

UNIVERSIDADES

6797

RESOLUCIÓN de 12 de marzo de 2003, de la Universidad de Cádiz, por la que corrige error en la de 5 de febrero de 2002, por la que se publica el plan de estudios de Licenciado en Filología Francesa de la Facultad de Filosofía y Letras.

Detectado error en la publicación del plan de estudio de Licenciado en Filología Francesa en la Resolución publicada en el «Boletín Oficial del Estado» número 56, de fecha 6 de marzo de 2002, se transcribe a continuación la oportuna rectificación:

En la página 9310, en Mecanismos de adaptación al nuevo plan de estudio, donde dice: «Las materias con idéntica denominación en ambos títulos y como máximo por los créditos cursados», debe decir: «Las materias con idéntica denominación en ambos títulos».

Cádiz, 12 de marzo de 2003.—El Rector, Guillermo Martínez Massanet.

6798

RESOLUCIÓN de 10 de marzo de 2003, de la Universidad de La Laguna, por la que se ordena la publicación del plan de estudios conducente a la obtención del título oficial de Ingeniero en Automática y Electrónica Industrial.

La Comisión Académica del Consejo de Coordinación Universitaria de 24 de febrero de 2003, resolvió homologar el plan de estudios conducente a la obtención del título oficial de Ingeniero en Automática y Electrónica Industrial.

Este Rectorado, en virtud de las competencias que tiene atribuidas, y de conformidad con el artículo 10.2 del R.D. 1497/1987, de 27 de noviembre, ha resuelto ordenar la publicación del plan de estudios conducente a la obtención del título oficial de Ingeniero en Automática y Electrónica Industrial, estructurado conforme figura en el anexo de la presente resolución.

La Laguna, 10 de marzo de 2003.—El Rector, José S. Gómez Soliño.

ANEXO 2 A. Contenido del plan de estudios.

UNIVERSIDAD DE LA LAGUNA PLAN DE ESTUDIOS CONDUENTE AL TÍTULO DE:

INGENIERO EN AUTOMÁTICA Y ELECTRÓNICA INDUSTRIAL

1. MATERIAS TRONCALES

Curso	Denominación	Asignaturas	Créditos anuales			Descripción del contenido	Áreas de conocimiento
			Totales	Teóricos	Prácticos		
1	Control y Programación de Robots.	Control y Programación de Robots.	6T	3	3	Modelado, programación y control de robots. Planificación de tareas e interacción con el entorno.	- Ingeniería de Sistemas y Automática.
1	Electricidad y Electrónica Industrial.	Electricidad Industrial.	6T	3	3	Máquinas y accionamientos eléctricos. Electrónica de Potencia. Sistemas electrónicos industriales.	- Electrónica.
1		Electrónica Industrial.	6T	3	3		- Ingeniería Eléctrica. - Tecnología Electrónica.
1	Ingeniería de Control.	Ingeniería de Control.	12T	6	6	Control de procesos por computador. Control no lineal, multivariable y jerárquico. Control adaptativo.	- Ingeniería de Sistemas y Automática.
1	Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos.	Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos.	9T	4,5	4,5	Descripción matemática de sistemas. Realización. Técnicas de modelado. Identificación y estimación de parámetros. Lenguajes y técnicas de simulación de simulación de sistemas continuos y discretos.	- Ingeniería de Sistemas y Automática. - Matemática Aplicada.
2	Optimización y Control Óptimo.	Optimización.	3T+1,5A	3	1,5	Métodos de optimización y control óptimo. Programación matemática. Técnicas numéricas.	- Estadística e Investigación Operativa.
2		Control Óptimo.	3T+1,5A	3	1,5		- Ingeniería de Sistemas y Automática. - Matemática Aplicada.
2	Proyectos.	Proyectos.	6T	3	3	Metodología, organización y gestión de proyectos.	- Ingeniería de Sistemas y Automática. - Proyectos de Ingeniería. - Tecnología Electrónica.