

III. OTRAS DISPOSICIONES

UNIVERSIDADES

10390 *Resolución de 19 de abril de 2023, de la Universidad de Castilla-La Mancha, por la que se publica el plan de estudios de Máster Universitario en Robótica y Automática.*

Obtenida la verificación del plan de estudios por el Consejo de Universidades, previo informe favorable de la Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación, y acordado el carácter oficial del título por el Consejo de Ministros en su reunión de 14 de marzo de 2023 (publicado en el BOE de 4 de abril de 2023, por Resolución del Secretaría General de Universidades de 17 de marzo de 2023).

Este Rectorado, de acuerdo con lo previsto en el artículo 8.3 de la Ley Orgánica 2/2023, de 22 de marzo, del Sistema Universitario, y en el artículo 27.4 del Real Decreto 822/2021, de 28 de septiembre, por el que se establece la organización de las enseñanzas universitarias y del procedimiento de aseguramiento de su calidad, ha resuelto publicar el plan de estudios conducente a la obtención del título de Máster Universitario en Robótica y Automática por la Universidad de Castilla-La Mancha.

El plan de estudios quedará estructurado según consta en el anexo de esta resolución.

Ciudad Real, 19 de abril de 2023.–El Rector, José Julián Garde López-Brea.

ANEXO

Plan de estudios de Máster Universitario en Robótica y Automática

Rama de conocimiento: Ingeniería y Arquitectura

Centro de impartición: Escuela Técnica Superior de Ingeniería Industrial de Ciudad Real

Distribución general del plan de estudios:

| Tipo de materia | ECTS |
|------------------------------|------|
| Obligatorias (OB). | 69 |
| Optativas (OP). | 12 |
| Trabajo Fin de Máster (TFM). | 9 |
| Créditos totales. | 90 |

Cuadro de distribución de Módulos, Materias y asignaturas del plan de estudios:

| Módulos | Materias | Asignaturas | Semestre | Carácter | ECTS |
|---------------------------|--------------|---|----------|----------|------|
| Materias complementarias. | Matemáticas. | Fundamentos Matemáticos. | S1 | OB | 4,5 |
| | | Sistemas Empotrados y de Tiempo Real. | S1 | OB | 4,5 |
| | Informática. | Inteligencia Artificial. | S1 | OB | 4,5 |
| | | Aprendizaje Automático. | S2 | OB | 6 |
| Control. | Control. | Sistemas Lineales. | S1 | OB | 6 |
| | | Identificación de Sistemas y Control Robusto. | S2 | OB | 4,5 |

| Módulos | Materias | Asignaturas | Semestre | Carácter | ECTS |
|------------------------|----------------------------------|--------------------------------------|----------|----------|------|
| Manipulación. | Manipulación. | Diseño de Robots. | S1 | OB | 6 |
| | | Modelado y Control de Manipuladores. | S1 | OB | 4,5 |
| Planificación. | Industria 4.0. | Industria 4.0. | S2 | OB | 4,5 |
| | Navegación. | Robots Móviles. | S2 | OB | 4,5 |
| | | Arquitecturas Software para Robots. | S2 | OB | 4,5 |
| | | Robótica Cooperativa. | S3 | OB | 4,5 |
| Percepción. | Percepción. | Visión por Computador. | S2 | OB | 6 |
| | | Visión 3D. | S3 | OB | 4,5 |
| Investigación. | Automática y Robótica Avanzadas. | Control de Sistemas No Lineales. | S3 | OP (*) | 6 |
| | | Movimiento Inteligente. | S3 | OP (*) | 6 |
| Industrial. | Prácticas en Empresas. | Prácticas académicas externas I. | S3 | OP (*) | 6 |
| | | Prácticas académicas externas II. | S3 | OP (*) | 6 |
| Trabajo Fin de Máster. | Trabajo Fin de Máster. | Trabajo Fin de Máster. | S3 | TFM | 9 |

S1 = Primer semestre; S2 = Segundo semestre; S3= Tercer semestre.
 OB = Obligatoria; OP = Optativa; TFM = Trabajo Fin de Máster.

(*) Se cursarán 12 créditos optativos entre las asignaturas optativas ofertadas.