eléctricos de principio de los circuitos de potencia y de los circuitos de seguridad.

- Estos esquemas deben ser claros y usar los símbolos CEI.

C.4 Certificados.

Copia de los certificados de aprobación de tipo de los enclavamientos, puertas de piso, limitador de velocidad, paracaídas, amortiguadores.

Si es necesario, copia de certificados de otros elementos (cables, cadenas, material antidesflagrante).

Certificado de reglaje del paracaídas siguiendo las instrucciones facilitadas por el fabricante del paracaídas y el cálculo de la compresión de los resortes en el caso de paracaídas progresivo.

DISPOSICIONES ADMINISTRATIVAS COMPLEMENTARIAS AL ANEXO C

C-A) El expediente técnico definido en este anexo C, constituye el proyecto de instalación del ascensor electromecánico y será redactado y firmado por un Técnico titulado competente, Ingeniero Superior o Técnico y visado por el correspondiente Colegio Oficial.

C-B) Este proyecto de instalación se tramitará de acuerdo con lo dispuesto en el artículo 18 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención y en el mismo se indicará el Ingeniero Superior o Técnico que vaya a dirigir el montaje.

C-C) Las Empresas instaladoras habrán de cumplir los siguientes requisitos:

a) Contar en su plantilla, como mínimo, con un Técnico Titulado, Ingeniero Superior o Técnico, que será el responsable técnico y además con cinco operarios cualificados. Tres al menos con categoría de oficial. Todo el personal estará en jornada laboral completa.

b) Tener cubierta su responsabilidad civil con una póliza de seguros de una cuantía mínima de 10.000.000 por accidente. Esta cuantía mínima será revisada anualmente de acuerdo con las variaciones del índice de precios al consumo, publicado por el Instituto Nacional de Estadística.

C-D) Cuando una Empresa, ya autorizada como conservador, desee inscribirse como instalador, le bastará con el personal de que dispone de acuerdo con el apartado 16-B y no precisará nueva póliza de seguros. Esta póliza cubrirá los riesgos de ambas actividades.

ANEXO D

INSPECCIONES Y PRUEBAS ANTES DE LA PUESTA EN SERVICIO

Antes de la puesta en servicio del ascensor deben ser realizadas las siguientes inspecciones y pruebas:

D-1 Inspecciones.

Estas deben tratar en particular sobre los siguientes puntos:

a) Comparación entre el expediente técnico presentado ante el Órgano competente de la Administración (anexo C) y la instalación que ha sido realizada.

b) Comprobación de las exigencias de la presente ITC en todos los casos.

c) Inspección visual de la aplicación de las reglas de buena construcción de los elementos para los que la presente ITC no tiene exigencias particulares.

d) Comparación de las indicaciones mencionadas en los certificados de aprobación para los elementos para los que se exigen pruebas del tipo, con las características del ascensor.

D-2 Verificaciones y pruebas.

Estas verificaciones y pruebas deben tratar sobre los puntos siguientes:

a) Dispositivos de enclavamiento (7.7).

b) Dispositivos eléctricos de seguridad (anexo A).

c) Elementos de suspensión y sus amarres. Se verificará que sus características son las indicadas en el registro o expediente [16.2.1, a)].

d) Sistema de frenado (12.4). La prueba se hará en bajada a velocidad nominal, con 125 por 100 de la carga nominal y cortando la alimentación del motor y del freno.

e) Medidas de intensidad o de potencia y medida de velocidad.

f) 1. Medida de la resistencia de aislamiento de los diferentes circuitos (13.1.3) (para esta medida serán desconectados los elementos electrónicos).

2. Verificación de la continuidad eléctrica del enlace entre la boma de tierra del cuarto de máquinas y los diferentes órganos del ascensor susceptibles de ser puestos accidentalmente bajo tensión.

g) Dispositivos de seguridad de final de recorrido (10.5).

h) Comprobación de la adherencia (9.3).

1. Se verificará la adherencia efectuando varias paradas con el frenado más fuerte compatible con la instalación. Deberá obtenerse en cada ensayo la parada completa de la cabina.

La prueba se hará:

a) En subida, con cabina vacía, en la parte superior del recorrido.

b) En bajada, con cabina cargada con el 125 por 100 de la carga nominal, en la parte inferior del recorrido.

2. Se comprobará que la cabina vacía no puede ser desplazada hacia arriba, cuando el contrapeso descansa sobre sus amortiguadores comprimidos.

3. En el caso de montacoches (8.2.3), cuya carga nominal no ha sido calculada siguiendo las prescripciones del artículo 8.2.1, la prueba de tracción por adherencia será verificada estáticamente con el 150 por 100 de la carga nominal en la cabina.

4. Será comprobado que el equilibrado corresponde con el valor indicado por el fabricante. Esta comprobación puede ser efectuada con medidas de intensidad de corriente combinadas con:

- Medidas de velocidad en motores de corriente alterna.
- Medidas de tensión en motores de corriente continua.

i) Limitador de velocidad.

1. La velocidad de disparo del limitador de velocidad será verificada en el sentido de descenso de la cabina (9.9.1, 9.9.2 y 9.9.3).

2. Será comprobado, en los dos sentidos de marcha, el funcionamiento del mando de parada previsto en 9.9.11.1 y 9.9.11.2.

j) Paracaídas de cabina (9.8).

La energía que el paracaídas es capaz de absorber, en el momento de su actuación, ha sido comprobada en los ensayos del tipo. El objetivo de la prueba, antes de la puesta en servicio, es verificar que ha sido bien montado, bien ajustado y la solidez del conjunto cabina-paracaídas-guías y la fijación de éstas al edificio.

La prueba será hecha en bajada, con el freno abierto, la máquina continuará girando hasta que los cables deslicen o se aflojen y en las condiciones siguientes:

1. Paracaídas instantáneos o instantáneos con efecto amortiguado.

La cabina será cargada con la carga nominal uniformemente repartida y la actuación será efectuada a velocidad nominal.

2. Paracaídas progresivos.

La cabina será cargada con el 125 por 100 de la carga nominal, repartida uniformemente, y la actuación se hará a velocidad reducida (velocidad de autonivelación o velocidad de inspección). Se recomienda hacer el ensayo frente a una puerta de acceso para facilitar la descarga de la cabina y el desenganche del paracaídas.

Caso particular:

En el caso de montacoches (8.2.3), cuya carga nominal no ha sido calculada siguiendo las prescripciones del apartado 8.2.1, será cargada la cabina con el 150 por 100 de la carga nominal en lugar de con el 125 por 100.

Después de la prueba será comprobado que no se ha producido ningún deterioro que pueda comprometer el uso normal del ascensor (se podrán sustituir los órganos de frenado si, excepcionalmente, fuera necesario).

k) Paracaídas de contrapeso.

1. Los paracaídas de contrapeso accionados por limitador de velocidad serán ensayados en las mismas condiciones que los paracaídas de cabina (sin ninguna sobrecarga).

2. Los paracaídas de contrapeso que no son accionados por limitador de velocidad serán ensayados dinámicamente.

Después de la prueba será comprobado que no se ha producido ningún deterioro que pueda comprometer el uso normal del ascensor (se podrán sustituir los órganos de frenado si, excepcionalmente, fuera necesario).

l) Amortiguadores (10.3 y 10.4).

1. Amortiguadores de acumulación de energía.
Será hecha la prueba de la manera siguiente:

Se lleva la cabina con su carga nominal a contacto con los amortiguadores, se provoca el alojamiento de los cables y se verifica que la flecha corresponde con la dada por la curva característica pedida en el anexo C.

2. Amortiguadores de acumulación de energía con amortiguación del movimiento de retorno y amortiguadores de disipación de energía.

Será hecha la prueba de la manera siguiente:

La cabina con su carga nominal, o el contrapeso, será llevada a contacto con los amortiguadores a la velocidad nominal o a la velocidad para la cual ha sido calculada la carrera de los amortiguadores, en el caso de utilización de amortiguadores de carrera reducida con verificación de la reducción de velocidad (10.4.3.2).

Después del ensayo se comprobará que no se ha producido ningún deterioro que pueda comprometer la utilización normal del ascensor.

m) Dispositivo de petición de socorro (14.2.3).

DISPOSICIONES ADMINISTRATIVAS COMPLEMENTARIAS AL ANEXO D

D-A) La autorización de puesta en marcha de un ascensor electromecánico se entenderá otorgada con la presentación, ante el Órgano competente de la Administración Pública, de los siguientes documentos:

a) Un certificado de la Empresa instaladora autorizada que haya realizado la instalación, según dispone el artículo 17 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Mantenimiento, firmado por el Técnico titulado competente que haya dirigido el montaje. Esta certificación incluirá el protocolo de las inspecciones, verificaciones y pruebas realizadas que se ajustarán a lo indicado en el anexo D y tendrán resultado positivo.

b) Copia del contrato de conservación correspondiente, firmado por el propietario o arrendatario del ascensor, en su caso, y el conservador.

ANEXO E

Inspecciones y pruebas periódicas

INSPECCIONES Y PRUEBAS DESPUES DE UNA TRANSFORMACION IMPORTANTE O DESPUES DE UN ACCIDENTE

E.1 Inspecciones y pruebas periódicas.

Las inspecciones y pruebas periódicas no pueden ser más duras que las pedidas antes de la puesta en servicio.

Estas pruebas no deben, por su repetición, provocar desgaste excesivo ni imponer sobrecargas capaces de reducir la seguridad del ascensor. Este es el caso, muy particular, de las pruebas en elementos como el paracaídas y los amortiguadores, que si son ensayados deben serlo con la cabina vacía y a velocidad reducida. La capacidad de estos elementos ha sido verificada durante el ensayo del tipo, su instalación en su lugar y su funcionamiento han sido comprobados en el ensayo antes de la puesta en servicio.

La persona encargada de las pruebas periódicas debe asegurarse de que estos elementos (que no actúan en servicio normal) están siempre en condiciones de funcionar.

Las inspecciones y las pruebas deben tratar sobre:

- Estado mecánico de las puertas de piso y garantía de cierre y condena posterior.
- Los dispositivos de enclavamiento.
- Los cables o cadenas.
- El freno mecánico. Si los elementos de frenado son tales que en caso de fallo de uno de ellos no sea el otro suficiente para reducir la velocidad de la cabina, se realizará una verificación profunda de los núcleos, ejes, articulaciones, para asegurarse que no hay desgaste, corrosión o suciedad por grasa, perjudicial para su buen funcionamiento.
- El limitador de velocidad.
- El paracaídas, probado con cabina vacía y a velocidad reducida.
- Los amortiguadores ensayados con cabina vacía y a velocidad reducida.
- El dispositivo de petición de socorro.

Un duplicado del informe de las inspecciones y pruebas será unido al registro, o expediente en la parte vista en 16.2.1.b).

E.2 Inspección y pruebas después de una transformación importante o después de un accidente.

Las transformaciones importantes y los accidentes deben ser consignados en la parte técnica del registro o expediente visto en 16.2.1.a).

En particular son consideradas transformaciones importantes los cambios:

- De la velocidad nominal.
- De la carga nominal.
- De la masa de la cabina.
- Del recorrido.
- Del tipo de dispositivos de enclavamiento (la sustitución de un enclavamiento por un dispositivo del mismo tipo no es considerada una modificación importante).

El cambio o sustitución de:

- Dispositivos o circuitos de seguridad.
- De las guías o tipos de guías.
- Del tipo de puertas (o añadir una o varias puertas de piso o de cabina).
- De la máquina o la polea motriz.
- Del limitador de velocidad.
- De los amortiguadores.
- Del paracaídas.

Los documentos relativos a la transformación y las informaciones necesarias deben ser remitidos a la persona u organismo encargado de la inspección y las pruebas. Esta persona o este Organismo juzgará la oportunidad de proceder a las pruebas de los elementos modificados o sustituidos.

Estas pruebas serán, como máximo, las exigidas para los elementos originales antes de la puesta en servicio del ascensor.

DISPOSICIONES ADMINISTRATIVAS COMPLEMENTARIAS AL ANEXO E

Inspecciones y pruebas periódicas.

E-A) Los ascensores objeto de esta ITC se someterán a inspecciones y pruebas periódicas, de acuerdo con lo dispuesto en el artículo 19 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Mantenimiento.

E-B) En los ascensores que se instalen a partir de la entrada en vigor de esta Orden, las inspecciones y pruebas periódicas se realizarán de acuerdo con lo dispuesto en el Anexo E-1.

E-C) Las inspecciones periódicas de los ascensores instalados con anterioridad a dicha entrada en vigor serán efectuadas siguiendo lo establecido en la Orden del Ministerio de Industria y Energía de 31 de marzo de 1981 («Boletín Oficial del Estado» de 20 de abril).

E-D) Las inspecciones y pruebas periódicas se realizarán en los siguientes plazos:

Ascensores instalados en edificios industriales y lugares de pública concurrencia: Cada dos años.

Ascensores instalados en edificios de más de 20 viviendas o con más de cuatro plantas servidas: Cada cuatro años.

Ascensores instalados en edificios no incluidos en los apartados anteriores: Cada seis años.

Modificación esencial en ascensores instalados.

E-E) Se considerarán modificaciones esenciales las detalladas en el Anexo E-2.

a) El proyecto técnico de la modificación esencial será remitido al Órgano competente de la Administración Pública, el cual será unido al expediente técnico del ascensor.

b) La nueva puesta en servicio se realizará siguiendo lo dispuesto en el artículo 18 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Mantenimiento.

c) Las pruebas a realizar antes de reanudar el servicio del ascensor serán, como máximo, las exigidas antes de la puesta en servicio del aparato para los elementos originales que han sido sustituidos o transformados. Cuando se trate de ascensores instalados antes de la puesta en vigor de esta ITC, se cumplirán las condiciones técnicas exigidas en el reglamento vigente en la fecha en que fue autorizada su instalación y además las exigencias técnicas que puedan corresponderle de acuerdo con lo establecido en el apartado primero de la Orden del Ministerio de Industria y Energía de 31 de marzo de 1981 («Boletín Oficial del Estado» de 20 de abril).

Actuaciones después de un accidente.

E-F) Los accidentes que ocurran en los ascensores deberán ser informados de inmediato a los Organos competentes de la Administración Pública y a la Compañía aseguradora del conservador para las acciones pertinentes que correspondan.

ANEXO F

DIRECTRICES DE ENSAYO PARA LA HOMOLOGACION DE TIPOS

F.0.1 Índice.

Capítulo F.1 Dispositivos de enclavamiento.

Capítulo F.2 Puertas de piso.

Capítulo F.3 Paracaídas.

Capítulo F.4 Limitadores de velocidad.

Capítulo F.5 Amortiguadores de acumulación de energía con amortiguación del movimiento de retorno y amortiguadores con disipación de energía.

Capítulo F.6 Grupos tractores.

F.0.2 Disposiciones generales.

F.0.2.1 La aplicación de las directrices de homologación que figuran en los capítulos siguientes no puede ser disociada del texto mismo de la presente ITC. En particular, todos los elementos que tienen que ser certificados deben estar de acuerdo con las disposiciones de la ITC y las reglas de buena construcción.

F.0.2.2 La petición de ensayo para la homologación de tipo debe ser solicitada por el fabricante o el importador y debe ser dirigida a uno de los laboratorios de ensayo acreditados por la Dirección General de Innovación Industrial y Tecnología.

F.0.2.3 El envío de las muestras para su ensayo se hará de acuerdo entre el laboratorio y el peticionario.

F.0.2.4 El peticionario puede asistir a los ensayos.

F.0.2.5 Si el laboratorio encargado del conjunto de exámenes o ensayos necesarios para expedir el certificado del tipo no dispone de los medios apropiados para ciertos ensayos o exámenes, puede, bajo su responsabilidad, encargar la ejecución de ellos a otros laboratorios.

F.0.2.6 Debe figurar una contraseña de referencia sobre cada elemento que haya recibido la homologación de tipo.

F.0.2.7 La precisión de los instrumentos debe permitir, salvo particular especificación, hacer las medidas con las siguientes tolerancias:

- a) ± 1 por 100 en masas, fuerzas, distancias, tiempo, velocidades.
- b) ± 2 por 100 en aceleraciones, deceleraciones.
- c) ± 5 por 100 en tensiones, intensidades.
- d) ± 10 por 100 en temperaturas.

DISPOSICIONES ADMINISTRATIVAS COMPLEMENTARIAS AL ANEXO F

F-A) Los elementos tipo sujetos a homologación son los indicados en el Índice F.0.1 de este anexo.

F-B) La homologación de tipo se realizará de acuerdo con lo prescrito en el artículo 4 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención, debiendo someterse las muestras que requiera el laboratorio a los ensayos que se incluyen en el anexo F de esta ITC.

F-C) Todos los elementos instalados en un ascensor sujetos a homologación llevarán fijada una placa en la que figure la contraseña de homologación a que se refiere el artículo 5 del Reglamento de Aparatos de Elevación y Manutención.

F-D) Las homologaciones de tipo tendrán validez durante un período de tres años. La revalidación de la homologación inicial podrá obtenerse por períodos sucesivos de tres años mediante la presentación de certificado y protocolo de ensayos correspondiente a que se refieren los puntos 2 y 3 del artículo 8 del Reglamento citado en el párrafo anterior.

CAPITULO 1

Directrices para la certificación de los dispositivos de enclavamiento de las puertas de piso de ascensor

F.1.1 Disposiciones generales.

F.1.1.1 Campo de aplicación.

Estas directrices son aplicables a los dispositivos de enclavamiento de las puertas de piso de ascensores.

En el espíritu de estas directrices, toda pieza que participa en el enclavamiento de las puertas de piso y en el control de este enclavamiento, forma parte del dispositivo de enclavamiento.

F.1.1.2 Objeto y extensión del ensayo.

El dispositivo de enclavamiento es sometido a un procedimiento de ensayo para verificar que tanto su construcción como su funcionamiento están de acuerdo con las exigencias impuestas por la presente Norma.

Será verificado en particular que las piezas mecánicas y eléctricas del dispositivo tienen dimensiones suficientes y que, a lo largo del tiempo, no pierde su eficacia, en particular por el desgaste.

Si el dispositivo de enclavamiento debe satisfacer exigencias particulares (construcción estanca o antideflagrante) debe la petición especificarlo para que sean realizados ensayos suplementarios sobre criterios apropiados.

El ensayo descrito a continuación concierne a los dispositivos de enclavamiento normales. En el caso de construcciones que presenten características especiales, o no previstas en este capítulo, pueden ser efectuados ensayos adaptados al caso.

F.1.1.3 Documentos a presentar.

Deben ser presentados, junto a la petición de ensayo del tipo, los siguientes documentos:

F.1.1.3.1 Dibujo general de conjunto con descripción del funcionamiento. Este dibujo debe mostrar todos los detalles ligados al funcionamiento y a la seguridad del dispositivo de enclavamiento, entre otros:

- a) El funcionamiento del dispositivo en servicio normal, mostrando el enganche o interferencia efectiva entre los elementos de enclavamiento y la posición donde el contacto eléctrico es establecido.
- b) El funcionamiento del dispositivo de control mecánico del enclavamiento, si existe.
- c) El mando y funcionamiento del desenclavamiento de socorro.

F.1.1.3.2 Dibujo de conjunto y leyenda.

Este dibujo debe mostrar el ensamble de los elementos importantes para el funcionamiento del dispositivo de enclavamiento, en particular los previstos para satisfacer las prescripciones de la presente Norma. Una leyenda debe indicar la lista de las piezas principales, el tipo de materiales empleados y las características de los elementos de fijación.

F.1.1.3.3 Definición de la tensión y de la intensidad nominales.

F.1.1.4 Muestra para ensayo.

Deben ser suministradas dos muestras, al menos, del dispositivo de enclavamiento. Una para el ensayo y la otra para quedar en el laboratorio y permitir posibles comparaciones posteriores.

Si el ensayo es realizado sobre un prototipo deberá ser repetido después sobre una pieza de serie.

Si el ensayo del dispositivo de enclavamiento no es posible más que si éste está montado sobre el conjunto de la puerta correspondiente (por ejemplo, puertas deslizantes de varias hojas o puertas batientes de varias hojas), el dispositivo debe ser montado sobre una puerta en condiciones de trabajo. De todas formas, las dimensiones pueden ser reducidas, en relación con la fabricación de serie, a condición de que ello no falsee los resultados del ensayo.

F.1.2 Inspecciones y ensayos.

F.1.2.1 Inspección de funcionamiento.

Este examen tiene por objeto verificar el funcionamiento impecable, desde el punto de vista de la seguridad del conjunto, de los elementos mecánicos y eléctricos del dispositivo de enclavamiento, la conformidad a las prescripciones de la presente Norma y la concordancia entre la construcción del dispositivo y los datos presentados en la petición.

Será comprobado especialmente:

F.1.2.1.1 El encaje mínimo de 7 milímetros de los elementos que aseguran el enclavamiento, antes de que el contacto eléctrico sea establecido (7.7.3.1.1).

Ejemplos:

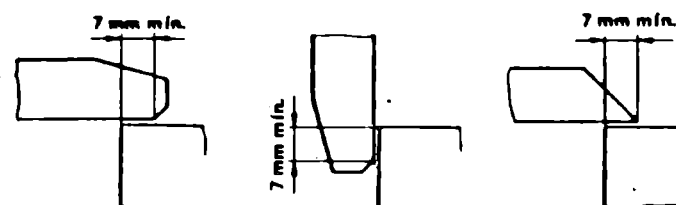


Fig. 5

F.1.2.1.2 Que no es posible, desde los lugares normalmente accesibles a los usuarios, hacer funcionar el ascensor con puerta abierta, o no enclavada, como consecuencia de una maniobra única que no forma parte del funcionamiento normal (7.7.5.1).

F.1.2.2 Ensayos mecánicos.

Estos ensayos tienen por objeto verificar la solidez de los elementos mecánicos y de los elementos eléctricos de enclavamiento.

La muestra del dispositivo de enclavamiento, en su posición de trabajo es accionada por los órganos normalmente utilizados con este propósito.

La muestra será engrasada de acuerdo con las prescripciones del fabricante.

Cuando hay varias posibilidades de accionamiento y varias posiciones, el ensayo de duración será hecho en el caso que parezca más desfavorable desde el punto de vista de los esfuerzos sobre los elementos.

El número de ciclos completos y la carrera de los órganos de enclavamiento serán registrados por contadores mecánicos o eléctricos.

F.1.2.2.1 Ensayo de fatiga.

F.1.2.2.1.1 El dispositivo de enclavamiento es sometido a un millón de ciclos completos (± 1 por 100). (Se entiende por ciclo completo un movimiento de ida y vuelta sobre toda la carrera posible en ambos sentidos.)

El accionamiento del dispositivo debe ser suave, sin choques, a una cadencia de 60 ciclos por minuto (± 10 por 100).

Durante la duración del ensayo de fatiga, el contacto eléctrico de enclavamiento debe cerrar un circuito, simulando el servicio normal del ascensor, bajo la tensión máxima para la que ha sido previsto el dispositivo de enclavamiento y una intensidad doble de la intensidad nominal.

F.1.2.2.1.2 En el caso de que el dispositivo de enclavamiento esté provisto de un dispositivo de control mecánico de la posición del cerrojo, o de la posición del elemento a enclavar, será este dispositivo sometido a un ensayo de fatiga de 100.000 ciclos (± 1 por 100).

El accionamiento del dispositivo será suave, sin choques, y a una cadencia de 60 ciclos por minuto (± 10 por 100).

F.1.2.2.2 Ensayo estático.

En el caso de dispositivo de enclavamiento destinado a puertas batientes será hecho un ensayo mediante la aplicación de una fuerza estática, que ascienda progresivamente hasta 3.000 N y que se mantenga durante un período de 300 segundos.

Esta fuerza debe ser aplicada en el sentido de apertura de la puerta y en una posición que corresponda, lo más posible, a la que puede ser ejercida cuando un usuario intenta abrir la puerta.

La fuerza aplicada será de 1.000 N si se trata de dispositivo de enclavamiento destinado a puertas deslizantes.

F.1.2.2.3 Ensayo dinámico.

El dispositivo de enclavamiento, en posición de enclavado, será sometido a una prueba de choque en el sentido del enclavamiento.

El choque corresponderá al impacto de una masa rígida de 4 kilogramos en caída libre desde una altura de 0,5 metros.

F.1.2.3 Criterios para los ensayos mecánicos.

Después del ensayo de fatiga (F.1.2.2.1), del ensayo estático (F.1.2.2.2) y del ensayo dinámico (F.1.2.2.3) no deberá ser comprobado ni desgaste, ni deformación o rotura perjudicial a la seguridad.

F.1.2.4 Ensayo eléctrico.

F.1.2.4.1 Ensayo de fatiga de los contactos.

Este ensayo está incluido en el ensayo de fatiga, previsto en F.1.2.2.1.1.

F.1.2.4.2 Ensayo de poder de ruptura (ensayo a efectuar después del ensayo de fatiga).

Este ensayo deberá probar que la capacidad de ruptura nominal en carga es suficiente. Será hecho según el procedimiento de la publicación 158-I de la CEI. Servirán de base las tensiones e intensidades que sean indicadas por el fabricante.

Si no se especifica nada, los valores de ensayo serán los siguientes:

- a) Corriente alterna: 220 V, 2 A.
- b) Corriente continua: 180 V, 2 A.

Salvo indicación en contrario, la capacidad de ruptura será examinada para corriente alterna y corriente continua.

Los ensayos serán realizados en la posición de empleo del dispositivo de enclavamiento. Si varias posiciones son posibles, será hecho el ensayo en la posición que el laboratorio juzgue más desfavorable.

La muestra ensayada deberá estar con las cubiertas y conexiones eléctricas usadas en servicio normal.

F.1.2.4.2.1 Los dispositivos de enclavamiento, para corriente alterna, deben abrir y cerrar 50 veces, a la velocidad normal, y a intervalos de diez segundos (± 10 por 100), un circuito eléctrico bajo una tensión 110 por 100 de la tensión nominal. El contacto debe permanecer cerrado al menos 0,5 segundos.

El circuito debe tener en serie una inductancia y una resistencia; su factor de potencia debe ser 0,7 (± 10 por 100) y la intensidad de la corriente debe ser 10 veces mayor que el valor de intensidad nominal dado por el fabricante.

F.1.2.4.2.2 Los dispositivos de enclavamiento para corriente continua deben abrir y cerrar 20 veces, a la velocidad normal, y a intervalos de diez segundos (± 10 por 100), un circuito eléctrico bajo una tensión igual al 110 por 100 de la tensión nominal. El contacto debe permanecer cerrado al menos 0,5 segundos.

El circuito debe tener en serie una inductancia y una resistencia y tener una constante de tiempo de 200 ms (± 10 por 100). Una resistencia que absorba un 1 por 100 de la corriente de prueba debe estar conectada en paralelo sobre este circuito.

La intensidad de la corriente de ensayo debe ser el 110 por 100 de la intensidad nominal indicada por el fabricante.

F.1.2.4.2.3 Los ensayos son considerados satisfactorios, si no se producen cebados, ni arcos y si ningún deterioro, que pueda perjudicar a la seguridad, se ha producido.

F.1.2.4.3 Ensayo de resistencia a las corrientes de fuga.

Este ensayo se realizará de acuerdo con el procedimiento de la publicación CEI 112. Los electrodos serán conectados a una fuente que suministre una tensión alterna prácticamente senoidal de 175 V, 50 Hz.

F.1.2.4.4 Examen de las líneas de fuga y distancias en el aire.

Las líneas de fuga y las distancias en el aire deben estar de acuerdo con los apartados 14.1.2.2.2 y 14.1.2.2.3 de la presente Norma, y el control de su eficacia será efectuado según el procedimiento de la norma en preparación por la subcomisión 28A de la CEI (actualmente anexo B de la publicación 158-I de la CEI).

F.1.2.4.5 Examen de las prescripciones propias a los contactos de seguridad y su accesibilidad (14.1.2.2).

Este examen se efectuará teniendo en cuenta la posición de montaje y la disposición del sistema de enclavamiento según los casos.

F.1.3 Ensayos particulares a ciertos tipos de dispositivos de enclavamiento.

F.1.3.1 Dispositivos de enclavamiento para las puertas deslizantes horizontal o verticalmente, de varias hojas.

Los dispositivos que sirven de enlace mecánico directo entre hojas, según 7.7.6.1, o de enlace mecánico indirecto, según 7.7.6.2, son considerados parte del dispositivo de enclavamiento.

Estos dispositivos deben ser sometidos, de una manera razonable, a los ensayos mencionados en F.1.2. La cadencia, en ciclos por minuto, debe adaptarse a las dimensiones constructivas durante los ensayos de fatiga.

F.1.3.2 Dispositivo de enclavamiento, tipo clapeta, para puertas batientes.

F.1.3.2.1 Si este dispositivo está provisto de un aparato eléctrico de seguridad destinado a controlar la deformación posible de la clapeta y si, después del ensayo estático previsto en F.1.2.2.2, se tienen dudas sobre la solidez del dispositivo, se ampliará progresivamente la carga hasta que como consecuencia de una deformación permanente empiece a abrir el dispositivo de seguridad. Los otros elementos del dispositivo de enclavamiento o de la puerta de piso no deben estar dañados ni deformados por la carga aplicada.

F.1.3.2.2 Si después de ensayo estático las dimensiones y la construcción no dejan ninguna duda sobre la solidez, no es necesario proceder al ensayo de fatiga de la clapeta.

F.1.4 Certificado.

F.1.4.1 Será establecido el certificado en tres ejemplares:

- a) Dos copias para el peticionario.
- b) Una copia para el laboratorio.

F.1.4.2 El certificado indicará:

- a) El nombre del fabricante.
- b) El tipo del dispositivo de enclavamiento.

- c) La marca del laboratorio y número del ensayo.
- d) Características de tensión e intensidad máximas utilizables.

CAPÍTULO 2

Directrices para la certificación del comportamiento ante el fuego de las puertas de piso de los ascensores

F.2.1 Disposiciones generales.

Estas directrices tienen por objeto definir los métodos de ensayo y fijar los criterios apropiados a las puertas de piso de los ascensores, teniendo en cuenta los factores que les corresponden y principalmente:

- a) Que éstas deben satisfacer, después de su instalación, las exigencias de esta ITC (capítulo 7).
- b) Que el hueco del ascensor será construido de acuerdo con las especificaciones de esta ITC (capítulo 5).
- c) Que la cara del lado del acceso, solamente, es la que tiene el riesgo de ser expuesta directamente al fuego.
- d) Que las puertas están normalmente cerradas y enclavadas y que, en ningún caso, puedan estar abiertas simultáneamente puertas de pisos diferentes.

F.2.2 Equipo para ensayo.

F.2.2.1 Horno.

Debe permitirse que el lado de acceso de la muestra sea sometido al programa térmico normalizado que especifica el apartado 4.1 de la norma UNE 23-093-81.

Deberán disponerse de los medios necesarios para mantener las condiciones de presión especificadas en el apartado 6.1 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.3 Muestras para el ensayo.

F.2.3.1 La muestra a ensayar debe tener tamaño natural.

F.2.3.1.1 El certificado que se acuerde es válido automáticamente para conjuntos de puertas ensayados de dimensiones inferiores y para las puertas de dimensiones superiores dentro de los siguientes límites:

- a) Ancho: + 15 por 100.
- b) Altura: + 10 por 100.

F.2.3.1.2 En el caso de conjuntos de puertas cuyas dimensiones son superiores a las del horno, la muestra para el ensayo deberá ser lo más grande posible que sea compatible con las dimensiones del horno; en tal caso la anchura y la altura de la muestra no deben ser inferiores a 2 y 2,50 metros, respectivamente.

F.2.3.2 Construcción.

El ensayo debe ser realizado sobre un conjunto de puerta completo, tal y como está previsto utilizar en la práctica. El conjunto debe tener la hoja, o las hojas, el marco y sus uniones a la obra del muro, la imposta o carguero o toda la parte fija fuera del marco, las juntas y tapajuntas, los elementos de aislamiento (térmico y acústico), los órganos de suspensión de las hojas, los elementos de cierre, de enclavamiento y de desenclavamiento, y de maniobra manual (tirador y placa).

Los revestimientos metálicos pueden no ser ensayados. Los revestimientos, no metálicos, de la cara expuesta, pueden no ser ensayados si su espesor no supera 3 milímetros.

El montaje de la muestra debe realizarse conforme se especifica en el apartado 4.3 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.3.3 Acondicionamiento.

La muestra a ensayar debe acondicionarse según se especifica en el apartado 4.3 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.4 Procedimiento de ensayo.

La muestra a ensayar tendrá su cara del piso expuesta a las condiciones de calentamiento especificadas en el apartado 4.1 de la norma UNE 23-093-81.

Las medidas y observaciones indicadas a continuación, en F.2.5, serán efectuadas a lo largo del ensayo. El ensayo será detenido cuando los criterios fijados en F.2.6 sean alcanzados o en una fase diferente del ensayo, por acuerdo previo entre el peticionario y el laboratorio, incluso si se siguen respetando todos los criterios.

F.2.5 Medidas y observaciones.

F.2.5.1 Presión del horno.

Debe cumplirse con lo especificado en el apartado 6.1 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.5.2 Ensayo con el tapón de algodón.

Debe cumplirse con lo especificado en el apartado 6.4 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.5.3 Deterioro.

La puerta no debe quedar arruinada después del ensayo y sus elementos constitutivos deben continuar asegurando su función de protección contra caídas al hueco del ascensor.

El enclavamiento mecánico de la puerta debe mantenerse y la puerta deberá resistir, después del ensayo, la aplicación de una fuerza de 300 N, en no importa el lugar de las superficies metálicas, siendo aplicada esta fuerza de manera sensiblemente perpendicular a la cara expuesta al fuego y repartida sobre una superficie de 5 centímetros cuadrados de forma cuadrada o redonda.

F.2.5.4 Ensayo de gases inflamables.

Debe cumplirse con lo especificado en el apartado 6.5 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.5.5 Otras observaciones.

Debe cumplirse con lo especificado en el apartado 6.6 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.6 Criterios de la condición de parallamas (PF) de las puertas.

La condición de parallamas (PF) de las puertas de piso de los ascensores, con todos los componentes, queda fijada por el tiempo (t), expresado en minutos, durante el cual dichos elementos son capaces de mantener los tres criterios siguientes:

F.2.6.1 Estabilidad mecánica.

Cuando se cumpla lo especificado en el apartado 7.1 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.6.2 Estanquidad a las llamas.

Cuando se cumpla lo especificado en el apartado 7.2 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.6.3 Emisión de gases inflamables.

Cuando se cumpla lo especificado en el apartado 7.3 de la norma UNE 23-802-79.

F.2.7 Certificado.

F.2.7.1 El certificado se establecerá por triplicado:

- a) Dos para el peticionario.
- b) Uno para el laboratorio.

F.2.7.2 El certificado debe indicar:

- a) Nombre del fabricante de la puerta.
- b) El tipo de la puerta y su denominación, si ha lugar.
- c) La marca del laboratorio y número del ensayo.
- d) Las dimensiones de la puerta, detalles de su construcción, materiales empleados, holguras e intervalos entre las hojas y entre las hojas y el marco.
- e) El modo de fijación del elemento ensayado a las paredes del hueco.
- f) La descripción del vidrio en ventanas, si existen.
- g) La descripción de los conductores eléctricos incorporados al elemento ensayado.
- h) El resultado de los ensayos definidos en F.2.5 y valoración de la condición de parallamas (PF) según los criterios señalados en F.2.6.
- i) Otros informes sobre el comportamiento de la muestra durante el ensayo, señalándose de forma expresa el tiempo durante el cual la puerta mantiene la posibilidad de su apertura.

CAPÍTULO 3

Directrices para la certificación de los paracaídas

F.3.1 Disposiciones generales.

F.3.1.1 El diseño y la realización del paracaídas deben estar de acuerdo con la presente norma.

F.3.1.2 Documentos a presentar.

Además de las informaciones pedidas en el anexo C, para el caso de autorización previa, será indicado, con precisión los materiales utilizados, el tipo de guías y su estado superficial (estirado, fresado, rectificado).

En el caso de paracaídas progresivo, será suministrado además el diagrama de carga de los elementos que forman resorte.

F.3.2 Paracaídas de acción instantánea

F.3.2.1 Muestras a presentar.

Serán puestas a disposición del laboratorio dos juegos de paracaídas, con sus cuñas o rodillos y dos juegos de guías.

La disposición y los detalles de fijación de las muestras, serán fijados por el laboratorio en función del equipo que él utilice.

Si los mismos conjuntos de frenado del paracaídas pueden ser utilizados con tipos diferentes de guías, no será hecho un nuevo ensayo si el ancho de la guía (en la zona de frenado) y el estado superficial (estirado, fresado, rectificado) son los mismos.

F.3.2.2 Ensayo.

F.3.2.2.1 Modo de ensayo.

El ensayo será hecho usando una prensa que se desplace con una velocidad constante.

Se medirán:

- La distancia recorrida en función del esfuerzo.
- La deformación del bloque del paracaídas en función del esfuerzo o de la distancia recorrida.

F.3.2.2.2 Procedimiento del ensayo.

La guía será desplazada a través del paracaídas.

Se trazarán marcas sobre los bloques para poder medir su deformación.

- Se registrará la distancia recorrida en función del esfuerzo.
- Después del ensayo.

1) Se medirá la deformación permanente del bloque (en el caso de que no haya habido rotura).

2) Se comparará la dureza del bloque y los órganos de frenado, con los valores originales comunicados por el peticionario.

Pueden ser efectuados otros análisis en casos especiales.

3) Se controlará el bloque y los órganos de frenado para verificar las deformaciones (por ejemplo, fisuras, deformación o desgaste de los órganos de frenado, aspecto de las superficies de fricción).

4) Se fotografiarán el bloque, los órganos de frenado y la guía para poner en evidencia las deformaciones o roturas, si es conveniente.

F.3.2.3 Documentos.

F.3.2.3.1 Serán establecidos dos diagramas:

- Uno dará la distancia recorrida en función del esfuerzo.
- El otro expresará la deformación del bloque. Será realizado de manera que pueda referirse al precedente.

F.3.2.3.2 La capacidad del paracaídas será establecida por integración del diagrama distancia-fuerza.

La superficie del diagrama a tomar en consideración será:

- La superficie total si no ha habido deformación permanente.
- Si ha existido deformación permanente o rotura:
 - La superficie limitada hasta el valor en que ha sido alcanzado el límite de elasticidad.
 - O bien la superficie total hasta el valor en que se ha producido la rotura.

F.3.2.4 Determinación de la masa total admisible.

F.3.2.4.1 Energía absorbida por el paracaídas.

Los símbolos siguientes designan:

- $(P + Q)_1$ = Masa total permitida (Kg) (ver capítulo 4, definición de P y Q).
 V_1 = Velocidad de actuación del paracaídas (m/s).
 g_n = Valor normal de gravedad (m/s²).
 K, K', K'' = Energía absorbida por un bloque de paracaídas (J) (calculado según el diagrama).

Se adoptará una altura de caída libre calculada según la velocidad máxima de disparo del limitador de velocidad fijada en 9.9.1 y se admitirá como altura de caída libre:

$$h = \frac{V_1^2}{2g_n} = 0,10 = 0,03 \text{ metros}$$

0,10 metros corresponde al camino recorrido durante el tiempo de respuesta.

0,03 metros es el camino correspondiente a la eliminación de la holgura entre los órganos frenantes y la guía.

La energía que puede ser absorbida por el paracaídas es:

$$2K = (P + Q)_1 g_n h, \text{ luego } (P + Q)_1 = \frac{2K}{g_n h}$$

F.3.2.4.2 Masa total admisible:

- El límite de elasticidad no ha sido rebasado.

Se adopta 2 como coeficiente de seguridad (*), la masa total admisible (kg) será:

$$(P + Q)_1 = \frac{K}{g_n \cdot h}$$

K es determinado por integración de la superficie definida en F.3.2.3.2.a).

- El límite de elasticidad ha sido rebasado.

Se efectuarán dos cálculos y se tomará el más favorable al peticionario:

1) Se calcula K' por integración de la superficie definida en F.3.2.3.2.b).1).

Se adopta 2 como coeficiente de seguridad (*), y resulta que la masa total admisible (kg) será:

$$(P + Q)_1 = \frac{K'}{g_n \cdot h}$$

2) Se calcula K'' por la integración de la superficie definida en F.3.2.3.2.b).2), pero se adopta 3,5 como coeficiente de seguridad (*). La masa total admisible (kg) será:

$$(P + Q)_1 = \frac{2K''}{3,5 g_n \cdot h}$$

F.3.2.5 Verificación de la deformación del bloque y de la guía.

Si una deformación demasiado profunda del órgano de frenado en el bloque o en la guía puede causar dificultades para desenganchar el paracaídas, la masa total admisible será reducida.

F.3.3 Paracaídas progresivos.

F.3.3.1 Declaración y muestra a entregar.

F.3.3.1.1 El peticionario declarará para qué masa (kg) y qué velocidad (m/s) deberá ser hecho el ensayo. Si el paracaídas debe ser certificado para masas diferentes, será especificado además si el reglaje se hace a diversos niveles o de manera continua.

Nota: El peticionario deberá elegir la masa suspendida (kg), dividiendo la fuerza de frenado que él considera (N) por 16, para contemplar una desaceleración media de 0,6 g_n .

F.3.3.1.2 Será puesto a disposición del laboratorio un conjunto de paracaídas completo, montado sobre un puente con las dimensiones fijadas por el laboratorio. Serán adjuntados los juegos de zapatas de frenado necesarios para la totalidad de los ensayos. Será igualmente suministrada la longitud de guías fijada por el laboratorio, del tipo de guía usado.

F.3.3.2 Ensayo.

F.3.3.2.1 Modo de ensayo.

El ensayo será hecho en caída libre.

Se medirá directa o indirectamente:

- La altura total de caída.
- La distancia de frenado sobre la guía.
- La distancia de deslizamiento del cable del limitador o del dispositivo usado en su lugar.
- La carrera total de los elementos que forman resorte.

Las medidas a) y b) deberán ser referidas en función del tiempo. Serán anotados:

- El esfuerzo medio de frenado.
- El esfuerzo instantáneo de frenado más grande.
- El esfuerzo instantáneo de frenado más pequeño.

F.3.3.2.2 Procedimiento del ensayo.

F.3.3.2.2.1 Paracaídas certificado para una sola masa total.

El laboratorio efectuará cuatro ensayos con la masa total $(P + Q)_1$. Se esperará entre cada ensayo a que las zapatas de frenado alcancen la temperatura normal.

Pueden ser utilizados varios juegos de zapatas de frenado a lo largo de estos cuatro ensayos. Sin embargo, un juego de zapatas deberá permitir:

- Tres ensayos, si la velocidad nominal es ≤ 4 m/s.
- Dos ensayos, si la velocidad nominal es > 4 m/s.

(*) Este coeficiente tiene en cuenta que una deformación de la guía ha podido falsear el diagrama de deformación del bloque.

La altura de caída libre será calculada para corresponder a la velocidad máxima de disparo del limitador de velocidad para la cual puede ser utilizado el paracaídas.

El disparo del paracaídas será realizado por un medio que permita fijar con precisión la velocidad de toma de contacto del paracaídas.

Nota: Por ejemplo, se podrá utilizar un cable (cuyo aflojamiento sea calculado juiciosamente) fijado a un manguito sobre el que pueda resbalar un cable liso fijo. El esfuerzo para vencer el rozamiento será el mismo que el esfuerzo aplicado sobre el cable de mando por el limitador asociado a este paracaídas.

F.3.3.2.2.2 Paracaídas certificado para diferentes masas totales. Reglaje por niveles o reglaje continuo.

Será efectuada una serie de ensayos para el valor máximo de carga solicitado y una serie para valor mínimo. El peticionario deberá facilitar una fórmula o un diagrama, dando la variación del esfuerzo de frenado en función de un parámetro determinado.

El laboratorio verificará por un medio apropiado (mejor por una tercera serie de ensayos sobre un punto intermedio) la validez de la fórmula propuesta.

F.3.3.2.3 Determinación del esfuerzo de frenado del paracaídas.

F.3.3.2.3.1 Paracaídas certificado para una sola masa total.

El esfuerzo de frenado del que es capaz el paracaídas, para un reglaje dado y el tipo de guía utilizado, es igual a la media de los esfuerzos de frenado medios registrados en los cuatro ensayos. Cada ensayo será hecho sobre una sección de guías virgen.

Nota: Las pruebas han demostrado que el coeficiente de fricción podría disminuir considerablemente si se hacen varios ensayos sucesivos sobre una misma zona de guía mecanizada. Esto se atribuye a una modificación del estado superficial por los frenados sucesivos.

Se admite que sobre una instalación, un accionamiento no provocado del paracaídas tendrá toda probabilidad de ocurrir en una porción de guía virgen.

Si por azar no fuere éste el caso, habrá que admitir un esfuerzo de frenado menor hasta que se encuentre una superficie virgen, y por ello un deslizamiento mayor del normal.

Esta es una razón más para no admitir un reglaje que provoque una deceleración demasiado débil al principio.

Se controlará que los valores medios o instantáneos anotados en los ensayos estén comprendidos dentro de un margen de ± 25 por 100 en relación con el esfuerzo de frenado definido anteriormente.

F.3.3.2.3.2 Paracaídas certificado para diferentes masas totales.

Reglaje por niveles o reglaje continuo.

El esfuerzo de frenado de que es capaz el paracaídas será calculado como se expresa en F.3.3.2.3.1 para el valor máximo y el valor mínimo pedido.

F.3.3.2.4 Control después de los ensayos:

a) Se comparará la dureza del bloque y de los órganos de frenado con los valores originales comunicados por el peticionario. Pueden ser necesarios otros análisis en casos especiales.

b) Se verificarán las deformaciones o modificaciones (por ejemplo; fisuras, deformación o desgaste de los órganos de frenado, aspecto de las superficies de fricción).

c) Se fotografiarán el conjunto de paracaídas, los órganos de frenado y las guías para poner en evidencia las deformaciones o roturas.

F.3.3.3 Cálculo de la masa total admisible.

F.3.3.3.1 Paracaídas certificado para una sola masa total.

La masa total admisible:

$$(P + Q)_1(kg) = \frac{\text{Fuerza de frenado (F.3.3.2.3) (N)}}{16}$$

F.3.3.3.2 Paracaídas certificado para diferentes masas totales

F.3.3.3.2.1 Reglaje por niveles: La masa total admisible será calculada, para cada reglaje, como se define en F.3.3.3.1.

F.3.3.3.2.2 Reglaje continuo: La masa total admisible será calculada como se expresa en F.3.3.3.1 para el máximo valor y el valor mínimo pedido y siguiendo la fórmula propuesta para los reglajes intermedios

F.3.3.4 Modificación posible de los reglajes.

Si durante los ensayos se encuentran valores que se alejan en más de un 20 por 100 de los esperados por el peticionario, podrán ser hechos otros ensayos, con su aceptación, después de una modificación de los reglajes.

Nota: Si el esfuerzo de frenado es netamente superior al considerado por el peticionario, la carga suspendida utilizada durante el ensayo será claramente menor que la que sería obligado autorizar por el cálculo F.3.3.3.1 y, como consecuencia, el ensayo no permitiría afirmar que el paracaídas es apto a disipar la energía requerida con la nueva carga resultante del cálculo.

F.3.4 Comentarios:

a) 1) En el caso de aplicación a un ascensor dado, la masa total declarada por el instalador no puede rebasar la masa total para el paracaídas y el ajuste considerado. (Si se trata de un paracaídas instantáneo o de acción instantánea con efecto amortiguado).

2) En el caso de paracaídas progresivo, la masa total declarada, puede diferir de la masa total admisible definida en F.3.3.3 en $\pm 7,5$ por 100. Se admite que, en estas condiciones, son respetadas las prescripciones de 9.8.4 sobre la instalación, a pesar de las tolerancias usuales sobre el espesor de las guías, los estados superficiales, etcétera.

b) Todos los elementos que transmiten los esfuerzos a las zapatas de frenado deben ser calculados con un coeficiente de seguridad de 5, como mínimo, para la condición de ajuste más severa.

c) Para apreciar la validez de las piezas soldadas se recurrirá a las normas sobre esta materia.

d) Se verificará que la carrera posible de los órganos de frenado es suficiente en las condiciones más desfavorables (acumulación de tolerancias de fabricación).

e) Se verificará que el dispositivo eléctrico de seguridad, previsto en 9.8.8, ha funcionado correctamente.

f) Los órganos de frenado serán convenientemente protegidos para estar seguros de su presencia en el momento de actuar.

g) En el caso de paracaídas progresivos, se verificará que la carrera de los elementos, que forman el resorte, es suficiente. Será prevista la posibilidad de precintar los elementos ajustables.

F.3.5 Certificado.

F.3.5.1 Será establecido al certificado por triplicado:

a) Dos para el peticionario.

b) Uno para el laboratorio.

F.3.5.2 El certificado debe indicar:

a) El nombre del fabricante.

b) El tipo de paracaídas.

c) La marca del laboratorio y el número del ensayo.

d) Los límites de las masas totales admisibles [ver F.3.4 a)].

e) Velocidad nominal máximo y la velocidad de disparo.

f) El tipo de guía.

g) El espesor admisible de la cabeza de la guía.

h) El ancho mínimo de las superficies de frenado.

i) Estado de la superficie de las guías.

j) Estado de lubricación de las guías. Clase y características de lubricante, si se usa.

CAPITULO 4

Directrices para la certificación de los limitadores de velocidad

F.4.1 Disposiciones generales.

F.4.1.1 La concepción y realización del limitador de velocidad deben estar de acuerdo con la presente norma.

F.4.1.2 El peticionario especificará al laboratorio:

a) El tipo (o los tipos) de paracaídas que deben ser accionados por el limitador.

b) Las velocidades nominales máxima y mínima de los ascensores para los que puede ser usado este limitador.

c) El esfuerzo necesario para disparar el paracaídas.

F.4.2 Control de las características del limitador.

F.4.2.1 Muestras a entregar.

Será puesto a la disposición del laboratorio:

a) Un limitador de velocidad.

b) Un cable, del tipo usado para el limitador y en el estado normal en que será utilizado. La longitud a suministrar será fijada por el laboratorio.

c) Un conjunto de polea tensora del tipo usado para el limitador.

F.4.2.2 Ensayo.

F.4.2.2.1 Método de ensayo.

Se controlará:

a) La velocidad de disparo.

b) El funcionamiento del dispositivo, previsto en 9.9.11.1, que manda la parada de la máquina, si aquél está montado sobre el limitador.

c) El funcionamiento del dispositivo eléctrico de seguridad, previsto en 9.9.11.2, que impide el movimiento del ascensor cuando el limitador está disparado.

d) La adherencia del cable en la polea del limitador o la fuerza de retención que permite la actuación del paracaídas.

F.4.2.2.2 Procedimiento de ensayo.

Se efectuarán al menos 20 ensayos dentro del margen de velocidades de disparo correspondiente al campo de velocidades nominales del ascensor indicado en F.4.1.2, b).

Notas: 1. Los ensayos pueden ser efectuados por el laboratorio en el taller del constructor.

2. La mayoría de los ensayos serán efectuados a las velocidades extremas del margen.

3. La aceleración para alcanzar la velocidad de disparo será tan baja como sea posible, para eliminar los efectos de la inercia.

F.4.2.2.3 Interpretación de los resultados de las pruebas.

F.4.2.2.3.1 En el curso de los 20 ensayos, la velocidad de disparo debe quedar entre los límites previstos en 9.9.1.

Nota: Si los límites previstos son rebasados, puede ser realizado un reajuste por el constructor, y serán efectuados otros 20 ensayos.

F.4.2.2.3.2 A lo largo de los 20 ensayos, el funcionamiento de los dispositivos cuyo control está previsto según el F.4.2.2.1, b) y c), deben efectuarse dentro de los límites previstos en 9.9.11.1 y 9.9.11.2.

F.4.2.2.3.3 El esfuerzo susceptible de ser transmitido por el cable, por el disparo del limitador, debe ser, al menos, el doble del indicado por el constructor para actuar el paracaídas con un mínimo de 300 N.

Notas: 1. Salvo excepción pedida por el constructor, que deberá figurar en la petición de ensayo, el arco de arrollamiento del cable será 180°.

2. En el caso de dispositivo que actúe por retención de cable se verificará que no hay deformación permanente del cable.

F.4.3 Certificado.

F.4.3.1 Se establecerá el certificado por triplicado:

- Dos para el peticionario.
- Uno para el laboratorio.

F.4.3.2 El certificado debe indicar:

- El nombre del fabricante.
- El tipo del limitador de velocidad.
- La marca del laboratorio y el número de ensayo.
- Las velocidades nominales máxima y mínima del ascensor para las que puede ser utilizado el limitador.
- Diámetro del cable a utilizar y su composición.
- Fuerza mínima de tensión, en el caso de limitador de velocidad con polea de adherencia.
- El esfuerzo de actuación del paracaídas para el que puede ser usado el limitador.

CAPITULO 5

Directrices para la certificación de amortiguadores con acumulación de energía y amortiguación del movimiento de retorno, y de amortiguadores con disipación de energía

F.5.1 Disposiciones generales.

La petición debe mencionar el campo de utilización previsto: velocidad máxima de impacto, masas totales mínima y máxima. Debe adjuntarse a la petición siguiente:

a) Los dibujos detallados y de conjunto que indiquen la construcción, el funcionamiento, los materiales utilizados, medidas y tolerancias de fabricación de las piezas.

En el caso de amortiguadores hidráulicos, se indicará la graduación (orificios para el peso del líquido) en función de la carrera del amortiguador.

b) Especificación del líquido empleado.

A petición del laboratorio pueden ser exigidos estos documentos por triplicado. El laboratorio puede pedir las informaciones suplementarias que sean necesarias para el examen y el ensayo.

F.5.2 Muestras para ensayo.

La construcción de la muestra debe estar de acuerdo con los documentos remitidos vistos en F.5.1.

En el caso de amortiguadores hidráulicos, debe ser enviado separadamente el líquido necesario.

F.5.3 Ensayo.

F.5.3.1 Amortiguadores de acumulación de energía con amortiguación del movimiento de retorno,

F.5.3.1.1 Procedimiento del ensayo.

F.5.3.1.1.1 Se determinará, por ejemplo por medio de pesas colocadas sobre el amortiguador, la masa necesaria para comprimir totalmente el resorte,

C_r es la masa necesaria para comprimir totalmente el resorte (kg).

F_1 es la flecha total del resorte (m).

El amortiguador no podrá ser empleado más que:

a) Para velocidades nominales:

$$v \leq \sqrt{F_1/0,135} \text{ (ver 10.4.2.1),}$$

pero

$$v \leq 1,6 \text{ m/s. (ver 10.3.4).}$$

b) Para masas totales comprendidas entre:

- Máximo $C_r/2,5$.
- Mínimo $C_r/4$.

F.5.3.1.1.2 El amortiguador será ensayado, por medio de pesos correspondientes a las masas totales máxima y mínima, cayendo en caída libre, por encima del amortiguador extendido, desde una altura igual a $0,5 F_1 = 0,067 v^2$.

La velocidad será registrada a partir del impacto sobre el amortiguador y durante todo el ensayo. En ningún momento la velocidad ascendente de los pesos (durante el retorno) será superior a 1 m/s.

F.5.3.1.2 Equipo a utilizar.

El equipo a utilizar debe satisfacer las siguientes condiciones:

F.5.3.1.2.1 Pesos que caen en caída libre.

Los pesos deben corresponder, con ± 1 por 100, a las masas totales mínima y máxima. Estos deben estar guiados verticalmente con el mínimo de fricción posible.

F.5.3.1.2.2 Aparato registrador.

El aparato registrador debe poner en evidencia fenómenos que ocurran en un tiempo de 0,01 s.

F.5.3.1.2.3 Medida de la velocidad.

La velocidad será registrada con una tolerancia de ± 1 por 100.

F.5.3.1.3 Temperatura ambiente.

La temperatura ambiente debe estar entre $+15^\circ \text{C}$ y $+25^\circ \text{C}$.

F.5.3.1.4 Colocación del amortiguador.

El amortiguador debe estar colocado y fijado de la misma forma que en servicio normal.

F.5.3.1.5 Control del estado del amortiguador después del ensayo.

Después de dos ensayos con la masa máxima, ninguna parte del amortiguador debe presentar deformación permanente o ser dañada. Su estado debe garantizar un funcionamiento normal.

F.5.3.2 Amortiguadores con disipación de energía.

F.5.3.2.1 Procedimiento de ensayo.

Nota: Este procedimiento se refiere a los amortiguadores hidráulicos, para otros tipos se procederá por analogía.

El amortiguador será ensayado por medio de pesos, correspondientes a las masas totales mínima y máxima, que caigan en caída libre para alcanzar la velocidad máxima prevista en el momento del choque.

La velocidad será registrada al menos a partir del momento del impacto de los pesos. La aceleración y desaceleración serán medidas, en función del tiempo, durante todo el desplazamiento de los pesos.

F.5.3.2.2 Equipo a utilizar.

El equipo debe satisfacer las condiciones siguientes:

F.5.3.2.2.1 Pesos cayendo en caída libre.

Los pesos deben corresponder, en ± 1 por 100, a las masas totales mínima y máxima. Estos deben estar guiados verticalmente con la menor fricción posible.

F.5.3.2.2.2 Aparato registrador.

El aparato registrador debe permitir poner en evidencia fenómenos que ocurran en un tiempo de 0,01 s.

F.5.3.2.2.3 Medida de la velocidad.

La velocidad será registrada desde el momento del impacto de los pesos sobre el amortiguador, o sobre toda la altura recorrida por los pesos, con una tolerancia de ± 1 por 100.

F.5.3.2.2.4 Medida de desaceleración.

El dispositivo debe estar situado lo más cerca posible del eje del amortiguador. La tolerancia sobre la medida es de ± 2 por 100.

F.5.3.2.2.5 Medida del tiempo.

Deben ser registrados impulsos de tiempo de 0,01 s. La tolerancia sobre la medida es de ± 1 por 100.

F.5.3.2.3 Temperatura ambiente.

La temperatura ambiente debe estar entre $+15^{\circ}\text{C}$ y $+25^{\circ}\text{C}$. La temperatura del líquido será medida con una tolerancia de $\pm 5^{\circ}\text{C}$.

F.5.3.2.4 Colocación del amortiguador.

El amortiguador debe estar situado y fijado de la misma forma que en servicio normal.

F.5.3.2.5 Llenado del amortiguador.

El amortiguador se llenará hasta la marca de referencia, siguiendo las instrucciones del fabricante.

F.5.3.2.6 Controles.

F.5.3.2.6.1 Control de deceleración.

La altura de caída de los pesos será elegida de manera que la velocidad en el momento del choque corresponda con la velocidad máxima de impacto estipulada en la petición.

La deceleración debe estar de acuerdo con las prescripciones del apartado 10.4.3.3 de la presente norma.

Será hecho un primer ensayo con la masa máxima y control de deceleración.

Un segundo ensayo será efectuado con la masa mínima y control de deceleración.

F.5.3.2.6.2 Control del retorno del amortiguador a la posición normal.

Después de cada ensayo el amortiguador debe ser mantenido durante cinco minutos en la posición de completamente comprimido. El amortiguador debe ser liberado después para permitir su retorno a la posición normal.

Cuando se trata de amortiguadores con retroceso por resorte o por gravedad, debe alcanzarse la posición de retorno completo en un plazo máximo de ciento veinte segundos. Antes de proceder a otro control de deceleración, debe esperarse treinta minutos para permitir al líquido volver al depósito y escapar a las burbujas de aire.

F.5.3.2.6.3 Control de las pérdidas de líquido.

El nivel de líquido será controlado después de haber efectuado los dos ensayos de deceleración previstos en F.5.3.2.6.1 y, después de una interrupción de 30 minutos, el nivel del líquido debe otra vez ser suficiente para asegurar un funcionamiento normal del amortiguador.

F.5.3.2.6.4 Control del estado del amortiguador después del ensayo.

Después de los dos ensayos de deceleración previstos en F.5.3.2.6.1, ninguna parte del amortiguador debe presentar deformación permanente o estar dañada.

F.5.3.2.7 Procedimiento en caso de que las exigencias del ensayo no hayan sido satisfechas para las masas totales que figuran en la petición.

Cuando los resultados de los ensayos no son satisfactorios, con las masas totales mínima y máxima que figuran en la petición, puede el laboratorio, de acuerdo con el peticionario, establecer los límites aceptables.

F.5.4 Certificación.

F.5.4.1 El certificado se establecerá por triplicado.

- Dos para el peticionario.
- Uno para el laboratorio.

F.5.4.2 El certificado debe indicar:

- Nombre del fabricante del amortiguador.
- El tipo del amortiguador.
- Marca del laboratorio y número del ensayo.
- Velocidad máxima de impacto.
- La masa total máxima.
- La masa total mínima.
- La especificación del líquido y su temperatura durante los ensayos, en el caso de amortiguadores hidráulicos.

F.5.4.3 Anexos al certificado:

- Documentos indicados en F.5.1.
- Fabricante de los instrumentos de medida usados, número de tipo y número de serie; y para los amortiguadores hidráulicos:
- Indicación del tiempo de retorno a la posición normal.
- Observaciones relativas a pérdidas de líquido y deformaciones.

CAPITULO 6

Directrices para la certificación de grupos tractores. Por adherencia de los cables y sus mecanismos de freno

F.6.1 Disposiciones generales.

La petición de aprobación de tipo debe mencionar el campo de utilización, previsto por el fabricante:

- Par útil en la polea motriz.
- Par máximo en la polea motriz.
- Carga estática máxima en la polea motriz.
- Campo de utilización radial de la resultante de la carga estática en la polea motriz.
- Velocidad tangencial máxima en las gargantas de la polea motriz.

- Par de frenado mínimo en el eje motor.

F.6.2 Información técnica a acompañar.

- Dibujo de conjunto de grupo tractor y sus mecanismos de freno.
- Dibujos de construcción y cálculos fundamentales de los siguientes elementos:

- Eje de tracción.
- Sistema de reducción, eje, sinfín y corona (si existe).
- Tipo de rodamientos.
- Palancas de freno, guarnición, articulaciones y resortes.
- Dispositivo eléctrico de desfrenado.
- Polea motriz, forma y número de ranuras para cables a usar en ella.

F.6.3 Muestra para ensayos.

Deberá facilitarse al laboratorio autorizado un grupo tractor completo de la ejecución correspondiente que se considere más desfavorable por cálculo, dentro del campo de aplicación.

Se suministrará el aceite necesario, en envase separado. Además se suministrarán ejemplares suficientes de carcasa completa, equipada con el eje motriz, para realizar los ensayos destructivos indicados en F.6.4.2.

F.6.4 Ensayos de laboratorio.

Se realizarán los siguientes ensayos:

F.6.4.1 Ensayos no destructivos.

A realizar en el conjunto completo de grupo tractor:

- Aplicar el par máximo en la polea motriz, inmovilizando ésta por su diámetro exterior y aplicando la fuerza necesaria en el eje del motor, manteniendo el freno abierto.

Mantener este par durante cinco minutos.

Verificar que no se han producido deformaciones permanentes, grietas o roturas.

- Aplicar la carga estática máxima en la polea motriz, mediante cables aplicados en sus gargantas, el número y diámetro indicados por el fabricante.

Mantener esta fuerza durante cinco minutos.

Repetir este ensayo para cada 45° dentro del campo de utilización radial de la resultante de la carga estática en la polea motriz, partiendo de la vertical.

Verificar que no se han producido deformaciones permanentes, grietas ni roturas.

- Comprobar que el par de frenado es superior al mínimo indicado. Para ello ajustar los resortes según especificación del fabricante, comprobado que con este ajuste el sistema eléctrico de desfrenado actúa con el 90 por 100 de su tensión nominal.

Aplicar al eje motor dicho par mínimo.

Mantener el par durante cinco minutos.

Comprobar que el eje al que se le ha aplicado el par se mantiene inmóvil.

F.6.4.2 Ensayos destructivos.

Para cada una de las directrices estáticas de carga indicadas en el punto F.6.4.1 b) se debe realizar ensayo destructivo de los conjuntos de carcasa y eje motriz.

El resultado se considerará positivo si la rotura se produce a un valor \geq a 10 veces la carga estática máxima especificada en F.6.1 c).

F.6.5 Certificación.

F.6.5.1 El certificado se establecerá por triplicado.

- Dos para el peticionario.
- Uno para el laboratorio.

F.6.5.2 El certificado debe indicar:

- Nombre del fabricante.
- Tipo del grupo tractor y sus mecanismos de freno.
- Marca del laboratorio y número de ensayo.
- Resultado de los ensayos efectuados.